

ชื่อเรื่อง นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่  
เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก  
ผู้จัด [REDACTED]  
ปีที่ทำวิจัย 2561

### บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้เป็นการนำเสนอวิธีการในการช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก โดยมีวัตถุประสงค์ของการวิจัยคือ 1) สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สาย พื้นที่ปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก 2) สร้างระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก 3) สร้างระบบตรวจสอบข้อมูลด้วยระบบ QR code การปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก ผลการวิจัยพบว่า 1) ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สาย ประกอบด้วย โหนดเซนเซอร์ โหนดฐาน และโหนดสถานี สำหรับเซนเซอร์ประกอบด้วย เซนเซอร์วัดอุณหภูมิ เซนเซอร์วัดความชื้นสัมพัทธ์ เซนเซอร์วัดแสงสว่าง เซนเซอร์วัดอุณหภูมิในดิน เซนเซอร์วัดความชื้นในดิน 2) ระบบสารสนเทศ ประกอบด้วย สารสนเทศของสภาพแวดล้อม ข้อมูลการเพาะปลูก ข้อมูลแปลงปลูก ข้อมูลเกษตรกร การตรวจสอบข้อมูลด้วยคิวอาร์โค้ด 3) ระบบตรวจสอบข้อมูลประกอบด้วย ระบบคิวอาร์อาร์โค้ดที่สามารถตรวจสอบข้อมูล การปลูกกล้วยหอม สภาพการปลูก การทดสอบประสิทธิภาพ จะทำการทดสอบในห้องปฏิบัติการผลการทดสอบพบว่า ระบบเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายสามารถทำงานได้สมบูรณ์ สำหรับการทดสอบประสิทธิภาพในพื้นที่จริงพบว่า ระบบสามารถทำงานได้สมบูรณ์ เช่นกัน

Title Innovation of Assist farmers on planting and care Sweet Banana (klue hom thong) in Grow Area Organic Sweet Banana (klue hom thong) Contaminants toxins for Export.

Researcher 

Year 2018

### Abstract

This is a presentation of the methodology. Help farmers to grow and care for banana (klue hom thong) in the area of banana(klue hom thong) for export. The purpose of the research is 1) Create a wireless sensor network environment monitoring system. 2) Create information system to care for the banana(klue hom thong) for export. 3) Create a traceable system with QR code system for export. The results of this research are as follows: 1) Wireless sensor network environment consists of sensor node, base node and sensor node , temperature sensor , relative humidity sensor, light sensor ,soil sensor ,humidity sensor. 2) The information system consists of information of the environment. Crop information transplant facts farmer information traceability with QR code. 3) The traceability system consists of: QR code system that can be traced back. Banana planting conditions the test results in the laboratory. Wireless sensor networks work perfectly. For performance testing in real space, find out. The system works well as well.

## กิตติกรรมประกาศ

รายงานการวิจัยฉบับสมบูรณ์เรื่อง นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก สำเร็จได้ด้วยคุณภาพเยี่ยมมาก ขอขอบพระคุณอย่างสูงต่อคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบุรี ที่เอื้อเฟื้อห้องวิจัยและห้องปฏิบัติการ

ผู้วิจัยหวังเป็นอย่างยิ่งว่างานวิจัยนี้จะเป็นประโยชน์ต่อผู้สนใจที่จะศึกษาเกี่ยวกับการวิจัยและพัฒนา นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก และขอขอบคุณท่านผู้ถูกแต่งตั้งราษฎร์ท่านที่ได้นำความรู้มาใช้ในงานวิจัยตลอดจนผู้ร่วมงานทุกท่านที่ได้ให้คำแนะนำและข้อเสนอแนะ ท้ายสุดนี้ ผู้วิจัยขอขอบพระคุณสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ และมหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบุรี ที่ให้ทุนสนับสนุนการทำวิจัยในครั้งนี้

ผู้วิจัย

# สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย .....	(1)
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ .....	(2)
กิตติกรรมประกาศ.....	(3)
สารบัญ .....	(4)

บทที่ 1 บทนำ .....	1
1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย.....	3
1.3 ขอบเขตของโครงการวิจัย .....	3
1.4 คำนิยามศัพท์ .....	4
บทที่ 2 ทฤษฎีและเอกสารที่เกี่ยวข้อง .....	5
2.1 เทคโนโลยีการสื่อสารไร้สายระยะใกล้ .....	5
2.2 ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย .....	10
2.1.1 กลุ่มส่วนประกอบหลัก .....	12
2.1.2 กลุ่มส่วนประกอบเพิ่มเติม.....	12
2.3 ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย Timote sky .....	13
2.4 ตัวส่งสัญญาณ XBee .....	15
2.4.1 การใช้งานโมดูลไร้สาย XBee .....	16
2.5 ตัวส่งสัญญาณ Nrf24l01 .....	20
2.6 ไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino .....	21
2.7 เกมตรอจันทร์ .....	25
2.8 การปลูกกล้วยหอมทอง .....	27
2.9 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง .....	31

## สารบัญ(ต่อ)

หน้า

<b>บทที่ 3</b>	<b>วิธีดำเนินการวิจัย .....</b>	<b>34</b>
3.1	สร้างระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย.....	34
3.1.1	การออกแบบอัลгорิズึม.....	34
3.1.2	การทดสอบประสิทธิภาพ .....	41
3.1.3	การออกแบบซอฟต์แวร์ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย .....	47
3.2	ระบบสารสนเทศในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทอง .....	52
3.2.1	ฐานข้อมูล.....	52
3.2.2	โครงสร้างฐานข้อมูลของระบบ .....	57
3.3	ระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR code.....	62
<b>บทที่ 4</b>	<b>ผลการวิจัย .....</b>	<b>64</b>
4.1	ผลการใช้งานระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย.....	64
4.1.1	ระบบเครือข่ายใช้บอร์ด Arduino .....	64
4.1.2	ผลข้อมูลจากการเก็บสภาพแวดล้อมในสถานที่จริงในสวนกล้วยหอมทอง65	
4.2	ผลระบบสารสนเทศการปลูกกล้วยหอมทองป้องกันแมลง.....	72
4.2.1	หน้าจอเว็บไซต์ แสดงข้อมูลทั่วไป .....	72
4.2.2	ข้อมูลของแปลงปลูก .....	72
4.2.3	ข้อมูลโภนดเซนเซอร์ .....	73
4.3	ผลการใช้งานระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR.....	80
<b>บทที่ 5</b>	<b>สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ .....</b>	<b>84</b>
5.1	สรุปผลการวิจัย.....	84
5.1.1	การออกแบบชาร์ดแวร์ สร้างระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย.....	85
5.1.2	การทดสอบประสิทธิภาพ .....	85
5.1.3	การออกแบบซอฟต์แวร์ ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย .....	87
5.1.4	ผลข้อมูลจากการเก็บสภาพแวดล้อมในสถานที่จริง .....	88

5.1.5 ผลระบบสารสนเทศการป้องกันภัยห้อมทองปลอดสารพิษ .....	89
5.2 ข้อเสนอแนะการนำงานวิจัยไปใช้ .....	89
5.3 ข้อเสนอแนะในการวิจัยครั้งต่อไป .....	90
 บรรณานุกรม .....	91
 ภาคผนวก .....	93
 ประวัติผู้วิจัย .....	101

## บทที่ 1

### บทนำ

#### 1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหา

ปัญหาและอุปสรรคในการปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษ คือ การเพิ่มพื้นที่ปลูกเป็นไปอย่างล้าช้าไม่ทันต่อความต้องการบริโภคของประเทศไทยซึ่งต้องการเพิ่มขึ้นปีละ 1 ล้านตัน สาเหตุเนื่องจากไม่ค่อยมีใครอยากปลูกเพราะขั้นตอนการปลูกการผลิตมีความเข้มงวดมาก ดังเดียวกับการเตรียมดิน ขั้นตอนการปลูก และการขนส่ง (ศูนย์รวมข่าวเกษตร, 2551) จากข้อมูลการส่งออกเช่น ปี 2551 สะท้อนการเกษตรท่าบยางดำ ก็มีเกษตรกรเข้าร่วมโครงการจำนวน 259 ราย พื้นที่เพาะปลูก 1,500 ไร่ มีผลผลิตส่งออกประมาณ 2,000-2,500 ตัน/ปี (วาระณ์ และคณะ, 2550) และสะท้อนการเกษตรบ้านดาดดำ ก็มีสมาชิกเข้าร่วมโครงการผลิตกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออกประมาณ 2,500 ตัน/ปี (วาระณ์ และคณะ, 2550) แต่ก็สามารถลดลงเหลือ 1,500 ตัน/ปี (วาระณ์ และคณะ, 2550) คาดว่าสาเหตุหลักคือความต้องการของตลาดโลกที่เพิ่มขึ้นอย่างต่อเนื่อง ทำให้เกษตรกรต้องหันมาปลูกกล้วยหอมทองแทน ทำให้เกิดปัญหาขาดแคลนในประเทศ ทำให้ต้องนำเข้าจากต่างประเทศ เช่น จีน ญี่ปุ่น จีนใต้ ฯลฯ ที่มีการผลิตอย่างต่อเนื่องและมีคุณภาพดีกว่า ทำให้เกษตรกรไทยเสียเปรียบ ขาดแคลนและต้องนำเข้ามาขายในประเทศ ทำให้ราคาสูงและไม่สามารถแข่งขันได้ จึงเป็นสาเหตุสำคัญที่ทำให้เกิดปัญหานี้

ประเทศไทยถือว่าเป็นประเทศที่มีศักยภาพในการผลิตสินค้าเกษตร ซึ่งเป็นอาหารให้กับประเทศของโลก แม้ว่าประเทศไทยจะเป็นประเทศเล็ก ๆ แต่ก็สามารถส่งออกผลิตภัณฑ์ต่างๆ เช่น กล้วยหอมทองปลอดสารพิษ ในระดับ 5 ปีที่ผ่านมา มีการส่งออกประมาณ 2,500 ตัน/ปี โดยในปี พ.ศ. 2552 มูลค่าการส่งออก 18 ล้านบาท ปี พ.ศ. 2553 มูลค่าการส่งออก 57 ล้านบาท ปี พ.ศ. 2554 มูลค่าการส่งออก 55 ล้านบาท ปี พ.ศ. 2555 มูลค่าการส่งออก 49 ล้านบาท ปี พ.ศ. 2556 มูลค่าการส่งออก 43 ล้านบาท ([www2.ops3.moc.go.th](http://www2.ops3.moc.go.th))

ความพยายามในการแก้ไขปัญหาอุปสรรคของเกษตรน้ำใจ จังหวัด เพชรบูรณ์ จะใช้วิธีการเป็นสมาชิกและจัดอบรมเชิงชวนเกษตรกรให้เข้ามาในโครงการ โดยจะมีการประกันราคาและความช่วยเหลือต่าง ๆ เช่น การอบรมและสาธิตแปลงปลูกกล้วยหอมปลอดสารพิษ

แต่ด้วยข้อกำหนดที่เข้มงวดในการตรวจสอบสมาชิก การให้สมาชิกทุกແປลงต้องจดบันทึกข้อมูลอย่างละเอียด ตั้งแต่การตรวจແປลง เตรียมดิน วัน เดือน ปี ที่เริ่มปลูกกล้าวัยหอนทอง สภาพการปลูก และต้องรายงานให้กู้ลุ่มทราบเป็นระยะ มีความซับซ้อนและซุ่มซ่อนมาก ทำให้เกย์ตระกร ไม่สามารถปลูก จึงทำให้มีการเพิ่มจำนวนผู้ปลูกจำนวนมาก อีกปัจจัยหนึ่ง คือ การเข้าใจสภาพแวดล้อมเกี่ยวกับการปลูก กับวัยหอนทองปลดสารพิษ ซึ่งการปลูกจะไม่ใช้สารเคมีและสารพิษเลข 100 เปอร์เซ็นต์ เป็นเงื่อนไขและข้อจำกัดที่เข้มงวดมากกว่าการปลูกพืชอื่น ๆ ดังนั้นปัจจัยสภาพแวดล้อมจึงมีความสำคัญ กับการเกิดโรคและแมลง การมีเทคโนโลยี จะสามารถตรวจสอบและมองเห็นต่อร่องรอยสภาพแวดล้อมและนำข้อมูลเหล่านี้มาวิเคราะห์ในการควบคุมโรค แมลงและการให้น้ำได้ ในปัจจุบันชาวบ้านจะใช้ประสบการณ์ในการปลูกใช้ความรู้สึกจากเกย์ตระกรเองในการตรวจวัดสภาพแวดล้อมและตัดสินใจ ด้วยตนเองในการควบคุมสิ่งต่างๆ จึงทำให้เกิดความยากลำบากสำหรับเกย์ตระกรเมื่อใหม่ที่ต้องเข้าร่วมโครงการ ประกอบกับการเปลี่ยนแปลงของสภาพแวดล้อมของโลกในปัจจุบันมีการเปลี่ยนแปลงที่รวดเร็วและรุนแรงมาก เช่น ปัญหาโลกร้อน ทำให้การปลูกกล้าวัยหอนทองยิ่งมีความยากขึ้นไปอีก ด้วยข้อกำหนดที่ต้องปลดสารพิษ 100 เปอร์เซ็นต์ ของทางประเทศไทยปัจจุบันและความเปลี่ยนแปลงของโลกจึงมีความจำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้องวิจัยและพัฒนาระบบนวัตกรรมช่วยเหลือเกย์ตระกรพื้นที่ปลูกกล้าวัยหอนทองปลดสารพิษ

จากปัญหานี้และวิธีการแก้ไขข้างต้นจะเห็นว่าความต้องการของผู้บริโภคต้องการกล้าวัยหอนทองที่ปลดสารเคมี 100 เปอร์เซ็นต์ และเพิ่มขึ้นอย่างมากทุกปีแต่ส่วนใหญ่กับการผลิตที่เพิ่มขึ้นอย่างถ้าหากและมีแนวโน้มจะลดลง จึงมีความจำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้องมีหน่วยงานหลายฝ่ายให้ความช่วยเหลือและผลิตเทคโนโลยีช่วยเหลือเกย์ตระกรอย่างเร่งด่วน เพื่อให้เกย์ตระกรสามารถนำเทคโนโลยีมาช่วยสนับสนุนการปลูกลดความยุ่งยากต่อการควบคุมโรคและแมลง มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรณ์ เป็นสถาบันการศึกษาที่มีบทบาทสำคัญและอยู่กับห้องถังที่จะต้องให้ความช่วยเหลือวิจัยและพัฒนาเทคโนโลยีนี้อย่างเร่งด่วน เพื่อให้เกย์ตระกรที่ปลูกกล้าวัยหอนทองปลดสารพิษมีระบบและเทคโนโลยีในการช่วยเหลือและสนับสนุนการปลูก

งานวิจัยนี้นำเสนอ นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกย์ตระกรในการปลูกและดูแล กล้าวัยหอนทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้าวัยหอนทองปลดสารพิษเพื่อการส่งออก จึงเป็นจุดเริ่มต้นในการพัฒนาศักยภาพของเกย์ตระกรที่ยกงานระดับฐานรากของประเทศ ต่อการผลิตอาหารปลดภัยตั้งแต่ต้นทาง งานวิจัยนี้มุ่งเน้นการวิจัยและพัฒนาระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมและสารสนเทศการปลูกกล้าวัยหอนทองปลดสารพิษ โดยใช้เซ็นเซอร์แบบไร้สาย เช่นเซอร์ไพร์กอนด้วยเซ็นเซอร์ วัดปริมาณฝน

วัดก้าชการบอนໄไดออกไชด์ วัดก้าชการบอนมอนอกไชด์ วัดก้าชเมือง วัดความชื้นสัมพัทธ์ อุณหภูมิในอากาศ ความชื้นและอุณหภูมิในดิน ความเข้มแสง ความเร็วลม ทิศทางลม ปริมาณ น้ำฝน ซึ่งข้อมูลเหล่านี้จะเป็นข้อมูลสำหรับการตัดสินใจในปลูกพืชเพื่อลดการใช้สารเคมีและ สารพิษตกค้าง โดยระบบสารสนเทศสามารถตรวจสอบข้อมูลได้จากฐานข้อมูลผ่านเว็บไชด์ ผู้บริโภคสามารถตรวจสอบการปลูกของกล่าวข้อมูลของด้วยตนเองได้ ตั้งแต่เริ่มปลูก เก็บผลผลิต การ ขนส่งผ่านระบบอินเตอร์เน็ต คิวอาร์โค้ดที่กกล่าวข้อมูลได้

## 1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

- 1) สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องขยายเสียงเชอร์แบบไร้สาย พื้นที่ปลูกกล่าวข้อมูล ทองปลดสารพิษเพื่อการส่งออก
- 2) สร้างระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกล่าวข้อมูลทองปลดสารพิษเพื่อการส่งออก
- 3) สร้างระบบตรวจสอบข้อมูลด้วยระบบ QR code

## 1.3 ขอบเขตของการวิจัย

- 1) ระบบที่สามารถตรวจวัดสภาพแวดล้อมโดยใช้เซ็นเซอร์แบบไร้สายสำหรับพื้นที่ เพาะปลูกกล่าวข้อมูลทองปลดสารพิษ
- 2) ระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกล่าวข้อมูลทองปลดสารพิษสำหรับเกษตรกรและ ผู้ขอ
- 3) ระบบการตรวจสอบข้อมูลด้วยระบบ QR code ได้สำหรับพื้นที่เพาะปลูกกล่าวข้อมูล ทองปลดสารพิษ
- 4) อุปกรณ์และซอฟต์แวร์ที่ใช้สามารถหาได้ภายในประเทศไทยและราคาไม่แพง

## 1.4 คำนิยามศัพท์

เครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย (wireless sensor network) หมายถึง ระบบเครือข่ายที่ส่งข้อมูลแบบไร้สายประกอบด้วย เครื่องเซ็นเซอร์ โทรศัพท์ โน๊ตบุ๊ค และโทรศัพท์มือถือ

ตรวจวัดสภาพแวดล้อม (environment measurement) หมายถึง การตรวจวัดข้อมูลที่ประกอบไปด้วย อุณหภูมิ ความชื้น สัมผัทช์ ความเข้มของแสง อุณหภูมิในคืน ความชื้นในคืน พลังงานจากแบตเตอรี่

ระบบสารสนเทศ (information systems) หมายถึง ระบบข้อมูลข่าวสารเกี่ยวกับสภาพแวดล้อมในพื้นที่เพาะปลูกมีนาวอุ่นแม่น้ำเพชรบุรี

พื้นที่เพาะปลูก (grow area) หมายถึง พื้นที่ปลูกมีนาว ตำบลท่าแดง อำเภอท่าယาง จังหวัดเพชรบุรี

## บทที่ 2

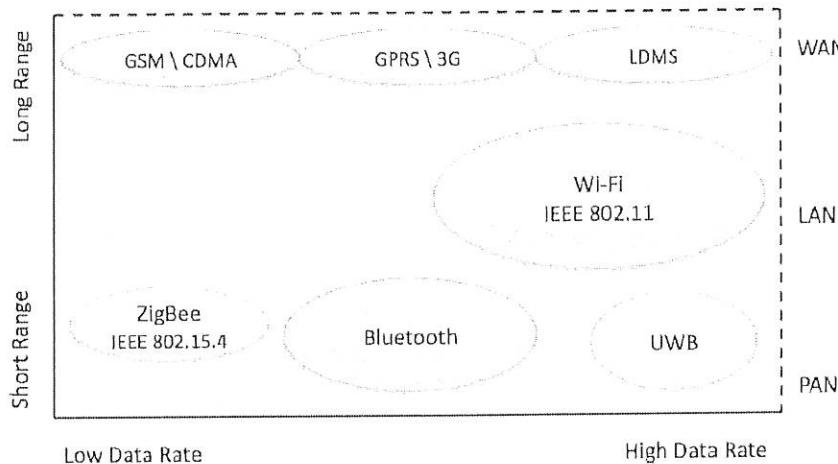
### ทฤษฎีและเอกสารที่เกี่ยวข้อง

งานวิจัยนี้ผู้วิจัยได้ศึกษาแนวคิด หลักการทางทฤษฎีและเอกสารที่เกี่ยวข้อง โดยแบ่งออกเป็นหัวข้อดังนี้

- 2.1 เทคโนโลยีการสื่อสารไร้สายระยะใกล้
- 2.2 ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย
- 2.3 ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย Tmote sky
- 2.4 ตัวส่งสัญญาณ XBee
- 2.5 ตัวส่งสัญญาณ nrf24l01
- 2.6 ไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino
- 2.7 เกมตรอยจันทรียะ
- 2.8 การปลูกกล้าwhyhomทอง
- 2.9 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1 เทคโนโลยีการสื่อสารไร้สายระยะใกล้

การสื่อสารในปัจจุบันมีเทคโนโลยีรูปแบบใหม่ ๆ เกิดขึ้นมากมายแสดงดังภาพที่ 2.1 โดยเฉพาะระบบการสื่อสารไร้สายระยะใกล้เป็นอีกระบบการสื่อสารหนึ่งซึ่งมีอิทธิพลและบทบาทต่อชีวิตประจำวัน ซึ่งให้ความสะดวกสบายในการใช้งานโดยที่ไม่ต้องมีสายทำให้การเคลื่อนที่ไปไหนมาไหนสะดวกสบายยิ่งขึ้น



ภาพที่ 2.1 มาตรฐานการสื่อสารไร้สาย

(Valada, Kohanbash and Kantor, 2010)

ปัจจุบันมาตรฐานเทคโนโลยีที่เป็นที่นิยมใช้กันมากในปัจจุบันประกอบด้วย 4 มาตรฐาน  
ได้แก่ IEEE 802.15.4, WLAN, Bluetooth และ Infrared

มาตรฐาน IEEE 802.15.4 และ Zigbee มาตรฐานนี้เป็นมาตรฐานของอุปกรณ์ที่มีความเร็วในการส่งข้อมูลต่ำ ใช้พลังงานน้อย ราคาไม่แพง การส่งสัญญาณตามมาตรฐานนี้แสดงดังภาพที่ 2.1 สามารถส่งข้อมูลที่มีความน่าเชื่อถือและมีความถูกต้องสูง โดยมีโโภคุณแบบ Start และแบบ Peer-to-Peer โดยที่ระบุในการส่งข้อมูลประมาณ 10 -75 เมตร ขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อมและพลังงานในการรับส่งข้อมูล โดยสามารถเลือกความถี่ที่ใช้งานได้ 3 ช่วงความถี่ คือ ย่านความถี่ 2.4 กิกะเฮิรตซ์ ช่องสัญญาณ 16 ช่อง อัตราการรับส่งข้อมูลอยู่ที่ 250 Kbps ย่านความถี่ 915 เมกะเฮิรตซ์ ช่องสัญญาณ 10 ช่อง มีอัตราการรับส่งข้อมูลอยู่ที่ 40 Kbps และย่านความถี่ 868 เมกะเฮิรตซ์ มีช่องสัญญาณ 1 ช่อง มีอัตราการรับส่งข้อมูล 20 Kbps มาตรฐาน IEEE 802.15.4 มีการกำหนดรูปแบบชั้นกা�ຍภาพและชั้น MAC คือ ชั้นกা�ຍภาพ เป็นชั้นล่างสุดจะรับผิดชอบเกี่ยวกับการส่งข้อมูลที่เป็นบิต ย่านความถี่ที่ใช้งาน 2 ช่วงความถี่คือ ความถี่ 2.4 กิกะเฮิรตซ์ และความถี่ 868/902-928 เมกะเฮิรตซ์ โดยในย่านความถี่ 2.4 กิกะเฮิรตซ์ มีอัตราการรับส่งข้อมูลสูงสุด 250 kbps หัวนย่านความถี่ 902-928 เมกะเฮิรตซ์ มีอัตราการรับส่งข้อมูลสูงสุด 40 kbps และย่านความถี่ 868 เมกะเฮิรตซ์ มีอัตราการรับส่งข้อมูลสูงสุด 20 kbps การรับส่งข้อมูลจะขึ้นอยู่กับความถี่ถ้าความถี่สูงจะสามารถส่งข้อมูลได้เร็วแต่ครอบคลุมพื้นที่น้อยกว่าย่านความถี่ต่ำ ดังนั้นการใช้งานจึงขึ้นอยู่กับการเลือกย่านความถี่และความเหมาะสมกับสภาพแวดล้อม สำหรับรูปแบบของกลุ่มข้อมูลของชั้นกা�ຍภาพ จะประกอบด้วย 3 ส่วนที่สำคัญ คือ

- 1) Synchronize Header (SHR) เป็นข้อมูลที่ใช้ ชิงค์โครอนส์ กันระหว่างตัวรับและตัวส่ง
- 2) PHY header เป็นข้อมูลความยาวของ payload
- 3) PHY payload เป็นส่วนของข้อมูลที่ต้องการสื่อสารกัน

ชั้น MAC เป็นส่วนที่รับผิดชอบการรับส่งข้อมูลให้ถูกต้องและสำเร็จ โดยจะรับผิดชอบในการสร้างกลไกสำหรับตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล นอกจากนี้ชั้นตรวจสอบข้อความพิจารณาดูว่า ข้อมูลที่ได้รับมีความถูกต้องหรือไม่ ถ้าไม่ถูกต้อง ชั้น MAC จะรายงานก่อนว่าจะว่างแล้ว จึงทำการส่งข้อมูล รูปแบบของเฟรม MAC มีอยู่ 4 รูปแบบ คือ

- 1) Beacon frame เป็นเฟรมที่ตัว Coordinator จะทำการส่งเป็นระยะเพื่อตรวจสอบสภาพแวดล้อมของระบบและอุปกรณ์จะใช้เฟรมนี้ชิงโครอนสักบรรบบ
- 2) Data frame เป็นเฟรมสำหรับการส่งข้อมูล
- 3) Acknowledgement frame เป็นเฟรมที่ถูกส่งมาจากภาครับ เพื่อทำการยืนยันว่าได้รับข้อมูลที่ส่งมาเรียบร้อยแล้ว
- 4) Command frame เป็นเฟรมที่ใช้ส่งเพื่อการสื่อสารกันของอุปกรณ์ในชั้น MAC

Physical Layer	Band	Channel Numbering	Chip Rate	Modulation	Bit Rate
868/915MHz	868-870MHz	0	300 kchip/sec	BPSK	20kbps
868/915MHz	902-928MHz	1-10	600 kchip/sec	BPSK	40kbps
2.4GHz	2.4-2.4835GHz	11-26	2 Mchip/sec	O-QPSK	250kbps

## ภาพที่ 2.2 ย่านความถี่มาตรฐาน IEEE 802.15.4

มาตรฐาน IEEE 802.11 WLAN เป็นมาตรฐานที่ได้รับความนิยมมากในนามที่ทุกคนรู้จัก คือระบบ WI-FI และคงดังภาพที่ 2.2 เนื่องจาก WLAN มีความสะดวกสบายของการเชื่อมต่ออุปกรณ์คอมพิวเตอร์เข้าด้วยกันโดยไม่จำเป็นที่จะใช้สายอีกต่อไป อุปกรณ์คอมพิวเตอร์สามารถเชื่อมต่อถึงกันได้จากตำแหน่งต่างๆ ที่อยู่ใกล้ในขอบเขตของการส่งสัญญาณความสามารถในการรับส่งข้อมูล ด้วยความเร็ว 1, 2, 5.5, 11 และ 54 Mbps โดยมีย่านความถี่อยู่ 3 ความถี่ คือ ย่านความถี่ 2.4 กิกะเฮิรตซ์ ย่านความถี่ 5 กิกะเฮิรตซ์ และ Infrared 1, 2 Mbps นอกจากนี้ IEEE 802.11 ยังกำหนดให้มีทางเลือกที่สร้างความปลอดภัยให้กับเครือข่าย ด้วยกลไกการเข้ารหัสข้อมูลและตรวจสอบผู้ใช้ที่เรียกว่า WEP (Wired Equivalent Privacy) เครือข่ายไร้สายตามมาตรฐาน IEEE 802.11 ถูกกำหนด

ขึ้นมาครั้งแรกในปี ค.ศ. 1997 และเป็นที่นิยมใช้งานมากเนื่องจากระยะทางที่สามารถใช้งานในที่ร่ม ไกลถึง 100 เมตร และในที่โล่งแจ้ง 400 เมตร มีความเร็วในการส่งข้อมูลสูงสุด 54 Mbps ซึ่งในปัจจุบัน มีอยู่ 3 มาตรฐาน คือ

- 1) มาตรฐาน IEEE 802.11a มาตรฐานนี้ ถูกกำหนดขึ้นในปี ค.ศ. 1999 มีความเร็วในการส่งข้อมูลสูงถึง 54 Mbps แต่ไม่เป็นที่นิยมเนื่องจากมาตรฐานนี้ใช้ย่านความถี่ 5 กิกะเฮิรตซ์ ซึ่งเป็นย่านที่ไม่เปิดให้ใช้อย่างเสรี ในทุกประเทศ และข้อเสียอีกอย่างคือ มาตรฐานนี้ ระยะการใช้งาน ไกลสุดเพียง 50 เมตร นอกจากนี้ยังไม่สามารถใช้อุปกรณ์ร่วมกับมาตรฐานอื่น ๆ ได้
- 2) มาตรฐาน IEEE 802.11b มาตรฐานนี้ ถูกกำหนดขึ้นในปี 1999 พร้อมกับมาตรฐาน 802.11a แต่ได้รับความนิยมสูงกว่ามาก เนื่องจากใช้ความถี่ในย่าน 2.4 กิกะเฮิรตซ์ ซึ่งเป็นมาตรฐานที่ได้เปิดใช้โดยอิสระกันทุกประเทศทั่วโลก แต่มาตรฐานนี้มีข้อเสียคือ มีความเร็วต่ำสุดเมื่อเทียบกับ มาตรฐานอื่น ๆ และยังมีปัญหาของสัญญาณรบกวนสูง เนื่องจากย่านนี้มีการใช้ความถี่นี้กับอุปกรณ์ อื่น ๆ อยู่มาก
- 3) มาตรฐาน IEEE 802.11g เป็นมาตรฐานใหม่ที่เปิดตัวในปี ค.ศ. 2003 โดยนำข้อดีของ มาตรฐาน 802.11a และ มาตรฐาน 802.11b มารวมกัน คือ มีความเร็วในการส่งข้อมูลสูงถึง 54 MBps และมีมาตรฐานระยะการทำงาน ใกล้เท่ากับ มาตรฐาน IEEE 802.11b นอกจากนี้ยังใช้ความถี่ย่าน 2.4 กิกะเฮิรตซ์ ซึ่งเป็นช่วงความถี่เดียวกับและสามารถใช้อุปกรณ์ร่วมกับเครือข่าย IEEE 802.11b ได้โดย ไม่มีปัญหา

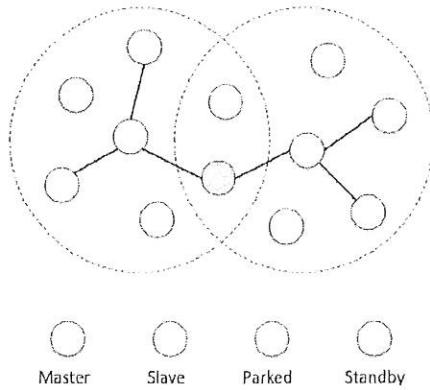
	IEEE 802.11	IEEE 802.11b	IEEE 802.11a	IEEE 802.11g
Ratification	June 1997	Sept. 1999	Sept. 1999	June 2003
RF Band	2.4 GHz	2.4 GHz	5 GHz	2.4 GHz
Max. Data Rate	2 Mbps	11 Mbps	54 Mbps	54 Mbps
Physical Layer	FHSS, DSSS, IR	DSSS / CCK	OFDM	OFDM
Typical Range	50 - 100m	50 - 100m	50 - 100m	50 - 100m

ภาพที่ 2.3 มาตรฐาน IEEE 802.11 (WI-FI)

มาตรฐาน Bluetooth เป็นเทคโนโลยีการสื่อสารไร้สายที่ออกแบบรองรับการใช้งานของ อุปกรณ์ต่างๆ เช่น ฟูฟัง อุปกรณ์ภายนอกต่างๆ ของคอมพิวเตอร์ โทรศัพท์มือถือ การสื่อสารของ Bluetooth จะใช้ความถี่ในช่วง 2.4 กิกะเฮิรตซ์ ซึ่งเป็นย่านความถี่ที่เปิดให้ใช้โดยเสรี Bluetooth สามารถเชื่อมต่อแบบจุดต่อจุด (Point to point) ไม่ว่าจะเป็นเสียง หรือการส่ง

ข้อมูลทั่ว ๆ ไป โดยสามารถส่งข้อมูลได้ในระยะ 10 เซนติเมตร ถึง 10 เมตร และสามารถขยายได้เป็น 100 เมตร โดยเพิ่มกำลังส่งให้มากขึ้น Bluetooth มีอัตราเร็วในการรับส่งข้อมูลสูงสุด 1 Mbit/s สามารถกระโอดข้ามความถี่อย่างรวดเร็ว ทำให้ช่วยลดการแทรกสอดของสัญญาณอื่น ๆ ได้ ความถี่ในการกระโอดเปลี่ยนซองสัญญาณ 1600 ครั้งต่อวินาที การปรับกำลังของสัญญาณออกจะช่วยลดสัญญาณรบกวน โดยความแรงของสัญญาณที่ส่งแบ่งเป็น 3 ระดับ คือ 0 dBm, 4 dBm และ 20 dBm การเข้ารหัสเสียงเป็นแบบ Continuously Variable Slope Delta Modulation ซึ่งทำให้การทำงานที่มี bit rate error สูงสามารถทำได้

Bluetooth เป็นเทคโนโลยีที่ทำให้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ต่างๆ ติดต่อสื่อสารกันในระยะห่างสั้นๆ โดยอุปกรณ์ที่ใช้เทคโนโลยีสามารถติดต่อสื่อสารสูงสุดได้ถึง 7 ตัวพร้อมกัน ซึ่งเราเรียกเครื่อข่ายนี้ว่า Piconet แสดงดังภาพที่ 2.4 นอกจากนี้อุปกรณ์แต่ละตัวยังสามารถสังกัดอยู่กับเครื่อข่าย Piconet ได้หากายเครื่อข่ายพร้อมกัน โดยที่การติดต่อแบบ Piconet นี้จะต้องมีอุปกรณ์ตัวใดตัวหนึ่งจะต้องทำหน้าที่เป็น Master และอุปกรณ์อื่นๆ ที่เหลือจะทำหน้าที่เป็น Slave โดยที่ Piconet จะเป็นการติดต่อสื่อสารแบบหลาย ๆ จุด จากกรณีดังกล่าวท่องสัญญาณและแบบค์วิดท์ (Bandwidth) จะถูกใช้ร่วมกันระหว่างอุปกรณ์ใน Piconet การส่งคลื่นวิทยุของระบบแบบ Bluetooth จะใช้การกระโอดเปลี่ยนความถี่



ภาพที่ 2.4 ระบบ Piconet

(Valada, Kohanbash and Kantor, 2010)

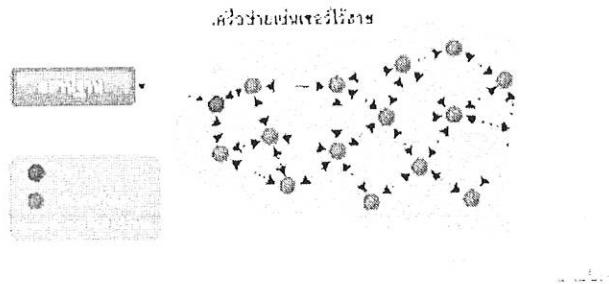
มาตรฐาน Infrared มาตรฐานเกิดจากการพัฒนาร่วมกันของกลุ่มบริษัทมากกว่า 40 บริษัท ในการพัฒนามาตรฐานที่จะใช้ในการส่งข้อมูลระยะสั้น โดยใช้คลื่น Infrared ซึ่งเรียกว่า Infrared Data Association (IrDA) อุปกรณ์ที่ใช้ในระบบ IrDA แบ่งออกเป็น 2 ชนิด คือ Primary Device เป็น

อุปกรณ์ซึ่งทำหน้าที่เป็นตัวเลือกที่จะส่งสัญญาณทำการติดต่อให้กับอุปกรณ์ตัวใดตัวหนึ่งในขอบเขตนั้น ๆ และ Secondary device คืออุปกรณ์ที่ทำหน้าที่ถ่ายทอดสัญญาณที่จะติดต่อเข้ามาและตอบรับการติดต่อ

## 2.2 ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

เทคโนโลยีการผลิตไมโครอิเล็กทรอนิกส์ได้รับการพัฒนาถึงระดับที่สามารถผลิตอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ที่มีขนาดเล็ก ราคาถูก และประหยัดพลังงาน ซึ่งหมายความว่าสามารถสร้างหน่วยประมวลผลและหน่วยส่งข้อมูลของเซ็นเซอร์ไร้สาย และด้วยเทคโนโลยีระบบเครือข่ายกลุ่มภาค การสร้างเซ็นเซอร์ขนาดเล็กและวงจรอิเล็กทรอนิกส์ขนาดเล็กเกิดขึ้นได้จริง ทำให้เครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายยุคนี้เข้าใกล้เครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย ในจินตนาการของนักวิจัยยุคก่อน ๆ อย่างไรก็ตามเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายนี้ยังมีการวิจัยอย่างต่อเนื่อง

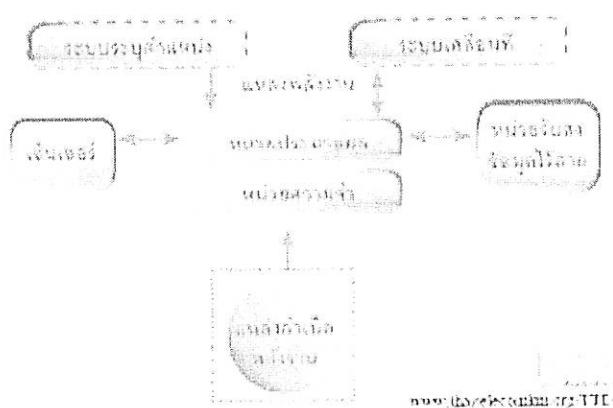
สถาปัตยกรรมเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายประกอบด้วยสามส่วน (สุชา สุพิทยภรณ์พงศ์, 2013) ได้แก่ หน่วยร่วมเซ็นเซอร์ เกตเวย์ และสถานีฐาน (base station) ดังภาพที่ 2.4 หน่วยร่วมเซ็นเซอร์จำนวนมากผูกตัวในสภาพแวดล้อมเพื่อเก็บข้อมูล โดยแต่ละหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ติดต่อสื่อสารแบบไร้สายกับหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ข้างเคียง ซึ่งขึ้นอยู่กับความสามารถในการรับส่งแบบไร้สาย แต่ละหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ควบคุมและจัดการงานของตัวเอง (self-organize) ทุก ๆ หน่วยร่วมเซ็นเซอร์ที่ติดต่อสื่อกันทำงานร่วมกัน (collaboration) เป็นเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายทำให้แต่ละหน่วยร่วมเซ็นเซอร์สามารถส่งข้อมูลไปหากันได้แม้ว่าหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ปลายทางไม่สามารถติดต่อ กับหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ต้นทางได้โดยตรง โดยให้หน่วยร่วมเซ็นเซอร์ระหว่างทางช่วยส่งข้อมูลต่อๆ กันตั้งแต่ต้นทางถึงปลายทาง วิธีการส่งแบบนี้เรียกว่าการส่งแบบมัลติฮอป (multi-hop) เกตเวย์ทำหน้าที่รับส่งข้อมูลระหว่างสถานีฐานและเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายโดยเกตเวย์อาจเป็นหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ธรรมดารึอเป็นหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ที่มีความสามารถพิเศษในเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย สถานีฐานทำหน้าที่เก็บข้อมูลที่วัดได้จากหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ในเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย ควบคุมการทำงานและติดต่อกับผู้ใช้งาน หรืออาจติดต่อกับเครือข่ายอื่น ๆ เช่น อินเทอร์เน็ต



ภาพที่ 2.5 โครงสร้างแบบจำลองเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

† ที่มา: [http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless\\_Sensor\\_Network/index.php](http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless_Sensor_Network/index.php)

เนื่องจากเป็นการทำงานแบบไร้สายทำให้เกิดกระหน่ำอย่างรุ่มเรื่องเชื่อมต่อใช้แหล่งพลังงานภายในหาน่าอย่างรุ่มเรื่องของหรือในบางกรณีอาจใช้แหล่งพลังงานเพื่อให้หน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่อทำงานได้อย่างต่อเนื่อง ด้วยเหตุนี้ทำให้เครือข่ายมีการเปลี่ยนแปลงอยู่ตลอดเวลาเนื่องจาก หน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่ออาจหยุดทำงาน เพราะพลังงานหมดหรือกลับเข้ามารаТามาทำงาน ได้อีกครั้งเมื่อมีพลังงานเพียงพอ รวมไปถึงในบางเครือข่าย ที่มีหน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่อที่เคลื่อนที่ได้ การเปลี่ยนแปลงของหน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่อ มีผลต่อโครงสร้าง (topology) ของเครือข่าย และส่งผลถึงเส้นทางในการส่งข้อมูลของหน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่อ โดยเส้นทางในการส่งข้อมูล ในแต่ละโครงสร้างนั้นขึ้นอยู่กับวิธีการหาเส้นทาง (routing algorithm) ซึ่งวิธีการหาเส้นทางในแต่ละเครือข่าย จะขึ้นอยู่กับวัตถุประสงค์ของเครือข่ายนั้น ๆ



ภาพที่ 2.6 ส่วนประกอบของหน่วยรุ่มเรื่องเชื่อมต่อ

† ที่มา: [http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless\\_Sensor\\_Network/index.php](http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless_Sensor_Network/index.php)

การทำงานของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์คือการวัดและเก็บข้อมูลที่ได้จากสภาพแวดล้อม นำข้อมูลไปประมวลผล สร้างเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายและส่งข้อมูล ทำให้หน่วยร่วมเซ็นเซอร์มีส่วนประกอบดังรูปที่ 2 ส่วนประกอบของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ แบ่งออกเป็นสองกลุ่ม คือ กลุ่มส่วนประกอบหลักที่จำเป็นเพื่อให้เครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายทำงานได้ โดยในภาพที่ 2.6 เป็นส่วนประกอบที่มีเส้นรอบรูปเป็นเส้นทึบและกลุ่มส่วนประกอบเพิ่มเติมเพื่อเพิ่มคุณสมบัติพิเศษ ให้กับหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ โดยในภาพ จะเป็นส่วนประกอบที่มีเส้นรอบรูปเป็นเส้นประ

### 2.2.1 กลุ่มส่วนประกอบหลัก

ก) เซ็นเซอร์ (sensor) ทำหน้าที่วัดค่าต่างๆ จากสภาพแวดล้อมตามแต่ชนิดของเซ็นเซอร์ เช่น ความชื้น อุณหภูมิ ความเข้มแสง ควัน ความเร็ว แรงดันสะเทือน ความเคือง ไฟ ความดีด ความเป็นกรดหรือด่าง เป็นต้น

ข) หน่วยรับ-ส่งข้อมูลไร้สาย (transceiver unit) ทำหน้าที่รับ-ส่งข้อมูลแบบไร้สายในย่านความถี่สากล ISM band เพื่อรับ-ส่งข้อมูลระหว่างหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ข้างเคียง

ก) หน่วยประมวลผล (processing unit) ติดต่อกับเซ็นเซอร์เพื่อสั่งงานหรือรับข้อมูลที่วัดได้จากเซ็นเซอร์ เพื่อนำไปประมวลผลเป็นข้อมูล จัดเก็บลงในหน่วยความจำ รอการร้องขอข้อมูลหรืออาจส่งข้อมูลทันทีผ่านทางหน่วยรับ-ส่งข้อมูลไร้สาย หน่วยประมวลผลกลางอาจรับข้อมูลจากระบบระบุตำแหน่งเพื่อช่วยในการประมวลผลต่างๆ หรือหน่วยประมวลผลกลางอาจทำหน้าที่ควบคุม การเคลื่อนที่ของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ผ่านทางระบบเคลื่อนที่ นอกจากนี้หน่วยประมวลผลกลางยังทำหน้าที่ประมวลผลเครือข่ายและหาเส้นทางในการส่งข้อมูลของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์

ก) แหล่งพลังงาน (power unit) เก็บสะสมพลังงานและให้พลังงานกับทุกส่วนประกอบบนหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ แหล่งพลังงานจะรับพลังงานจากแหล่งกำเนิดพลังงานหากหน่วยร่วมเซ็นเซอร์มีแหล่งกำเนิดพลังงาน

### 2.2.2 กลุ่มส่วนประกอบเพิ่มเติม

ก) ระบบระบุตำแหน่ง (positioning unit) เป็นหน่วยระบุตำแหน่งของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์โดยใช้ GPS เพื่อนำข้อมูลตำแหน่งไปใช้ประมวลผล เช่น หาเส้นทางเพื่อส่งข้อมูล หากตำแหน่งสำหรับการเคลื่อนที่ของหน่วยร่วมเซ็นเซอร์ เป็นต้น

ข) ระบบเคลื่อนที่ (mobilizing unit) ทำหน้าที่เคลื่อนย้ายตำแหน่งของเชื้นเชอร์ เพื่อ วัตถุประสงค์ต่าง ๆ เช่น จัดรูปแบบโครงสร้างเครือข่าย ดิตตามวัตถุ เคลื่อนที่หาสัญญาณสื่อสาร เป็น ต้น

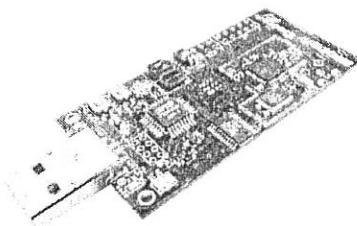
ค) แหล่งกำเนิดพลังงาน (power generator unit) ทำหน้าที่กำเนิดพลังงานจากสิ่งแวดล้อม เช่น พลังงานลม ความร้อน ปฏิกิริยาเคมี การสั่นสะเทือน เป็นต้น ให้เป็นพลังงานไฟฟ้าเพื่อกีบสะสมและ ใช้ต่อไป เพื่อชดเชยพลังงานที่สูญไป ทำให้ตัวเชื้นเชอร์ไร้สายทำงานได้เป็นเวลานาน

### 2.3 ระบบเครือข่ายเชื้นเชอร์ไร้สาย Tmote sky

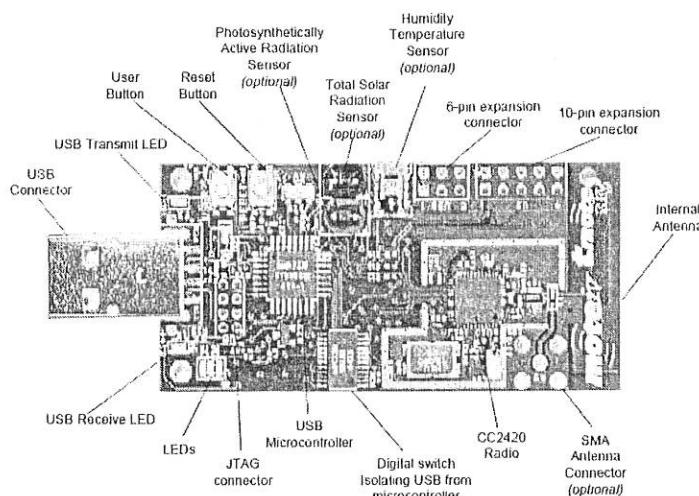
อุปกรณ์ไร้สาย Tmote sky เป็นอุปกรณ์ไร้สายที่ประยุกต์พลังงาน และเป็นอุปกรณ์ไร้สาย ต้นแบบในการนำไปใช้สังเกตเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นอย่างรวดเร็วและกะทันหัน ผลิตโดย บริษัทโมทิฟ คอร์ปอเรชัน ประกอบด้วย เชื้นเชอร์ความชื้น เชื้นเชอร์อุณหภูมิ และเชื้นเชอร์แสง ใช้พลังงาน จากแบตเตอรี่ขนาด AA จำนวน 2 ก้อน ขณะมีการทำงานจะสิ้นเปลืองพลังงาน 2.1-3.6 โวลต์ และ ขณะมีการเขียนโปรแกรมหรือทำการทดสอบโปรแกรมไมโครคอนโทรลเลอร์ จะสิ้นเปลืองพลังงาน อย่างน้อย 2.7 โวลต์ เมื่อต่ออุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky เข้ากับพอร์ต USB เพื่อทำการเขียนโปรแกรม หรือติดต่อกับอุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky ตัวอื่นนั้น อุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky จะใช้พลังงานจาก พอร์ต USB ของคอมพิวเตอร์ที่นำไปต่อช่องแรงดึงจากพอร์ต USB มีค่า 3 โวลต์

อุปกรณ์ไร้สาย Tmote sky สามารถนำไปใช้งานร่วมกับอุปกรณ์ต่อพ่วงอย่างอื่นได้ และมีการ นำไปประยุกต์ใช้งานกับเครือข่ายแบบเมช (Mesh Topology) อย่างแพร่หลาย คุณสมบัติของอุปกรณ์ ไร้สาย Tmote Sky ดังนี้

- 1) อัตราการรับส่งข้อมูลแบบไร้สาย 250 kbps 2.4 กิกะ赫تز เป็นไปตามมาตรฐาน IEEE 802.15.4
- 2) สามารถใช้งานร่วมกับอุปกรณ์อื่นตามมาตรฐาน IEEE 802.15.4 ได้
- 3) ไมโครคอนโทรลเลอร์ MSP430 ของบริษัทเท็กซ์ส อินทรีย์ เมนต์ จำกัด
- 4) มีเชื้นเชอร์ความชื้น อุณหภูมิ และแสง
- 5) การสิ้นเปลืองพลังงานน้อย
- 6) สายอากาศแบบไมโครสตริปอยู่บนบอร์ด สามารถส่งสัญญาณภายในอาคารได้ไกล 50 เมตร และภายนอกอาคาร ได้ไกล 125 เมตร



ภาพที่ 2.7 อุปกรณ์ไร้สายทีโมทสกาย



ภาพที่ 2.8 แผนภาพของอุปกรณ์ไร้สายทีโมทสกาย

เซ็นเซอร์ความชื้นและอุณหภูมิที่มาพร้อมกับอุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky เป็นรุ่น SHT11/SHT15 ได้ผ่านการเทียบมาตรฐานไว้แล้วและสร้างเอาท์พุตเป็นสัญญาณดิจิตอล สัมประสิทธิ์ของการเทียบมาตรฐานถูกเก็บไว้ใน EEPROM ของอุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky ข้อแตกต่างระหว่างรุ่น SHT11 และรุ่น SHT15 คือ รุ่น SHT15 ให้ความแม่นยำสูงกว่า

การอ่านค่าเซ็นเซอร์ความชื้นและอุณหภูมิที่แสดงผลด้วยแอลพิเดชัน Oscilloscope เป็นข้อมูลขนาด 14 บิต สามารถแปลงเป็นหน่วยองศาเซลเซียลได้ด้วยสมการที่ (1) ดังนี้

$$\text{Temperature} = (-39.60) + (0.01)(\text{Sot}) \quad (1)$$

เมื่อ Sot คือ ค่าที่วัดได้จากเซ็นเซอร์

การอ่านค่าเซ็นเซอร์ความชื้นเป็นข้อมูลขนาด 12 บิตไม่สัมพันธ์กับอุณหภูมิ คำนวณได้จากสมการที่ (2) ดังนี้

$$\text{Humidity} = (-4) + (0.0405)(\text{SOrh}) + (-2.8 \times 10^{-6})(\text{SOrh}^2) \quad (2)$$

เมื่อ SOrh คือ ค่าที่วัดได้จากเซ็นเซอร์ความชื้นสัมพัทธ์ ใช้การคำนวณและการวัดอุณหภูมิเพื่อหาความชื้นสัมพัทธ์ที่ถูกต้องซึ่งมีความสัมพันธ์กับอุณหภูมิตามสมการที่ (3) ดังนี้

$$\text{Humidity}_{\text{true}} = (\text{T}_c - 25)(0.01 + 0.00008\text{SOrh}) + (\text{Humidity}) \quad (3)$$

เมื่อ  $\text{T}_c$  คือ อุณหภูมิที่วัดได้ หน่วยเป็นองศาเซลเซียส ซึ่งคำนวณมาจากสมการที่ (1)

Sorh คือ ค่าที่วัดได้จากเซ็นเซอร์ความชื้นสัมพัทธ์

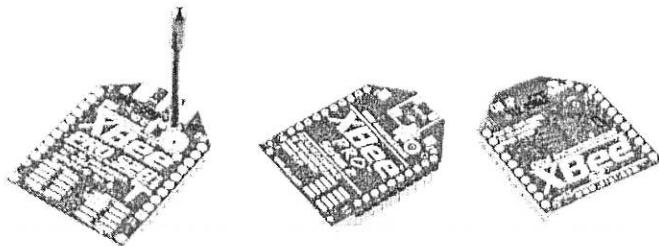
Humidity คือ ความชื้นที่คำนวณจากสมการที่ (3)

เซ็นเซอร์แสง ที่มาพร้อมกับอุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky ได้ต่อเข้ากับไฟโต้ไดโอด 2 ตัว ซึ่งผลิตโดยบริษัท ชามามัตสุ (Hamamatsu) ล้านนาอยู่อุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky มีไฟโต้ไดโอดต่อมา 2 ตัว ที่ใช้สำหรับวัดการเปลี่ยนแปลงการแผ่คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าจะเป็นแบบ RSSI 087 ส่วนไฟโต้ที่ใช้สำหรับวัดแทนความถี่หรือความยาวคลื่นของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ารวมถึงอินฟารेड ซึ่งมีความยาวคลื่นแสงประมาณ 750 นาโนเมตร จะเป็นแบบ RSSI 087-01

## 2.4 ตัวส่งสัญญาณ XBee

ตัวส่งสัญญาณ XBee เป็นอุปกรณ์ที่พัฒนาโดยบริษัท Digi International ประเทศสหรัฐอเมริกา ถูกออกแบบมาตามมาตรฐาน Zigbee 802.15.4 มีย่านความถี่ 3 ย่านคือ 2.4 GHz กะเซอร์ตช์ 900 MHz และ 868 MHz กะเซอร์ตช์ โดยสามารถแบ่งประเภทของ XBee ได้ตามชนิดของเสาอากาศ 3 แบบดังภาพที่ 2.8 คือ

- 1) Whip Antenna เสาส่งสัญญาณถูกติดตั้งบนตัวอุปกรณ์
- 2) U.FL และ RS-PMA เสาอากาศแยกจากอุปกรณ์
- 3) Chip Antenna เสาส่งสัญญาณเป็นชิปติดบนตัวอุปกรณ์



ภาพที่ 2.9 ภาพอุปกรณ์ประเภทของเสาอากาศ 3 แบบ

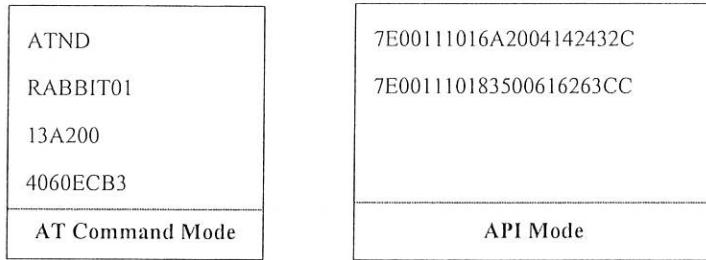
Xbee สามารถทำการต่อใช้งานได้กับ ไมโครคอนโทรลเลอร์โดยต่อไฟเดี่ยงอุปกรณ์ 3 โวลต์ และ กราวด์ พร้อมเชื่อมช่องถัญญาณการสื่อสาร Tx และ Rx ของ โมดูล XBee

#### 2.4.1 การใช้งานโมดูลไร้สาย XBee

สามารถทำได้โดยต่ออุปกรณ์ โมดูล ไร้สาย XBee เข้ากับ ไมโครคอนโทรลเลอร์ โดยต่อไฟเดี่ยงอุปกรณ์ 3 โวลต์ และ กราวด์ พร้อมเชื่อมช่องการสื่อสาร Tx, Rx ของ อุปกรณ์ โมดูล ไร้สาย XBee เข้ากับ Tx, Rx ของ ไมโครคอนโทรลเลอร์ โดยสามารถเปลี่ยนรูปแบบการสั่งงานอุปกรณ์ โมดูล ไร้สาย XBee ได้ดังนี้

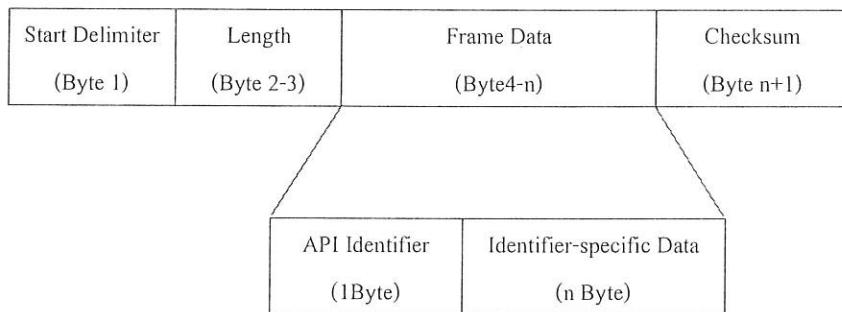
1) Transparent Mode เป็นการควบคุมการทำงานโดยใช้รูปแบบคำสั่ง AT Command (คำสั่งที่ใช้ในการติดต่อกับไมโครคอนโทรลเลอร์) เช่น ATND (node discovery) เมื่ออุปกรณ์ได้รับคำสั่งแล้วจะทำการค้นหาโหนดในระบบแล้วแสดงผลออกมา ดังภาพที่ 2.9 เมนูจะมีการใช้ควบคุมอุปกรณ์จำนวนไม่มาก มีความซับซ้อนน้อย และใช้งานง่าย

2) API Mode เป็นการสั่งชุดคำสั่ง AT Command ไปในรูปแบบของเฟรมข้อมูล เช่น 7e00111016A2004142432C (node discovery) เมื่ออุปกรณ์ได้รับคำสั่งแล้วจะทำการค้นหาโหนดในระบบแล้วแสดงผลออกมา ดังภาพที่ 2.10 เมนูจะมีการใช้ควบคุมอุปกรณ์จำนวนมาก มีความซับซ้อนมากและมีการใช้หมายเลขของอุปกรณ์มาอ้างอิงในการรับส่งข้อมูล



ภาพที่ 2.10 แสดงตัวอย่างรูปแบบคำสั่งของ AT Command และ API Mode

3) รูปแบบเฟรมค่าตัวของ API Mode และรายละเอียดได้ดังภาพที่ 2.10

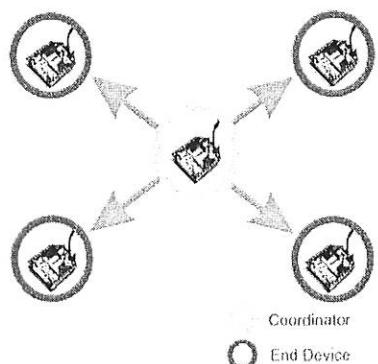


ภาพที่ 2.11 แสดงรายละเอียดของ Frame Data ใน API Mode

Start Delimiter	คือ จุดเริ่มต้นของเฟรมข้อมูล
Length	คือ ขนาดของข้อมูลใน Frame Data
Frame Data	คือ ส่วนที่เก็บคำสั่งและข้อมูล ตัวอย่างการใช้ AT Command
0x7E	เริ่มต้นเฟรม
0x0004	Frame Data มีความยาว 4 ไบต์
0x08	API Identifier เป็นการสั่ง AT Command
0x52	Frame ID (R Read)
0x4E44	AT Command ('ND') (Node Discovery)
0x13	Checksum เท่ากับ $0xFF - (08 + 52 + 4E + 44)$

Checksum คือ ค่าที่เอาไว้ใช้ในการตรวจสอบความถูกต้องของข้อมูล คำนวนได้จาก 0xFF – (ผลรวมของค่าของข้อมูลใน Frame Data) ในกรณีของ API Mode ในการรับข้อมูลตัว XBee จะทำการตรวจสอบความถูกต้องของ (ในตัว XBee มีไมโครคอนโทรลเลอร์ขนาดเล็กอยู่) และในการส่งข้อมูล ตัวโปรแกรมที่บรรจุไว้ในไมโครคอนโทรลเลอร์หรือการส่งข้อมูลจากเซิร์ฟเวอร์ต้องคำนวนค่า Checksum เอียง

- 4) ลักษณะการใช้งานอุปกรณ์สามารถแบ่งออกเป็น 3 ลักษณะตามการใช้ คือ
  - 4.1) Coordinator ทำหน้าที่เป็นตัวกลางของเครือข่ายโดยติดต่อรับส่งข้อมูลเป็นตัวกลางในการเชื่อมโยงระหว่างสองเครือข่าย หรือเชื่อมต่อเข้ากับเครื่องคอมพิวเตอร์
  - 4.2) Router ทำหน้าที่เป็นตัวกลางเดินทาง และทำหน้าที่เป็นตัวกลางในการส่งรับข้อมูลกับ End Device, Coordinator หรือเครือข่ายอื่นๆ
  - 4.3) End Device เป็นอุปกรณ์ปลายทางที่ได้ทำการติดตั้งเซ็นเซอร์ไว้ หากไม่มีการติดตั้งเซ็นเซอร์จะทำหน้าที่เหมือนกับ Router
- 5) รูปแบบการเชื่อมต่อของโมดูลไร้สาย XBee สามารถแบ่งรูปแบบการเชื่อมต่อออกได้เป็น 3 แบบ ตามมาตรฐาน ZigBee 802.15.4 คือแบบ Star แบบ Cluster Tree และแบบ Mesh โดยมีรายละเอียดดังนี้
  - 5.1) Star Topology ประกอบด้วย Coordinantor เป็นศูนย์กลางของเครือข่าย มี End Device เชื่อมต่อเข้ามา ดังภาพที่ 2.11

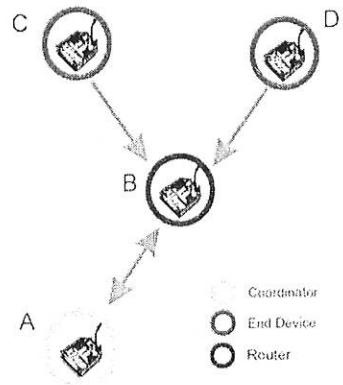


ภาพที่ 2.12 แสดงรูปแบบการเชื่อมต่อแบบ Star

ที่มา: [http://www.thaieeasyelec.com/Embedded-Electronics-Application/Xbee-Basic-Configuration-in-Network-Application.html](http://www.thaieasyelec.com/Embedded-Electronics-Application/Xbee-Basic-Configuration-in-Network-Application.html)

[http://thaieeasyelec.com/article-wiki/embedded-electronics-application/xbee-basic-configuration-in-network-application.html](http://thaieasyelec.com/article-wiki/embedded-electronics-application/xbee-basic-configuration-in-network-application.html)

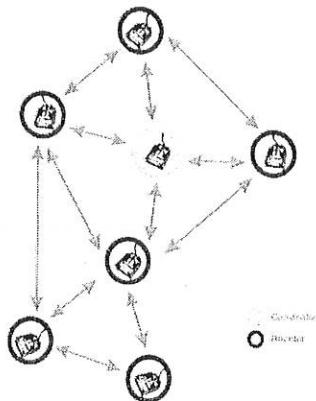
5.2) Cluster Tree Topology มี Coordinator เป็นตัวเชื่อมระหว่างเครือข่ายย่อย โดยในเครือข่ายย่อยจะประกอบไปด้วย Router เป็นศูนย์กลางเพื่อส่งข้อมูลไปยัง Coordinator และมี End Device เชื่อมเข้ากับ Router ดังภาพที่ 2.12



ภาพที่ 2.13 รูปแบบการเชื่อมต่อแบบ Cluster Tree

ที่มา: <http://www.thaieeasyelec.com/Embedded-Electronics-Application/Xbee-Basic-Configuration-in-Network-Application.html>

5.3) MeshTopology อุปกรณ์ในเครือข่ายทั้งหมดสามารถเชื่อมต่อกันได้ในรัศมีที่สัญญาณครอบคลุม โดยจะมีตัว Coordinate เป็นศูนย์กลาง 1 ตัว

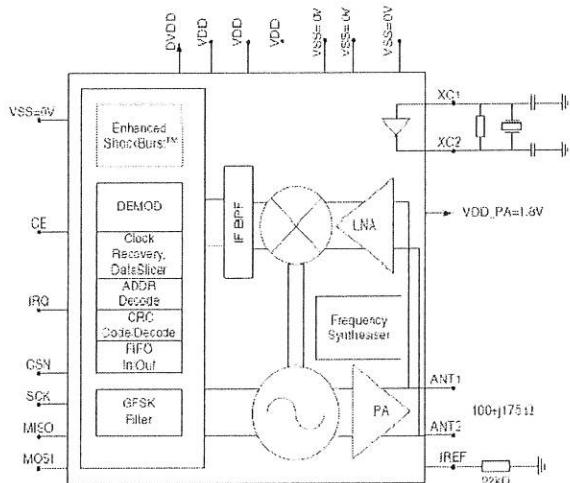


ภาพที่ 2.14 แสดงรูปแบบการเชื่อมต่อแบบ MeshTopology

ที่มา: <http://www.thaieasyelec.com/Embedded-Electronics-Application/Xbee-Basic-Configuration-in-Network-Application.html>

## 2.5 ตัวรับส่งสัญญาณ Nrf24l01

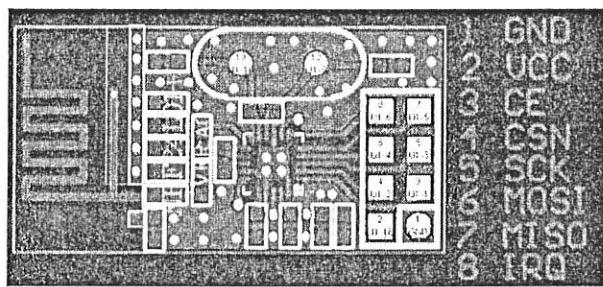
Nrf24l01 เป็นตัวรับส่งสัญญาณอยู่ในย่านความถี่ 2.4 กิกะヘルتز การเชื่อมต่อสัญญาณจะใช้การเชื่อมต่อแบบ SPI กินกระแสต่ำ 9 มิลิแอมป์ที่เอาท์พุต -6 dBm และ 12.3 mA ใน Rx โดยมีโครงสร้างภายในแสดงดังภาพที่ 2.15



ภาพที่ 2.15 แสดงโครงสร้างภายใน Nrf24l01

การต่อใช้งานกับ Arduino จะทำการต่อสัญญาณในภาพที่ 2.16 แสดงการเชื่อมต่อสัญญาณ กับขาสัญญาณ Arduino จากชุดรับส่งสัญญาณวิทยุจำนวน 5 สัญญาณ ได้แก่ MISO MOSI SCK CE และ CSN โดยทำการเชื่อมต่อสัญญาณเข้ากับขาสัญญาณของ Arduino ดังนี้

- 1) สัญญาณ MISO เชื่อมต่อกับขาสัญญาณ ขา 12
- 2) สัญญาณ MOSI เชื่อมต่อกับขาสัญญาณ ขา 11
- 3) สัญญาณ SCK เชื่อมต่อกับขา 13
- 4) สัญญาณ CE เชื่อมต่อกับขา 8
- 5) สัญญาณ CSN เชื่อมต่อกับขา 7



ภาพที่ 2.16 ขาสัญญาณ Nrf24L01

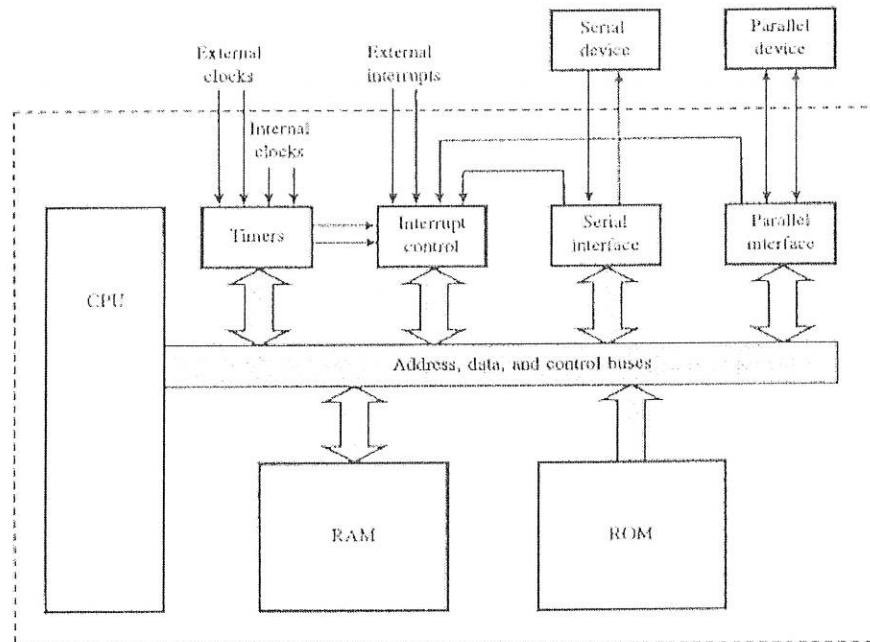
ที่มา: <http://arduino-info.wikispaces.com/Nrf24L01-2.4GHz-HowTo>

## 2.6 ไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino

ไมโครคอนโทรลเลอร์จะกันในนามของคอมพิวเตอร์บนชิป (chip) การออกแบบ ประกอบด้วยชิปปิค์ซึ่งประกอบด้วย ALU PC SP และเรจิสเตอร์ต่างๆ และยังเพิ่มส่วนต่างๆ เข้าไป ในชิปอีกเพื่อให้เป็นระบบคอมพิวเตอร์ที่สมบูรณ์ เช่น รอง แรม อินพุตและเอาท์พุตแบบบานาน อินพุตและเอาท์พุตแบบอนุกรม ตัวจับเวลาและตัวนับวงจรนาฬิกา เป็นต้น

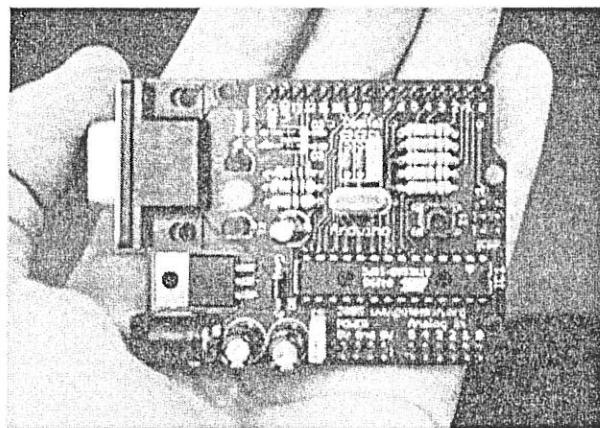
จากภาพที่ 2.17 แสดงให้เห็นภาพภายในของไมโครคอนโทรลเลอร์ ที่ถูกออกแบบมาเพื่อใช้ ในงานควบคุมสำหรับเครื่องจักรหรืออุปกรณ์ต่างๆ โดยจะโปรแกรมการควบคุมของเครื่องจักรไว้ ภายในรอง ในชิปไมโครคอนโทรลเลอร์ การออกแบบไมโครคอนโทรลเลอร์จะจำกัดในเรื่องของ คำสั่งที่เป็นไปได้และการใช้คำสั่งจะเป็นการเคลื่อนย้ายข้อมูลภายในชิป นอกจากนั้นยังมีคำสั่งเกี่ยวกับ ขา(PIN)ของไมโครคอนโทรลเลอร์ที่สามารถโปรแกรมขาสัญญาณ ได้เพื่อใช้งานซึ่งขึ้นอยู่กับผู้ใช้งาน

หรือเรียกว่าขาที่สามารถโปรแกรมได้ (the pins are “programmable”) ในโครค่อนโทรลเดอร์จะเกี่ยวข้องกับการรับข้อมูลจากขาของต้นเองและส่งข้อมูลไปยังขาของต้นเอง



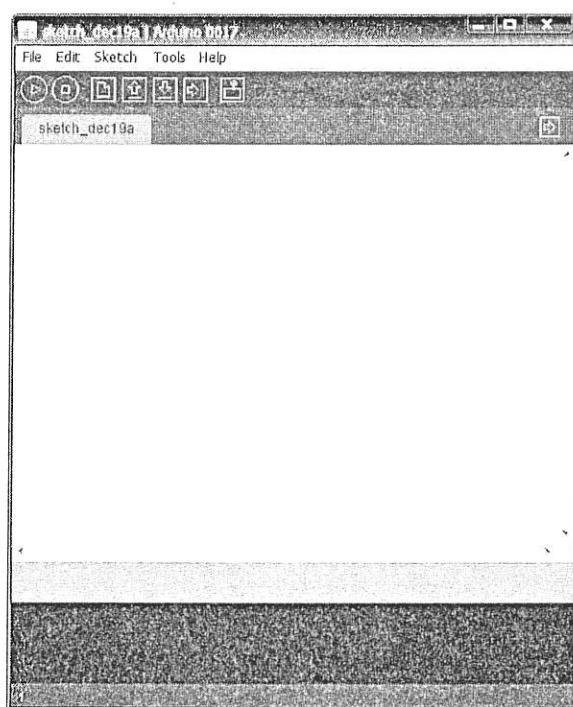
ภาพที่ 2.17 แสดงโครงสร้างภายในของไมโครค่อนโทรลเดอร์

ปัจจุบันได้มีการออกแบบไมโครค่อนโทรลเดอร์ที่ง่ายต่อการใช้งาน โดยผู้ใช้งานไม่จำเป็นต้องรู้ขักกับโครงสร้างภายในของไมโครค่อนโทรลเดอร์ก็สามารถใช้งานได้ ซึ่งเรียกไมโครค่อนโทรลเดอร์รูปแบบนี้ว่า Physical computing เป็นการสร้างปฏิสัมพันธ์ของระบบกับสภาพที่ใช้ชาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์ในการตอบสนองโลกอนาล็อก (analog world) ไมโครค่อนโทรลเดอร์ที่มีลักษณะดังกล่าวข้างต้นคือ Arduino เป็นการพัฒนาไมโครค่อนโทรลเดอร์ซึ่งผู้พัฒนาได้เปิดให้ใช้งานในลักษณะ Open Source ซึ่งเป็นการเปิดเผยแพร่ในเรื่องของ ชาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์ บอร์ด Arduino และซอฟต์แวร์ แสดงดังภาพที่ 2.17 และ 2.18



ภาพที่ 2.18 แสดงบอร์ด arduino

ที่มา: <http://www.arduino.cc/>



ภาพที่ 2.19 แสดงโปรแกรม arduino

ที่มา: <http://www.arduino.cc/>

Arduino ถือว่าเป็นเครื่องมือที่จะทำให้คอมพิวเตอร์สามารถรับสัญญาณจากภายนอกและส่งสัญญาณไปควบคุมอุปกรณ์ภายนอกได้อย่างมีประสิทธิภาพมากกว่าใช้เครื่องพีซีตั้งโต๊ะ

ตัวบอร์ดออกแบบจากไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว และมีโปรแกรมพัฒนาสำหรับเขียนโปรแกรมให้บอร์ดทำงาน Arduino สามารถประยุกต์ทำเครื่องใช้อัจฉริยะ รับสัญญาณจากสวิตช์ หรือเซนเซอร์ และควบคุม ทดลองไฟ มอเตอร์ หรืออุปกรณ์อื่น ๆ โครงการ Arduino เป็นได้ทั้งแบบทำงานอิสระ หรือทำงานติดต่อกับโปรแกรมที่ทำงานบนเครื่องพีซี ตัวบอร์ดสามารถประกอบขึ้นใช้งาน หรือจะซื้อสำเร็จที่มีขาย สร้างโปรแกรมพัฒนา Arduino สามารถดาวน์โหลดได้ฟรี

ในตลาดไมโครคอนโทรลเลอร์มีตัวเลือกมากมาย เช่น Parallax Basic Stamp, Netmedia's BX-24, Pidgets, MIT's Handyboard, และอีกหลายบริษัทที่มีคุณสมบัติใกล้เคียงกัน คือทำให้ใช้งานง่าย และเน้นการโปรแกรมไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นหลัก Arduino มีข้อแตกต่างจากไมโครอื่น ๆ ที่เห็นได้ชัด คือ

ราคาไม่แพง - ราคา Arduino บอร์ดไม่แพงเมื่อเทียบกับ บอร์ดอื่น บอร์ด Arduino ที่ราคาถูกสุดสามารถทำใช้งานได้หรือซื้อสำเร็จตัวยิงน้ำไม่เกิน 30 \$

ทำงานได้หลายแพลตฟอร์ม โปรแกรมพัฒนา Arduino ทำงานได้ทั้งบนวินโดวส์ Macintosh OSX และ บนลีนูกซ์ ในขณะที่บอร์ดอื่นทำงานได้เฉพาะบนวินโดวส์

ใช้งานง่าย มีโปรแกรมพัฒนาที่ไม่ซับซ้อน - โปรแกรมพัฒนา Arduino ใช้งานง่ายสำหรับมือใหม่ และมีความสามารถควบคุมต้องการของนักพัฒนามีอาร์ชิพ

เปิดเผยแพร่องร์สโคడ์ และ นำไปพัฒนาต่ออยอด ได้ โปรแกรม Arduino ติพิมพ์แบบเปิดเผยแพร่องร์สโคడ์ และสามารถเพิ่มเติมความสามารถผ่าน C++ library ที่ต้องการศึกษาให้ลึกซึ้งสามารถเขียนไปเล่น AVR C ซึ่งเป็นต้นแบบของ Arduino และสามารถเพิ่มเติม AVR - C โค้ด ได้โดยตรงถ้าต้องการ

เปิดเผยแพร่วงจร และ นำไปพัฒนาขยาย hardware ได้ Arduino ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ของ Atmel เมอร์ ATMEGA8 และ ATMEGA168 วงจรของบอร์ดติพิมพ์แบบเปิดเผยแพร่วงจรภายใต้ Creative Commons License ที่สามารถนำไปดัดแปลงต่อขยายและเพิ่มประสิทธิภาพ เพื่อศึกษาการทำงานได้ฟรี

## 2.7 เกษตรอัจฉริยะ

งานวิจัยทางการเกษตรของไทยในปัจจุบันไม่ได้ก้าวตามโลกที่ได้ขึ้นไปสู่ยุคโอลี – จีโนม – นาโน ไปหลายปีแล้ว ทั้งนี้ เพราะประเทศพัฒนาแล้วทั้งหลายต่างก็กำลังจะมีเทคโนโลยี ในการศึกษาที่จะทำให้เกษตรกรรมของศตวรรษที่ 21 เป็นอาชีพสุดแสวงจะไฮเทค ด้วยการนำเทคโนโลยี พสมพานิช ด้วยการนำเทคโนโลยี โลหะ เช่น เซ็นเซอร์ เทคโนโลยีชีวภาพ รวมทั้ง nano เทคโนโลยี เช่น มาช่วยในการทำให้ ไร่นา ฟาร์มเกษตรทั้งหลาย กล้ามมาเป็นօอฟฟิศไฮเทค ศาสตร์ ดังกล่าวซึ่งจะช่วยทำให้ฟาร์มธรมค่าฯ กล้ายมาเป็น ฟาร์มอัจฉริยะ (SmartFarm หรือ Intelligent Farm) ได้รับการแนะนำว่า Precision Agriculture (Precision Farming หรือ Precision Farming) ภาษาไทยยังไม่มีการบัญญัติคำพทฯ เพราะยังไม่มีการทำวิจัย หรือ นำมาใช้กันอย่างกว้างขวาง ผู้เขียนขอเรียกมันว่า เกษตรกรรมความแม่นยำสูง หรือเกษตรแม่นยำสูง ซึ่งเป็นที่นิยมกันมากในประเทศไทย สหรัฐอเมริกา และ ออสเตรเลีย และเริ่มแพร่หลายเข้าไปในหลายประเทศ ทั้งญี่ปุ่น จีน แองโกร์วีนา ประเทศเพื่อนบ้าน ของเรารอย่าง มาเลเซีย ก็มีการทำวิจัยทางด้านนี้ หรือ ไก่ลอกอกไปอีกนิดอย่างอินเดีย ก็ทดลองใช้เทคโนโลยีกันอย่างกว้างขวาง จึงมีความจำเป็นที่ประเทศไทย จะต้องเริ่มให้ความสนใจในเรื่องนี้ให้มากขึ้น เพราะย่านนี้เป็นย่านของการเกษตร ไม่ว่าจะเป็นพม่า ไทย ลาว กัมพูชา และ เวียดนาม มีจะนั่นในอนาคตอันใกล้นี้ เมื่อเทคโนโลยีเกษตร โนโลยีเกษตรความแม่นยำสูง ถูกนำไปใช้เชิงพาณิชย์ เมื่อไหร่ ประเทศไทยจะสูญเสียโอกาสในการส่งออกเทคโนโลยีเหล่านี้ไปยังประเทศเพื่อนบ้าน ซึ่ง กำลังมีความเจริญเติบโตทางเศรษฐกิจเป็นอย่างมาก ในประเทศไทยเช่นเดียวกัน การนำ *Precision Farming* มาใช้คุณลักษณะสำคัญที่ทำให้มีผลผลิตสูง จริงๆประเทศไทยเองมีพื้นที่เกษตรกรรมขนาดใหญ่กว่าเดียวอีก ทั้งยังมีความหลากหลายทางพืชพันธุ์เหลือคณา ได้เปรียบขาดรายๆ อย่าง จึงน่าจะมีการวิจัยและพัฒนา เทคโนโลยีนี้ให้มีความก้าวหน้ากว่าเขาให้ได้ *Precision Farming* ได้รับการนิยาม และตั้งความหมายต่างๆ กันไป แม้แต่ชื่อ ก็ยังถูกเรียกได้หลายชื่อ ตามแต่จะเน้น เทคโนโลยีหลักตัวไหน เช่น *Precision Farming* (การทำฟาร์มด้วยความแม่นยำสูง) *Information-Intensive Agriculture* (เกษตรที่เน้นการใช้สารสนเทศ) *Prescription Farming* (การทำฟาร์มแบบมีสูตร) *Target Farming* (การทำฟาร์มแบบมุ่งเป้า) เกษตรกรรมความแม่นยำสูง เป็นกลยุทธ์ในการทำการเกษตรที่เป็นมิตรกับสิ่งแวดล้อม โดยเกษตรสามารถจะปรับการใช้ทรัพยากรให้สอดคล้องกับสภาพของพื้นที่ อย่าง รวมไปถึงการดูแลอย่างมีประสิทธิภาพและแม่นยำ ไม่ว่าจะเป็น การหว่านเมล็ดพืช การให้ปุ๋ย การใช้ยาปesticide การไถพรวนดิน การคัดเลือกผลผลิต การเก็บเกี่ยวผลผลิต เช่น การให้ปุ๋ยในฟาร์มอัจฉริยะจะทำด้วยความแม่นยำกว่า โดยอาจจะใช้เครื่องสแกนสภาพดินในไร่ (Soil Mapping) เพื่อเก็บข้อมูลว่าบริเวณต่างๆ มีความอุดมสมบูรณ์แตกต่างกันอย่างไร ตรงไหนขาดแร่ธาตุ

ชนิดใด ลักษณะดินร่วนชุบต่างกันแค่ไหน ข้อมูลเหล่านี้จะถูกเก็บเข้าไปในฐานข้อมูลที่เชื่อมโยงกับแผนที่ของฟาร์ม และสามารถดาวน์โหลดไปยังเครื่องขยายผลปัจจัยนรภ. ได้ที่ติด GPS (Global Positioning System) ทำให้การขยายผลปัจจัยสามารถกำหนดได้ว่าจะขยายผลปัจจัยชนิดใด ลงตำแหน่งใดในฟาร์มมากหรือน้อย จะเห็นได้ว่าฟาร์มอัจฉริยะมีความแตกต่างกับฟาร์มธรรมดานตรงที่การใช้ทรัพยากรเป็นไปอย่างแม่นยำและตรงต่อความต้องการของพืช ช่วยลดการสูญเสียทรัพยากร การให้ปุ๋ยที่ไม่มากเกินไปช่วยทำให้คืนไม่เสีย ไม่เกิดการดันของแร่ธาตุที่อาจทำให้สภาพแวดล้อมเสื่อมลงได้ ซึ่งเป็นไปไม่ได้โดยสำหรับเกษตรกรรมแบบดั้งเดิม ไม่ว่าจะเป็นเกษตรเคมี หรือ เกษตรอินทรีย์ ที่การให้ปุ๋ยจะให้เท่าๆ กันทั่วทั้งไร่ เกษตรกรรมความแม่นย้ำสูงต้องประกอบด้วยเรื่องสำคัญ 3 เรื่องคือ (1) สารสนเทศ (2) เทคโนโลยี (3) การบริหารจัดการ โดยตั้งอยู่บนแนวคิดที่ว่า พืชพันธุ์ที่ปลูก และสภาพล้อมรอบ (ดิน น้ำ แสง อากาศ) ในไร่นามีความแตกต่างกันในแต่ละบริเวณหรือพื้นที่อย่างถึงแม่จะอยู่ในไร่เดียวกันก็ตาม สภาพล้อมรอบที่แตกต่างกันนี้ มีผลให้การเกิดผลผลิตแตกต่างกันได้ ดังนั้นจึงต้องคุ้มแพนท์ที่เหล่านี้แตกต่างกัน ซึ่งจะมีผลให้สร้างผลผลิต ได้อย่างมีประสิทธิภาพที่สุด ปัญหาก็คือ เราจะรู้ได้อย่างไรว่าความแตกต่างนั้นมีจริง และจะวัดอย่างไร (ปัจจุบันมีเทคโนโลยีในการเก็บเกี่ยวอัตโนมัติที่จะคำนวนปริมาณผลผลิตที่เก็บขึ้นมาได้ โดยบันทึกร่วมกับตำแหน่ง GPS ทำให้ทราบว่าตำแหน่งใดในไร่มีผลผลิตแตกต่างกันอย่างไร) หรือเมื่อรู้แล้ว เราจะนำเทคโนโลยีมาใช้อย่างไร รวมไปถึงจะบริหารจัดการอย่างไร นี่คือโจทย์ของเกษตรกรรมความแม่นย้ำสูง ซึ่งจะนำประโยชน์มาสู่เกษตรกร เจ้าของฟาร์ม ดังนี้ เกิดการลดต้นทุน เกิดผลผลิตสูงสุด ทั้งในเรื่องปริมาณ และคุณภาพที่เหมาะสมกับสภาพพื้นที่แต่ละส่วนในฟาร์ม เกิดการใช้ทรัพยากรอย่างคุ้มค่า รักษาสภาพแวดล้อม ซึ่งสามารถนำไปสู่กระบวนการผลิตอาหารที่มีคุณภาพ และ ปลอดภัยเกษตรกรรม ความแม่นย้ำสูง มีลักษณะเป็นวงจรที่ประกอบด้วยขั้นตอน ทั้งหมด 5 ขั้นตอนด้วยกัน ได้แก่

1. Data Collection เป็นขั้นตอนการเก็บข้อมูลของดิน น้ำ แสง ภูมิอากาศ (ซึ่งมักจะหมายถึงภูมิอากาศในพื้นที่เล็กๆ ที่เรียกว่า micro-climate) ผลผลิต เป็นต้น ด้วยวิธีการและเทคโนโลยี ต่างๆ เช่น เครื่องข่ายเซ็นเซอร์ สถานีตรวจวัดอากาศ ภาพถ่ายดาวเทียม เครื่องสแกนสภาพดิน เป็นต้น

2. Diagnostics เป็นขั้นตอนในการวินิจฉัยข้อมูล สร้างกรองและเก็บข้อมูลที่เป็นประโยชน์ ข้าวสาร ข้อมูลซึ่งมักจะใช้เทคโนโลยีภูมิสารสนเทศ (GIS) สำรวจใน Napa Valley ซึ่งมีการนำเทคโนโลยี Smart Farm มาใช้กันเพิ่มขึ้น

3. Analysis เป็นขั้นตอนในการวิเคราะห์ข้อมูล การทำนายผลผลิตเชิงพื้นที่ รวมไปถึงการวางแผนจัดการ เช่น เทคโนโลยี Crop Modeling ซึ่งจะนำข้อมูลต่างๆ มาทำการโมเดล化 ความสัมพันธ์กับผลผลิตที่เก็บเกี่ยวได้

4. Precision Field Operations เป็นขั้นตอนในการปฏิบัติการตามแผนที่วางแผนไว้ เช่น การหยุดปุ่มคัวเบรกขับเคลื่อนด้วย GPS การให้น้ำแบบโปรแกรม การนำส่งปุ๋ยหรือยาฆ่าแมลงด้วยแคปชูลนานาโน ซึ่งสามารถควบคุมการปลดปล่อยตามเงื่อนไขที่กำหนด เป็นต้น

5. Evaluation เป็นขั้นตอนในการประเมินผลการปฏิบัติการว่ามีประสิทธิภาพมากน้อยเพียงใด คุณค่าแก่การลงทุนหรือไม่ โดยใช้เทคโนโลยีด้านการเงินและเศรษฐศาสตร์อุตสาหกรรม (ธีรเกียรติ เกิดเจริญ, 2551)

## 2.8 การปลูกถัวย้อมทอง

กล้าย้อมทอง เป็นพืชเศรษฐกิจชนิดหนึ่งที่มีศักยภาพในการส่งออก โดยเฉพาะตลาดญี่ปุ่น มีความต้องการสูง ด้วยคุณลักษณะของกล้ามันทอง ที่มีน้ำหนัก แต่ละลูกเรียงกันอยู่ในหัวอย่างสวยงาม สีผิวของกล้ามีสุกจะเปลี่ยนเป็นสีเหลืองทอง รสชาติดี มีกลิ่นหอม น่ารับประทานอีกด้วย พลодผลิตมีความปลดภัย ไม่มีสารเคมีตกค้างปนเปื้อน ทำให้กล้ามันทองของไทยได้รับความนิยม เป็นที่ยอมรับของผู้บริโภคในตลาดญี่ปุ่น ซึ่งนับวันแนวโน้มความต้องการของตลาดยังเพิ่มมากขึ้น กล้ามันทองที่ปลูกในประเทศไทย ลักษณะทั่วไปจะมีลำต้นสูงประมาณ 3 เมตร เส้นผ่าศูนย์กลางมากกว่า 20 ซม. การลำต้นด้านนอกมีประดิษฐ์ ด้านในสีขาวอ่อน มีลายเส้นสีชมพู ก้านใบมีร่องค่อนข้างกว้าง เส้นกลางใบสีเขียว ลักษณะของดอก ก้านเครื่องมีขน ปลีรูปไข่ค่อนข้างขาว ปลายแหลม ด้านบนมีสีแดงอมม่วง กล้ายอดเริ่อนั่งมี 4-6 หลว หลวหนึ่งมี 12-16 ผล ปลายผลมีจุดเทียนชัด เป็นลักษณะเมื่อสุกเปลี่ยนเป็นสีเหลืองทอง เนื้อสีเหลืองเข้ม กลิ่นหอม รสหวานน่ารับประทาน

การปลูกถัวย้อมทอง การเตรียมดิน เกษตรกรต้องเลือกพื้นที่ให้เหมาะสม น้ำไม่ท่วม ดินร่วนซุย ระบายน้ำได้ หากดินตรงไหนเป็นแอ่งควรปรับดินให้มีความลาดเท เพื่อบริ่งกันน้ำท่วมในฤดูฝน ถ้าจะให้ดินมีแร่ธาตุ มีอินทรีย์วัตถุสูง เพิ่มธาตุอาหารในดินควรปลูกปอเทืองแล้วไอกกลุ่ม ถ้าเป็นดินเหนียวควรทำการยกร่อง และปลูกบนสันร่องทั้ง 2 ข้าง ชุดหุ่มขนาดกว้าง 50 ซม. ลึก 50 ซม. นำดินที่ชุดหุ่มจากทางไว้ 5-7 วัน เพื่อกำจัดวัชพืชและศัตรูพืชที่ตกค้างในดิน หลังจากนั้นคูลเกล้าปุ๋ย คอกหรือปุ๋ยหมักกับดินชั้นบน แล้วจึงเอา (การปลูก) หน่อ ที่เตรียมไว้วางกลางหุ่ม กลบดิน รดน้ำ กดดินให้แน่น ระหว่างต้นระหว่างแคาแต่ละหุ่มห่างกัน 2 เมตร เพื่อสะดวกในการพรวนดิน ใส่ปุ๋ยตัดใบ หมุนเวียนอากาศได้ดี



ภาพที่ 2.20 ลักษณะการปลูกกล้วยหอม

เมื่อต้นกล้วยมีอายุ 20-30 วัน ทำการปัดหน่อเพื่อให้ต้นและแตกใบเสmenอกัน ต้นกล้วยอายุได้ 4-6 เดือน จะเริ่มนิการแตกหน่อ หน่อที่เกิดมาเรียกว่า หน่อตาม ควรเอาหน่อออก เพื่อไม่ให้หน่อแบ่งอาหารจากต้นแม่ เก็บหน่อไว้ประมาณ 1-2 หน่อเพื่อพยุงต้นแม่มีเมล็ดแรงและเก็บเกี่ยวผลผลิตในปี

การให้น้ำ ในพื้นที่ปลูกขนาดใหญ่ จะใช้วิธีสูบน้ำจากบ่อน้ำดalem หรือบ่อ กักเก็บที่อยู่ใกล้สวน สูบน้ำขึ้นมาจารดต้นกล้วย การให้น้ำแค่พอชุ่มชื้น ในช่วงที่ปลูกใหม่ๆ และขณะที่กล้วยตั้งตัวและกำลังติดปลี ติดผลดีเดียว ไม่จำเป็นต้องให้น้ำทุกวันเหมือนพืชชนิดอื่น



ภาพที่ 2.21 การล้างกล้วยหอม

การให้ปุ๋ย กล่าวไปเป็นพืชที่ต้องการธาตุอาหารมาก การติดผลจะมากหรือน้อยขึ้นอยู่กับอาหาร และน้ำที่ได้รับ ควรใส่ปุ๋ยกองหรือปุ๋ยหมัก ตั้งแต่เริ่มปลูก การปลูกกล้ามห้อมเพื่อส่งออกจะต้องเป็นการผลิตที่ไม่ใส่ปุ๋ยเคมีและไม่มีดินพ่นสารเคมีโดยเด็ดขาด จะทำให้กล้ามห้อมที่ได้ปราบจากสารพิษ ปันเปื้อน

แต่ทั่วไปน่าอกกลั้วย การตัดแต่งใบกลั้วย ขณะที่มีการแต่งหน้าคราการทำการตัดแต่งใบกลั้ยควรคุ้มไปด้วย จนกว่ากล้ามตอกเครื่อ ติดใบกลั้ยไว้กับต้น 10-12 ใบ ต่อต้น ตัดด้วยมีดขอให้ชิดต้น อย่าให้เหลือก้านกล้ามยืนยาวอ่อนมา เมื่อเที่ยวจะทำให้รักคลั่นต้น ทำให้ลำต้นส่วนกลางขยายได้ไม่มาก เท่าที่ควร การปล่อยให้ใบกลั้ยมีมากเกินไป จะทำให้ปักคลุมดิน คลุมโคนต้น ทำให้เดดส่องไม่ทั่วถึงพื้นที่ ทำให้คืนมีความชื้นมากเกินไป การคำนับต้นกลั้วย กล้ามห้อมทองมักประสบปัญหารือง หักล้มง่าย เครื่อใหญ่หนัก และคออ่อน เมื่อขาคน้ำหรือลมพัดก็หักโคนเสียหาย จึงต้องใช้มีดสำบัน หรือดามกล้ามทุกต้นที่ออกปลีแล้ว และตรวจสอบการคำนับให้อยู่ในสภาพที่มั่นคงแข็งแรง ประมาณ 10 เดือน หลังจากปลูกกล้ามห้อมจะเริ่มแทงปลีอ่อนมา เมื่อกล้ามห้อมปลีจนสุดให้ตัดปลีทิ้ง หากไม่ตัดปลี กล้ามห้องจะทำให้ผลกล้ามห้อมโตไม่เต็มที่

การห่อถุง การปลูกกล้ามห้อมเพื่อส่งออก หลังจากตัดปลีแล้ว ควรทำการคลุมถุง ถุงที่ใช้ควร เป็นถุงพลาสติกที่พิเศษนาได้ใหญ่ และยาวกว่าเครื่อกล้าม เปิดปากถุงให้มีอากาศถ่ายเทได้ดี เก็บเกี่ยว ประมาณ 90-110 วัน กล้ามจะแก่พอตี ก็จะทำการเก็บเกี่ยว สามารถสังเกตได้จากกล้ามหัวสุดท้ายเริ่ม กลม สีผลจะงอกกว่าเดิม ถ้าปล่อยให้แก่ค่าต้นมากเกินไปจะทำให้เปลือกกล้ามห้อมแตก ผลเสียหาย ปัจจุบันสหกรณ์การเกษตรท่ายาง จำกัด รับซื้อผลผลิตจากสมาชิก จำหน่ายทั้งในและต่างประเทศ การผลิตกล้ามห้อมเพื่อส่งออกของสหกรณ์การเกษตรท่ายาง จำกัด จะผลิตตามที่ได้ตกลงกันในสัญญาซื้อขายกับสหกรณ์ผู้บริโภค ประเทศไทย ปัจจุบันมี ห้องสองห้องจะปฏิบัติตามสัญญาอย่างเคร่งครัด เนื่องจากในทุกรอบวนการผลิต ตั้งแต่การตัดเลือกสมาชิกเข้าร่วมโครงการ พื้นที่การปลูกกล้ามห้อม การคุณภาพต้องการเก็บผลผลิต ประการสำคัญสมาชิกต้องจำหน่ายให้สหกรณ์เท่านั้น สมาชิก ต้องได้รับการอบรมความรู้เกี่ยวกับการผลิตกล้ามห้อมของปลดสารพิษ โดยไม่ใช้สารเคมี ใช้เฉพาะปุ๋ยกอง ปุ๋ยหมัก วิธีการปลูก การดูแลรักษา ต้องพิถีพิถันมากกว่าการปลูกกล้ามห้อมของ ตามปกติ โดยได้รับความร่วมมือจากการส่งเสริมสหกรณ์ และกรมส่งเสริมการเกษตร การวางแผน การผลิต สหกรณ์ผู้บริโภคประเทศไทย มีความต้องกล้ามห้อมปีละประมาณ 400 ตัน สหกรณ์เจริญ ต้องวางแผนการผลิตปุ๋กในแต่ละเดือน ให้สอดคล้องกับต้องการ โดยกระจายการปลูกไปยังพื้นที่ของ สมาชิกอย่างทั่วถึง ลดความเสี่ยงจากการผลิตของสมาชิก เพื่อให้สามารถส่งกล้ามห้อมออกไปยัง ประเทศไทย ได้ตามความต้องการของลูกค้า

การเก็บเกี่ยวกล้าวย้อมทอง จะเก็บเกี่ยวกล้าวย้อมที่มีความแห้งประมาณ 70% โดยสหกรณ์จะขนส่งจากสวนของสมาชิกจนถึงสหกรณ์ เมื่อถึงสหกรณ์จะแบ่งครึ่งกล้าวย้อมเป็นหัว คัดกล้าวยที่ได้ตามขนาดและมีความสมบูรณ์ หลังจากนั้นจะตัดเกรสริ้ว ถางทำความสะอาดผลกล้าวย ตัดคริ่งหัวกกล้าวย ตัดแต่งผลที่เสียหาย แข่น้ำ 5 นาทีถางยางกล้าวย เป้าลมตามช่องเพื่อกำจัดแมลงและทำให้กกล้าวยแห้ง ซึ่งน้ำหนักก่อนการบรรจุ ติดสติกเกอร์หมายเลขทุกกล่องเพื่อให้รู้ว่ากกล้าวย้อมทองเป็นของสมาชิกรายได้น้ำหนักของกล้าวยต้องให้ผลมีน้ำหนักไม่น้อยกว่า 110 กรัม ประมาณ 7 ผล การบรรจุกกล้าวย ต้องไม่เกิน 2 ซม. จากขอบกล่อง กล่องละ 13-13.60 กิโลกรัม ห่อด้วยพลาสติก ดูดอากาศออกมัดปากถุงให้แน่น จากนั้นขันข้ายาข้าห้องเย็นเก็บรักษาที่อุณหภูมิ 13 องศาเซลเซียส การเรียงกล่องแต่ชั้นต้องไม่เกิน 10 กล่อง เพราะต้องมีช่องว่างระหว่างอาหาร ปิดม่านตลอด รอการขนส่งไปยังประเทศญี่ปุ่นต่อไป

การผลิตกล้าวย้อมทองจำหน่ายภายในประเทศ นอกจากการส่งกล้าวย้อมทองไปจำหน่ายต่างประเทศแล้ว สหกรณ์การเกษตรท่าบียง จำกัด ซึ่งจำหน่ายกล้าวย้อมทองให้กับห้างเพชรไก่โลตัส ท็อป จัส ไก่ เลมอน วิลล่า พูจิ กล้าวยที่จำหน่ายภายในประเทศจะมีความแห้งมากกว่ากกล้าวยที่ส่งไปยังประเทศญี่ปุ่น ขั้นตอนการผลิตเหมือนกับการส่งกล้าวย้อมทองไปต่างประเทศ เมื่อขนส่งกล้าวยถึงสหกรณ์จะทำการคัดแยกหัว ล้างกล้าวยให้สะอาด เป้ากล้าวยให้แห้งด้วยแรงลมที่มีแรงอัดสูง การตรวจสอบคุณภาพจะมีการเช็ค โรคแมลงอย่างละเอียด เพื่อมิให้สิ่งแปรปัจฉนท์หลงเหลือติดไปกับผลกล้าวย ตัดแบ่งหัวกกล้าวย ซึ่งน้ำหนัก บรรจุถุงพลาสติกถุงละประมาณ 5.5 กิโลกรัม เมื่อบรรจุลงกล่องนำไปบ่มด้วยแก๊สโซเทลีน 20 ชั่วโมง แล้วนำออกมาพักไว้ ก่อนเก็บรักษาในห้องเย็นรอการขนส่งลูกค้า



ภาพที่ 3 กล้าวย้อมก่อนการบรรจุกล่อง

## 2.9 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

งานวิจัยที่เกี่ยวข้องและเป็นประโยชน์เกี่ยวกับการนำเครื่องข่ายเซนเซอร์ไร้สายไปใช้ประโยชน์มีดังนี้

สุวิชา โภสุมวงศ์วิวัฒน์ (2549) ได้พัฒนาระบบเครื่องข่ายเซนเซอร์ไร้สายเพื่อแจ้งเตือนไฟป่า ซึ่งพัฒนาขึ้นโดยอาศัยหลักการทำงานของเซนเซอร์ไร้สาย ที่ควบคุมด้วยไมโครคอนโทรลเลอร์ อย่างตรวจสอบอุณหภูมิที่มีการเปลี่ยนแปลงแล้วส่งข้อมูลเข้ามายังส่วนควบคุม หากมีอุณหภูมิสูงท่าก้า ที่ตั้ง ไว้ระบบจะมีการแจ้งเตือนให้เจ้าหน้าที่ผู้เกี่ยวข้อง

กลอยใจ กางกรณ์ (2551) ได้วิจัยเรื่อง การวัดปริมาณก้าชาร์บอนมอนอกไซด์บนท้องถนนโดยใช้เครื่องข่ายตรวจวัดแบบไร้สาย โดยใช้ระบบปฏิบัติการ TinyOS เซนเซอร์ก้าชาร์บอนมอนอกไซด์ และอุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky ผลการวิจัยพบว่า วงจรเซนเซอร์ก้าชาร์บอนมอนอกไซด์สามารถใช้งานได้และผ่านการเปรียบเทียบค่าก้าชาร์บอนมอนอกไซด์โดยใช้วิธีวัดรีแอคเตอร์ด้วยก้าชาร์บอนมอนอกไซด์ที่มีความบริสุทธิ์ 99.9999 เปอร์เซ็นต์ ข้อมูลที่ได้จากการตรวจวัดสามารถบันทึกลงฐานข้อมูลและสามารถแสดงปริมาณก้าชาร์บอนมอนอกไซด์เป็นกราฟเส้นตามประเภทและช่วงเวลาที่ต้องการ ได้

เฉลิมพล ศิริอาคเนย์ (2551) ได้นำเสนอระบบควบคุมและตรวจสอบเครื่องข่ายตรวจรู้ไร้สาย เป็นการพัฒนาระบบการใช้งานไวร์เลสเซนเซอร์สำหรับผู้ดูแลระบบ ให้เครื่องข่ายมีประสิทธิภาพมากที่สุด ถึงที่ได้จากการวิจัยนี้คือ ระบบตรวจสอบเครื่องข่ายที่สามารถแสดงผลได้อย่างรวดเร็วผ่านทางเว็บอินเทอร์เฟส สามารถตรวจสอบเชิงอุปกรณ์ในเครื่องข่าย ได้

อนุพัทธ์ ประพัฒน์ (2551) ได้วิจัยเรื่อง ระบบตรวจสอบปริมาณออกซิเจนในน้ำโดยอัตโนมัติ โดยใช้เครื่องข่ายเซนเซอร์ไร้สาย สำหรับฟาร์มคุ้ง โดยใช้อุปกรณ์ไร้สาย Tmote Sky วัดปริมาณออกซิเจนและลายน้ำและระบบปฏิบัติการ TinyOS ผลการวิจัยพบว่า ชุดตรวจวัดปริมาณออกซิเจน ละลายน้ำสามารถใช้งานได้ผ่านการเปรียบเทียบค่าโดยใช้วิธีวัดค่าออกซิเจนในน้ำจากสารละลายโซเดียมซัลไฟด์ ที่มีปริมาณออกซิเจนแตกต่างกัน โดยมีค่าสูงที่สุดที่ 20 ppm. ข้อมูลที่ได้จากการวัดสามารถบันทึกค่าลงฐานข้อมูล และสามารถแสดงปริมาณออกซิเจนที่วัดผ่านทางเว็บเพจที่ออกแบบ

และแสดงปริมาณออกซิเจนข้อมูลที่เก็บไว้ในรูปของกราฟเส้นตามช่วงเวลาที่ต้องการได้

โครงการเครือข่ายสถานีตรวจสภาพอากาศ (Mini Monitoring Station (MMS)) (2005) ของศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ ประกอบไปด้วยสถานีตรวจสภาพอากาศ สามารถรับข้อมูล และเครื่องแม่บ้าน โดยในอุปกรณ์ตรวจสภาพอากาศนั้นประกอบไปด้วย เซนเซอร์ตรวจต่างๆ เช่น ความเร็วลม อุณหภูมิ ความชื้น ความกดอากาศ ปริมาณน้ำฝน เสียง เป็นต้น การสื่อสารข้อมูลสามารถทำได้โดยผ่านสายและคลื่นวิทยุ โดยสายหากใช้สายแบบ RS485 จะสามารถสื่อสารได้สูงสุด 1200 เมตร และการสื่อสารทางเครื่องอินวิทยุที่ทางศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติได้พัฒนาขึ้น สามารถส่งสัญญาณได้ระยะทาง 80 เมตร นอกจากนี้ยังสามารถส่งข้อมูลโดยผ่านทางระบบ GPRS (General Packet Radio Service) โดยจะมีสถานีรับข้อมูลและส่งต่อไปยังเครื่องแม่บ้านเพื่อบันทึกข้อมูล

สถาบันวิจัยวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งประเทศไทย (2553) ได้นำเสนอระบบเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สายเพื่อแสดงผลสภาพอากาศ โดยได้นำระบบเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สายตามมาตรฐาน IEEE Zigbee 802.15.4 มาประยุกต์ใช้ในการตรวจเครือข่ายสถานีตรวจสภาพอากาศไร้สายและแจ้งเตือนภัยภัยบดี โดยได้นำเทคนิคแบบ Decision Tree มาใช้ในการวิเคราะห์ข้อมูล เพื่อการแจ้งเตือน โดยในระบบด้านบนนี้ได้ใช้ข้อดีของระบบเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สาย ที่สามารถส่งสัญญาณได้ในระยะใกล้โดยอาศัยเทคนิคแบบ MESH ใน การรับส่งข้อมูลและใช้พลังงานต่ำ ทำให้สามารถนำไปติดตั้งในสถานที่ยากต่อการเดินสายสัญญาณหรือไม่มีกระแสไฟฟ้าเข้าถึง

วิชญ์ (2547) ได้ออกแบบระบบการควบคุมการวัดระดับน้ำและการเปิด-ปิดประตูระบายน้ำในคลองชลประทาน โดยการประยุกต์ใช้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ ระบบคอมพิวเตอร์ การเชื่อมต่อระบบด้วยคลื่นวิทยุ และระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่ พบว่าสามารถทำการควบคุมได้ตามวัตถุประสงค์ การวัดค่าอุณหภูมิ และความชื้นสัมพัทธ์สามารถทำได้ โดยผ่านระบบเครือข่าย และการเชื่อมต่อระบบประมวลผลขนาดเล็กหลายๆ ระบบเข้าด้วยกัน (ชาตรี และอาทิตย์, 2545) และยังสามารถใช้ระบบการควบคุมไร้สาย ที่ใช้คลื่นความถี่วิทยุและอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ในการควบคุมอุปกรณ์ เกษตรได้ (อมรรัตน์ และบรรจุน, 2547) นอกจากนี้ยังสามารถนำเทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์ เว็บเทคโนโลยี เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์มาประยุกต์ใช้ในการรวมข้อมูลและควบคุมระยะไกล แบบไร้สายในงานเกษตร ได้อย่างมีประสิทธิภาพ (บุญชูวงศ์และสมยศ, 2551; บุญชูวงศ์และสมยศ, 2552)

ศิวารพ เหงี่ยด ไชสง และคณะ (2556) ได้ออกแบบ ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมและตรวจจับไขมันด้วยเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายสำหรับพื้นที่เพาะปลูกมะนาว พบว่า การที่ชาวบ้านที่ปลูกมะนาวใช้สารเคมีจำนวนมากเนื่องจากการขาดความเข้าใจ สภาพแวดล้อมในการปลูกมะนาว โดยตัวแปรที่ทำให้เกิดโรคและแมลงระบาดจะเกิดจากสภาพแวดล้อมที่เหมาะสมที่ทำให้โรคและแมลงระบาดอย่างหนัก ซึ่งชาวบ้านชาวบ้านไม่เข้าใจเงื่อนไขการระบาดของโรคและแมลง เพราะชาวบ้านไม่มีตัวตรวจจับสภาพเงื่อนไขเหล่านั้น เมื่อนำระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเข้าไปใช้ทำให้ชาวบ้านมีข้อมูลในการดูแลและตัดสินใจในการให้น้ำและควบคุมโรคและแมลง โดยพบว่าข้อมูลสภาพแวดล้อมทำให้ชาวบ้านควบคุมโรคและแมลงได้

## บทที่ 3

### วิธีดำเนินการวิจัย

ผู้วิจัยได้ดำเนินการออกแบบ นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแล กัญชากลุ่มทองในพื้นที่เพาะปลูกกลุ่มทองของปลодสารพิษเพื่อการส่งออก โดยได้แบ่งการออกแบบเป็น 3 ส่วน คือ 1) สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สาย 2) สร้าง ระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกลุ่มทองของปลอดสารพิษ 3) สร้างระบบตรวจสอบ ย้อนกลับด้วยระบบ QR code ใน การออกแบบจะทำการออกแบบและทดสอบในห้องปฏิบัติการก่อน นำไปใช้งานจริง โดยได้ออกแบบระบบดังนี้

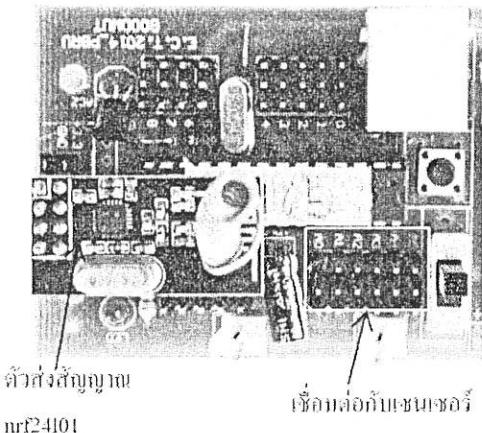
1. สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สาย
2. สร้างระบบสารสนเทศในการปลูกและดูแลกลุ่มทองของ
3. สร้างระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code

#### 3.1 ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สาย

การออกแบบเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย ได้ทำการออกแบบบอร์ดระบบเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ ไร้สาย โดยออกแบบเป็นโหนดต่าง ๆ คือ โหนดเซนเซอร์ โหนดร้าน และโหนดสถานี นอกเหนือนั้น ได้ทดสอบประสิทธิภาพในรูปแบบของการส่งข้อมูลต่าง ๆ

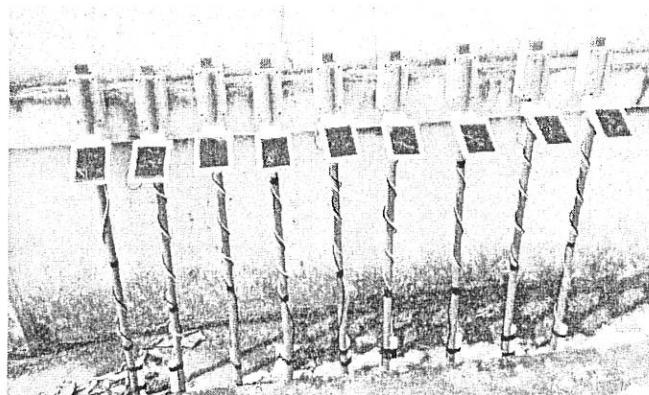
##### 3.1.1 การออกแบบบอร์ดระบบเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

การออกแบบบอร์ดระบบเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย จะออกแบบบนฐานของ ไมโครคอนโทรลเลอร์ อาดูโน โดยได้พัฒนาบอร์ดขึ้นมา ดังภาพที่ 3.1



ภาพที่ 3.1 บอร์ดเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายที่พัฒนาขึ้น

ในบอร์ดนี้จะประกอบด้วย ไมโครคอนโทรลเลอร์ atmega328 บูสต์โหลดด้วยอาคูโน ทำให้บอร์ดนี้มีคุณสมบัติเป็นบอร์ดอาคูโนทุกประการ ในการใช้งานจะใช้พอร์ต A5 สำหรับเซ็นเซอร์วัดอุณหภูมิและความชื้นด้านพัทธ์ A4 เซ็นเซอร์ตรวจจับแสง A3 เซ็นเซอร์ตรวจจับอุณหภูมิในคิน A2 เซ็นเซอร์ตรวจจับความชื้นในคิน การส่งสัญญาณจะส่งสัญญาณแบบไร้สายด้วย nrf24l01 เป็นตัวส่งรับข้อมูลขนาดเล็กและมีราคาถูก การสร้างโหนดเซ็นเซอร์และโหนดฐาน ได้ออกแบบใช้บล็อกเดียวกัน ดังภาพที่ 3.2

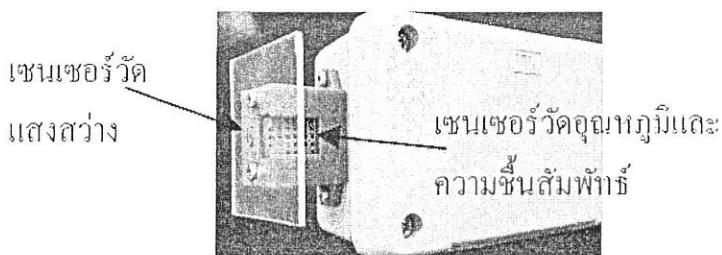


ภาพที่ 3.2 การสร้างโหนดเซ็นเซอร์และโหนดฐาน

## ເຫັນເຂອຮ້ສໍາຫັບຕຽບຈຳລວດສກາພແວດລ້ອມ

ສໍາຫັບເຫັນເຂອຮ້ຕຽບຈຳລວດສກາພແວດລ້ອມຈະມີເຫັນເຂອຮ້ໃນການຕຽບຈຳລວດສກາພແວດລ້ອມທີ່ໜົມດ  
5 ເຫັນເຂອຮ້ ດັ່ງນີ້

ເຫັນເຂອຮ້ໄໂຫຼດ ວັດຄວາມໜື້ນສັນພັສແລະວັດອຸນຫຼວມ ເຫັນເຂອຮ້ໄໂຫຼດວັດຄວາມໜື້ນແລະອຸນຫຼວມ  
ໃນອາກາສ ເຫັນເຂອຮ້ນີ້ສາມາຄວັດຄ່າໄດ້ 2 ຄ່າ ສໍາວັດຄວາມໜື້ນສັນພັທີ່ແລະອຸນຫຼວມ ໂດຍຄ່າຄວາມໜື້ນທີ່ວັດ  
ໄດ້ອູ້ຢູ່ໃນຢ່າງ 20-90 % ຄວາມຜິດພາດ 5 % ສ່ວນອຸນຫຼວມ 0-50 C ຄວາມຜິດພາດ 2 % ໄຫຼດແສດງດັ່ງ  
ກາພທີ່ 3.3



ກາພທີ່ 3.3 ເຫັນເຂອຮ້ວັດອຸນຫຼວມແລະຄວາມປ່າຍສັນພັທີ່ ແລະເຫັນເຂອຮ້ວັດແສດງຄວາມປ່າຍ

ເຫັນເຂອຮ້ໄໂຫຼດວັດອຸນຫຼວມ ກາຣທົດສອບຈະສ້າງແບບຈຳລອງຂຶ້ນ ໂດຍແບບຈຳລອງປະກອບດ້ວຍ  
ເຄື່ອງເປົາມຮ້ອນທີ່ກຳນົດຄວາມຮ້ອນທີ່ປັບຄ່າອຸນຫຼວມໄດ້ຕັ້ງແຕ່ 100-400 ອົງສາເໜດເຊີຍສ ກາຣທົດລອງ  
ຈະທຳການປັບເຄື່ອງເປົາມຮ້ອນໄວ້ທີ່ 284 ອົງສາເໜດເຊີຍສແລ້ວເກີນຄ່າຂຶ້ນມູລຄົງລະ 1 ນາທີໂດຍເຮີ່ມເກີນຄ່າ  
ຂຶ້ນມູລຈາກເຄື່ອງວັດຄ່າອຸນຫຼວມນິມາຕຽບງານແລະອຸນຫຼວມຈາກເຫັນເຂອຮ້ອຸນຫຼວມທີ່ຈະນຳໄປໃຈງານຈິງ ທັງ  
ສອງຄ່າຈະເຮີ່ມເກີນຄ່າຈາກອຸນຫຼວມໃນຫ້ອງປົງປັບຕິກາຣຄ່ອງ 23 ອົງສາເໜດເຊີຍສ ຈົນກະທັ່ງໄດ້ຄ່າອຸນຫຼວມ 50  
ອົງສາເໜດເຊີຍສ ພົບວ່າເກີນໄດ້ ຈຳນວນ 12 ຕົ້ງ ພົດກາຣທົດສອບພວບວ່າຄ່າອຸນຫຼວມຈາກເຫັນເຂອຮ້ທີ່ສ້າງຂຶ້ນ  
ມີຄ່າໄກດ້ເຄີຍກັນເຄື່ອງວັດອຸນຫຼວມນິມາຕຽບງານ

ເຫັນເຂອຮ້ໄໂຫຼດວັດຄວາມປ່າຍສັນພັທີ່ ກາຣທົດສອບເຫັນເຂອຮ້ວັດຄວາມປ່າຍສັນພັທີ່ຈະໃຊ້  
ແບບຈຳລອງເດືອຍກັບກາຣທົດສອບຄ່າອຸນຫຼວມ ແຕ່ເປົ້າລືຍແປລົງກາຣສ້າງເງື່ອນໄຂຈາກຕັວເປົາມຮ້ອນເປັນ  
ກາຣໃຊ້ສປ່ຽນໝື້ນຳເປັນຝອຍເຂົ້າໄປໃນແບບຈຳລອງ ໂດຍກຳຫັດເງື່ອນໄຂກາຣທົດສອບເຮີ່ມຕົ້ນຈະໄດ້  
ຄວາມປ່າຍໃນແບບຈຳລອງທົດສອນໃຫ້ຄວາມປ່າຍສັນພັທີ່ເໜືອ 15 ເປົ້າເຫັນດັ່ງກ່ອນກາຣທົດສອບຫລັງຈາກ

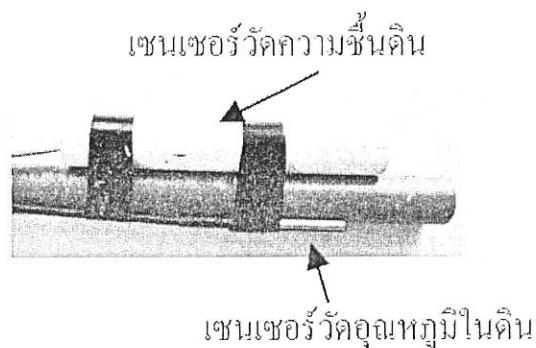
นั้นจะมีสเปรย์ให้ได้ความชื้นสัมพัทธ์ที่ 25 เปอร์เซ็นต์ แล้วเพิ่มค่าความชื้นสัมพัทธ์โดยสเปรย์น้ำให้ความชื้นเพิ่มขึ้นเรื่อยๆ พนว่าความชื้นสูงสุด 90 เปอร์เซ็นต์จะมีสเปรย์จำนวน 11 ครั้งห่างกันทุก 1 นาที เช่นเชอร์วัดความชื้นสัมพัทธ์มีค่าใกล้เคียงกับชุดวัดมาตรฐานเปรียบเทียบ

เช่นเชอร์โหนด วัดความชื้นแบบ เเช่นเชอร์โหนดวัดความส่วน เช่นเชอร์จะใช้อุปกรณ์ LDR และความต้านทานขนาด 10 กิโลโอน นำมาต่ออนุกรมกันโดยใช้ความต้านทานต่อผู้ผลิตาวส์ (pull down) โดยค่าแรงดันจะคำนวณได้จากสมการ

$$V_{analog} = 5v \times R / (R + RLDR)$$

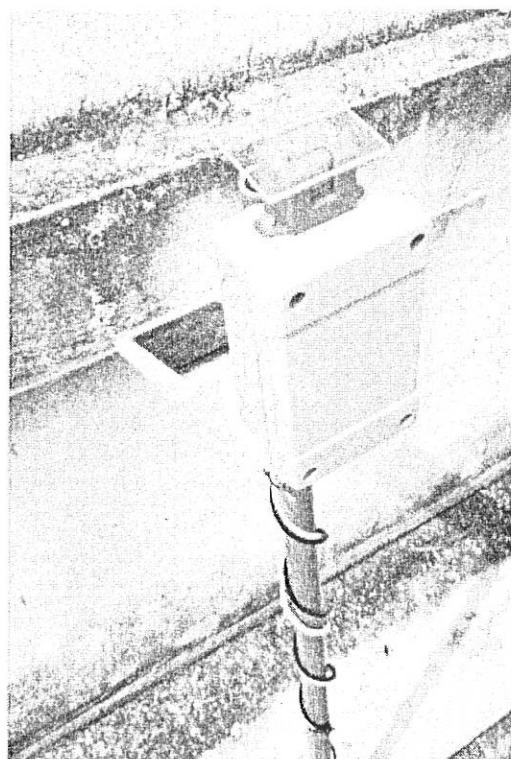
ค่าแรงดันที่ได้มีมีแสดงมาต่อกำหนด LDR จะทำให้เกิดค่าแรงดัน Vanalog เป็นร้อยเปอร์เซนต์ ให้ได้ค่าที่จะนำไปประมวลผลด้วยไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino เพื่อไปควบคุมการทำงานของชุดคำสั่งต่อไป การต่อใช้งานจะวัดแรงดันต่อกันที่ความต้านทานโดยอ่านค่าสัญญาณไฟเข้ามาเป็นสัญญาณอนาลอก เพื่อนำไปประมวลผลโดยไมโครคอนโทรลเลอร์ Arduino

เช่นเชอร์โหนด วัดความชื้นดิน เช่นเชอร์โหนดวัดความชื้นในดินแสดงดังภาพที่ 3.4 เช่นเชอร์จะทำการซื้อโลหะสองชิ้นวางบนกันระบะห่างระหว่างแท่งโลหะ 1 เซนติเมตร แท่งโลหะยาว 10 เซนติเมตร หุ้มแท่งโลหะด้วยปูนปาสเทอร์ ซึ่งมีเส้นผ่าศูนย์กลาง 3 เซนติเมตร แท่งยาว 12 เซนติเมตรเมื่อหุ้มด้วยปูนปาสเทอร์แล้ว ขั้วต่อโลหะทั้งสองขั้วจะถูกต่อ กับความต้านทาน 100 โอน แล้วเชื่อมต่อ กับขั้วสัญญาณดิจิตอลของไมโครคอนโทรลเลอร์ และอีกขั้วต่อความต้านทาน 100 กิโลโอน และเชื่อมต่อ กับขั้วดิจิตอลของไมโครคอนโทรลเลอร์ ด้านขั้วต่อ กับขั้วโลหะที่ต่อ กับความต้านทาน 100 กิโลโอน จะถูกเชื่อมต่อเข้ากับสัญญาณ อนาลอกของไมโครคอนโทรลเลอร์ ในการวัดความชื้นในดินจะทำการฟังตัววัดความชื้นในดินลึก 30 เซนติเมตร



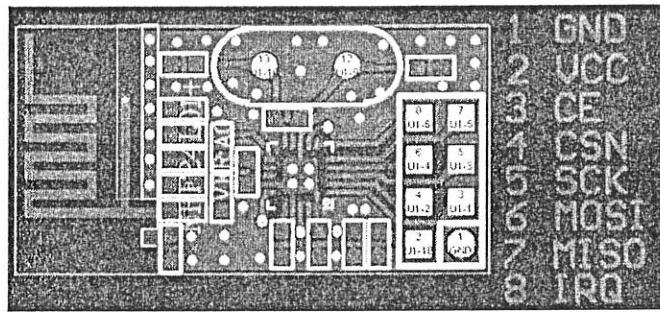
ภาพที่ 3.4 เซ็นเซอร์วัดอุณหภูมิในดินและวัดความชื้นในดิน

เซ็นเซอร์โอนดวัดอุณหภูมิดิน เซ็นเซอร์โอนดวัดอุณหภูมิในดินเซ็นเซอร์ใช้ DS18B20 เป็นเซ็นเซอร์ที่หัววัดหุ้มด้วย สแตนเลส ขนาด  $6 \times 30$  มิลลิเมตร สายสัญญาณยาว 100 เซนติเมตร ใช้ แรงดันไฟฟ้า 3-5.5 โวลต์ ย่านการวัดอุณหภูมิ -55 - +125 C ใน การใช้งานจะทำการฝังลงไปในดินลึก 20 เซนติเมตร โอนดเซนเซอร์และโอนดฐานแสดงดังภาพที่ 3.5



ภาพที่ 3.5 เซ็นเซอร์โอนดเซนเซอร์และโอนดฐาน

ตัวรับส่งสัญญาณไร้สาย การออกแบบการรับส่งข้อมูลด้วยคลื่นวิทยุ 2.4 กิกะเฮิร์ต การออกแบบในส่วนนี้ จะใช้การออกแบบโดยได้ออกแบบให้ขาของ ชุดคำสั่งสามารถรองรับขาของ อุปกรณ์ส่งสัญญาณวิทยุ nrf24l01 ดังภาพที่ 3.6



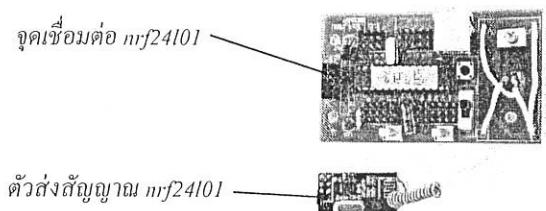
ภาพที่ 3.6 ลักษณะบอร์ด nrf24l04

ที่มา: <http://arduino-info.wikispaces.com/Nrf24L01-2.4GHz-HowTo>

ในการต่อใช้งานกับ Arduino จะทำการต่อสัญญาณจากชุดรับส่งสัญญาณวิทยุจำนวน 5 สัญญาณ ได้แก่ MISO, MOSI, SCK, CE และ CSN โดยทำการเชื่อมต่อสัญญาณเข้ากับขาสัญญาณของ Arduino ดังนี้

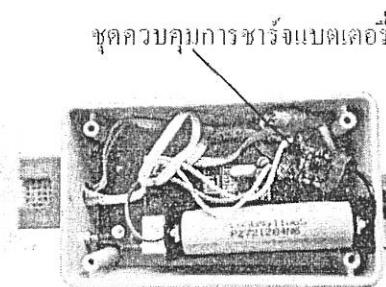
- 1) สัญญาณ MISO เชื่อมต่อกับสัญญาณขา 12
- 2) สัญญาณ MOSI เชื่อมต่อกับสัญญาณขา 11
- 3) สัญญาณ SCK เชื่อมต่อกับขา 13
- 4) สัญญาณ CE เชื่อมต่อกับขา 8
- 5) สัญญาณ CSN เชื่อมต่อกับขา 7

การต่อใช้งาน ตัวส่งสัญญาณ nrf24l01 บนบอร์ดที่ออกแบบขึ้นแสดงดังภาพที่ 3.7



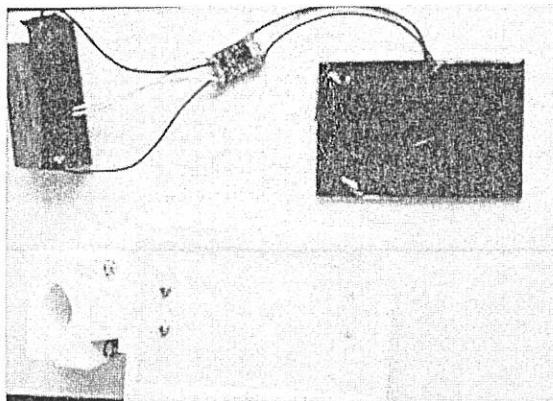
ภาพที่ 3.7 บอร์ดเซ็นเซอร์ตรวจสภาพแวดล้อม

ชุดชาร์จแบตเตอรี่ ในระบบเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สาย ได้ออกแบบส่วนของการชาร์จแบตเตอรี่ ซึ่งเป็นส่วนหนึ่งที่สำคัญของระบบเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สาย ส่วนสำคัญของระบบโหนดเซนเซอร์และโหนดฐาน คือระบบการชาร์จแบตเตอรี่ด้วยระบบชาร์จโซล่าเซลล์แสดงดังภาพที่ 3.8



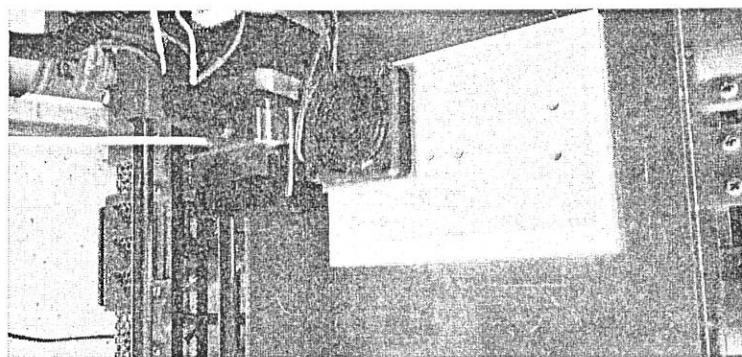
ภาพที่ 3.8 ชุดชาร์จแบตเตอรี่โซล่าเซลล์

ชุดชาร์จแบตเตอรี่เมื่อประกอบเสร็จแสดงดังภาพที่ 3.8 ชุดชาร์จแบตเตอรี่ประกอบด้วยโซล่าเซลล์ขนาด Solar Cell 5.5V 90mA พลังงาน 0.5W ขนาด แบตเตอรี่แบบ Li-ion 18650 ความ 2850 mAh



ภาพที่ 3.9 ชุดชาร์จแบตเตอรี่ประกอบเข้ากับเซนเซอร์โหนด

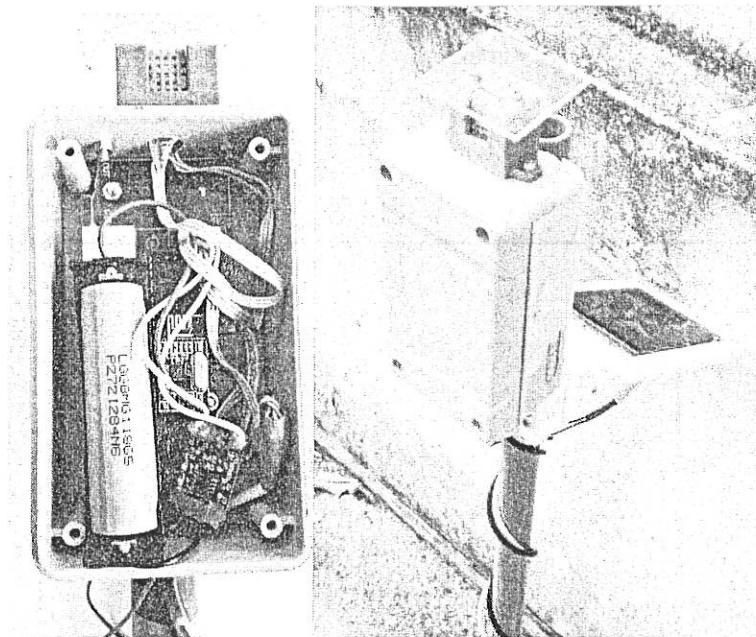
สำหรับแผ่นรองโซล่าเซลล์จะขึ้นรูปด้วยเครื่องพิมพ์ 3 มิติดังภาพที่ 3.10



ภาพที่ 3.10 การขึ้นรูปแผ่นรองรับโซล่าเซลล์ด้วยเครื่องพิมพ์ 3 มิติ

### 3.1.2 การทดสอบประสิทธิภาพ

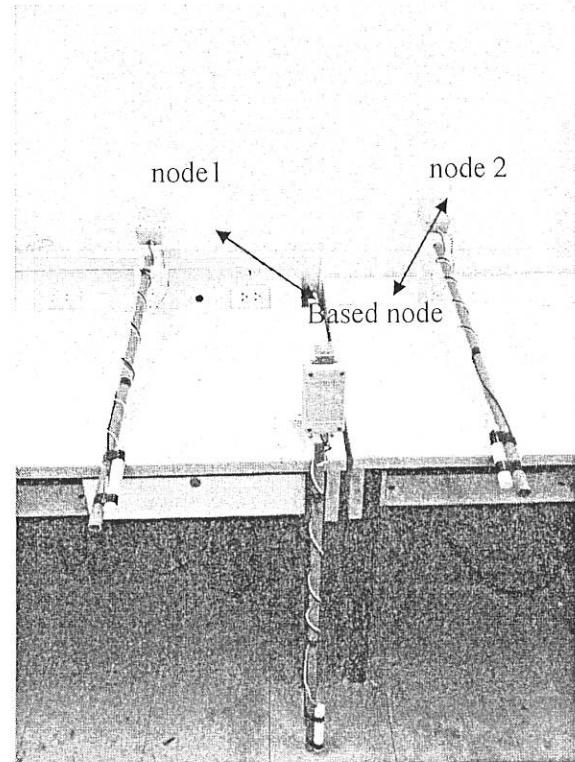
การทดสอบประสิทธิภาพ จะทดสอบแต่ละรูปแบบ รูปแบบการส่งข้อมูลของการตรวจวัดสภาพแวดล้อมและการทดสอบเชื่อมต่อต่าง ๆ โดยได้นำเซนเซอร์โหนดฐานและเซนเซอร์โหนดตั้งภาพที่ 3.11 ดังนี้



ภาพที่ 3.11 ภายในโหนดเซนเซอร์และโหนดฐานสำหรับการทดสอบ

#### การทดสอบ การรับส่งข้อมูล แบบ จุดต่อจุด (point-to-point)

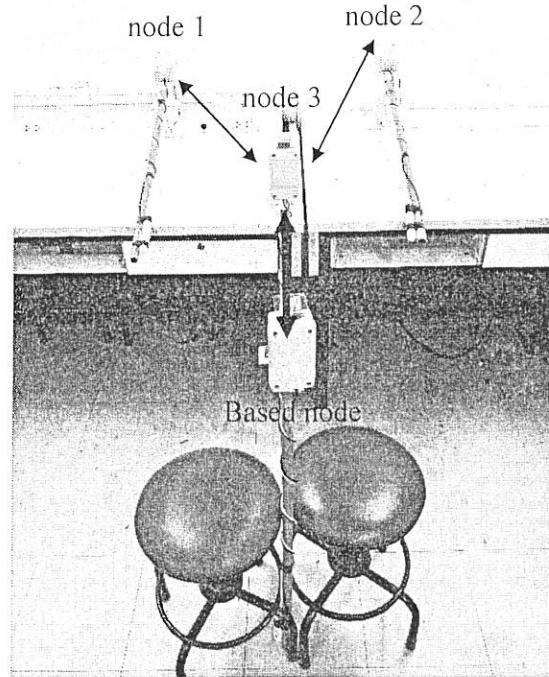
การทดสอบ การรับส่งข้อมูลจะทำการทดสอบข้อมูลในห้องปฏิบัติการ สาขาวิชาเทคโนโลยีคอมพิวเตอร์ อิเล็กทรอนิกส์ การทดสอบแบบจุดต่อจุด (point-to-point) แสดงดังภาพที่ 3.6 การทดสอบจะทำการทดสอบการส่งข้อมูลจากโหนด 1 และโหนด 2 ไปยังโหนดฐานจำนวน 10 ครั้ง พบว่า สามารถส่งข้อมูลได้ทั้ง 10 ครั้ง และหลังจากนั้น ทำการทดสอบ การส่งข้อมูลระยะห่างต่าง ๆ พบว่า การส่งข้อมูลที่ดีที่สุดคือ 15-20 เมตร



ภาพที่ 3.6 การทดสอบการส่งข้อมูลแบบ จุดต่อจุด

#### การทดสอบเครือข่ายแบบ 4 จุด

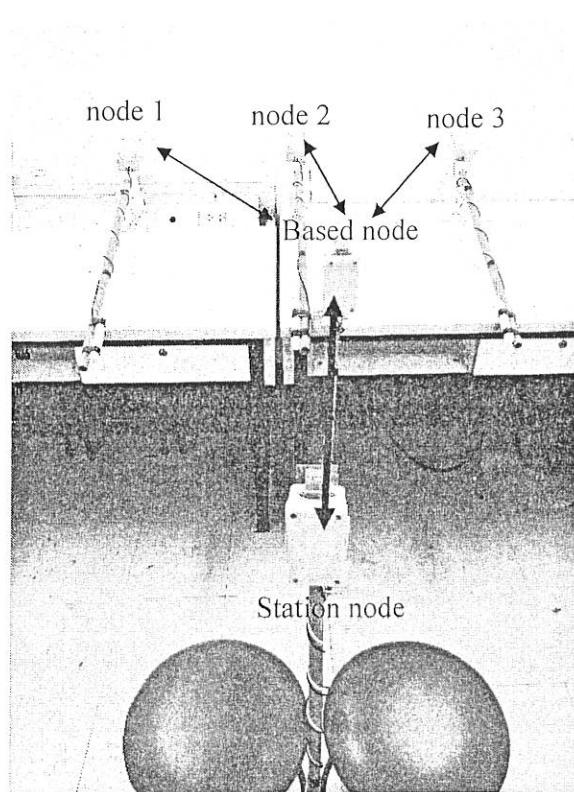
การทดสอบเครือข่ายแบบ 4 จุด แสดงดังภาพที่ 3.7 การทดสอบแบบ 4 จุดจะทดสอบโดยการเขียนโปรแกรมให้โหนดเซ็นเซอร์ทั้ง 3 โหนดส่งข้อมูลไปที่โหนดฐาน โดยโหนดฐานจะทำการเก็บข้อมูลให้เรียงลำดับข้อมูลเริ่มจากโหนดเซ็นเซอร์ 1 ตามด้วยโหนดเซ็นเซอร์ 2 และโหนดเซ็นเซอร์ 3 ข้อมูลทั้ง 3 โหนดจะถูกเก็บไว้ที่หน่วยความจำโหนดฐาน ก่อนจะส่งข้อมูลไปยังส่วนต่อไป เมื่อมีการเก็บข้อมูลครบทั้ง 3 ชุดข้อมูลจะส่งข้อมูลไปยังส่วนต่อไป การทดสอบจะทำการทดสอบการส่งข้อมูลจำนวน 10 ครั้ง พนบว่า สามารถส่งข้อมูลและบันทึกค่าข้อมูลได้ถูกต้องทั้ง 10 ครั้งไม่ผิดพลาด



ภาพที่ 3.7 การทดสอบการส่งข้อมูลแบบ 4 จุด

#### การทดสอบเครือข่ายแบบ 5 จุด

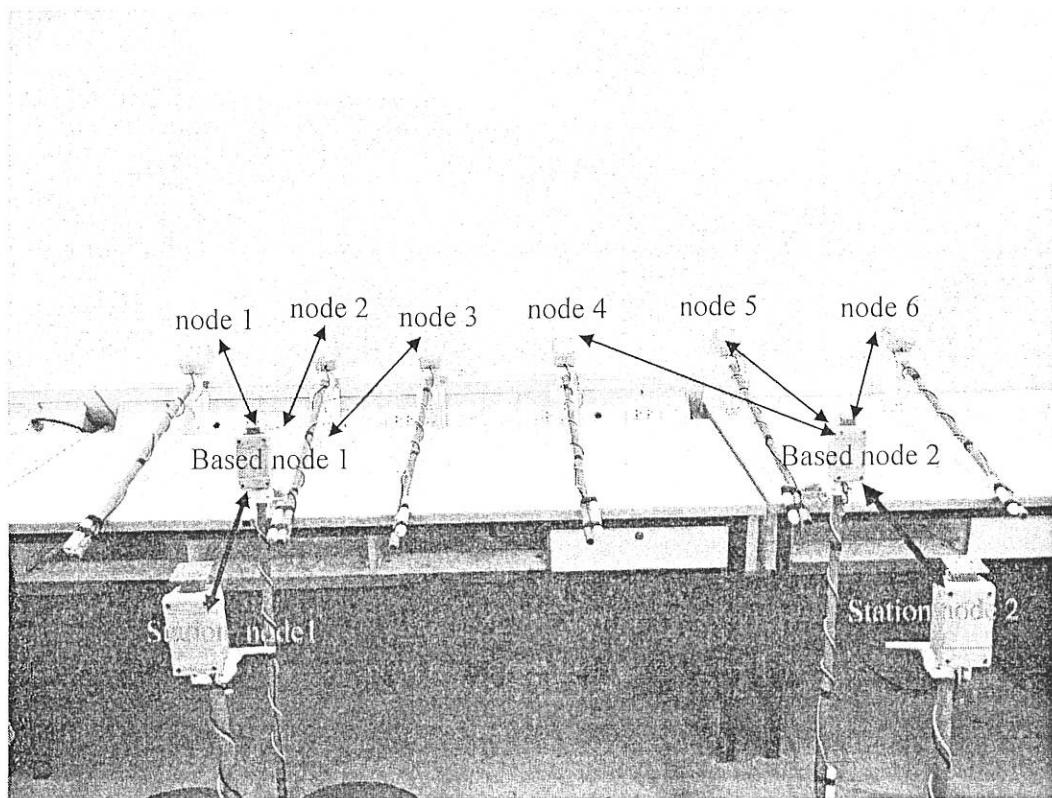
การทดสอบโหนดเด็นเซอร์แบบ 5 จุด แสดงดังภาพที่ 3.8 การทดสอบแบบ 5 จุดเป็นการทดสอบการส่งสัญญาณเป็นคู่ โดยในลำดับแรกให้โหนด 1 และโหนด 2 ส่งข้อมูลไปยัง เบสโหนด โดยทำการเก็บข้อมูลไว้ที่ เบสโหนดเมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปโหนดสถานี อีก 30 วินาทีต่อมา ให้โหนด 2 และโหนด 3 ส่งข้อมูลไปบันทึกที่โหนดเบส เมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปยังสถานี ทำการทดสอบข้อมูลโดยการส่งข้อมูลเป็นเวลา 30 นาที พนท. การทดสอบแบบ 5 จุด สามารถส่งข้อมูลได้ 90 เปอร์เซ็นต์



ภาพที่ 3.8 การทดสอบการส่งข้อมูลแบบ 4 จุด

#### การทดสอบเครือข่ายแบบ 10 จุด

การทดสอบโหนดเซ็นเซอร์แบบ 10 จุด แสดงดังภาพที่ 3.9 การทดสอบแบบ 10 จุดเป็นการทดสอบการส่งสัญญาณเป็น โดยในลำดับแรกให้โหนด 1 และ โหนด 2 และ โหนด 3 ส่งข้อมูลไปยังเบสโหนด 1 โดยทำการเก็บข้อมูลไว้ที่ เบสโหนดเมื่อครบทั้ง 3 โหนดแล้วจึงส่งไปโหนดสถานี 1 อีก 30 วินาทีต่อมาให้โหนด 4 โหนด 5 และ โหนด 6 ส่งข้อมูลไปบันทึกที่ โหนดเบส 2 เมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปยังสถานี 2 ทำการทดสอบข้อมูลโดยการส่งข้อมูลเป็นเวลา 30 นาที พนท. การทดสอบแบบ 10 จุด สามารถส่งข้อมูลได้ 80 เปอร์เซ็นต์มีความผิดพลาด เกิดขึ้น



ภาพที่ 3.9 การทดสอบการส่งข้อมูลแบบ 10 จุด

#### การทดสอบระบบการส่งสัญญาณ

การทดสอบการส่งสัญญาณนอกจากการทดสอบภายในห้องที่ระบบใกล้แล้วยังทำการทดสอบให้มีระยะห่างขึ้นทดสอบนอกห้องปฏิบัติการดังภาพที่ 3.10 ผลการทดสอบพบว่า สามารถส่งข้อมูลได้ที่ระยะเหมาะสมที่สุด 15-20 เมตร

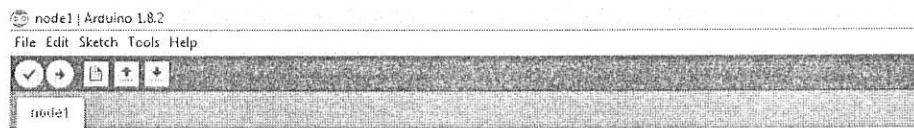


ภาพที่ 3.10 การทดสอบการส่งข้อมูลแบบ 4 จุดนอกห้องปฏิบัติการ

### 3.1.3 การออกแบบซอฟต์แวร์ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

การออกแบบซอฟต์แวร์จะออกแบบเป็น 4 ส่วนคือ 1) ส่วนรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ 2) ส่วนการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดฐาน 3) ส่วนรับส่งข้อมูลโหนดสถานี 4) การนำข้อมูลเข้าไปยังเซ็นเซอร์เพื่อการแสดงผลบนเว็บไซต์

1. ส่วนรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ ในส่วนของการรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์จะเป็นโปรแกรมให้อ่านค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ ได้แก่ เซนเซอร์ ตรวจวัดอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์จะรับค่าข้อมูลผ่านพอร์ต 17 ของอาดูโน ส่วนวัดอุณหภูมิในคืนรับค่าข้อมูลผ่านพอร์ต 15 วัดความสว่างผ่านพอร์ต 14 และวัดค่าความชื้นในดินผ่านพอร์ต 16 โปรแกรมแสดงดังภาพที่ 3.11



```

#include <OneWire.h>
#include <DallasTemperature.h>
#include "DHT.h"

#define DHTPIN 17 // Most pins we're connected to

// Uncomment whatever type you're using!
#define DHTTYPE DHT11 // DHT 11
//#define DHTTYPE DHT22 // DHT 22 (AM2302)
//#define DHTTYPE DHT21 // DHT 21 (AM2301)

// Connect pin 1 (on the left) of the sensor to +5V
// Connect pin 2 of the sensor to whatever your DHTPIN is
// Connect pin 4 (on the right) of the sensor to GROUND
// Connect a 10K resistor from pin 2 (data) to pin 1 (power) of the sensor

DHT dht(DHTPIN, DHTTYPE);
// Data wire is plugged into pin 2 on the Arduino
#define ONE_WIRE_BUS 15 // (A1)

// Setup a OneWire instance to communicate with any OneWire devices (not just Maxim/Dallas temperature ICs)
OneWire oneWire(ONE_WIRE_BUS);

```

ภาพที่ 3.11 โปรแกรมรับค่าจากเซนเซอร์ต่างๆ ของโหนดเซนเซอร์

ส่วนการติดต่อระหว่างโหนดเซนเซอร์กับโหนดฐานจะใช้การกำหนดค่าเต็มๆ โหนด ภาพที่ 3.12

```

void loop(){

    int sent =22;
    Mirf.setIADDR((byte *)"clie1");
    Mirf.send((byte *) &sent);
    while(Mirf.isSending());
    delay(2000);

    int sent1 =23;
    Mirf.setIADDR((byte *)"clie1");
    Mirf.send((byte *) &sent1);

```

← การกำหนดค่าโหนดเซนเซอร์

ภาพที่ 3.12 การกำหนดการรับส่งสัญญาณแบบเครือข่ายเซนเซอร์ไว้สาย

## 2. ส่วนการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดฐาน

การกำหนดการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดเซนเซอร์และโหนดฐานจะมีการกำหนดที่ Mirf.setRADDR((byte \*)"clie1") ซึ่งจะต้องกำหนดให้โหนดเซนเซอร์และโหนดฐานใหม่ค่าต่างกัน จึงจะสามารถรับส่งข้อมูลได้ ดังภาพที่ 3.13

```

base | Arduino 1.8.2
File Edit Sketch Tools Help
base
//-----
#include <Mirf.h>
int addr = 0;
int addrl ;
#define eeprom 0x50 // endereço da EEPROM já shiftado
#include <EEPROM.h>
//-----
int y=0;
int rate,x;
void setup(){
    Mirf.begin();
    Serial.begin(9600);
    Mirf.cePin = 8;           //ce pin on Mega 2560, REMOVE THIS LINE IF YOU ARE USING AN UNO
    Mirf.csnPin = 7;          //csn pin on Mega 2560, REMOVE THIS LINE IF YOU ARE USING AN UNO
    Mirf.spi = &MirfHardwareSpi;
    Mirf.init();
    Mirf.setRADDR((byte *)"clie1"); //กำหนดค่าโหนดฐาน
    Mirf.payload = sizeof(rate);
}

Mirf.config();
}

```

ภาพที่ 3.13 การกำหนดการรับส่งสัญญาณระหว่างโหนด

## 3. ส่วนรับส่งข้อมูลโหนดสถานี

การกำหนดค่าโหนดสถานีจะทำการกำหนดใหม่ค่าโหนดเหมือนกับโหนดฐานซึ่งจะสามารถรับส่งข้อมูลกันได้ ดังภาพที่ 3.14

```

stationintime1_1
int b=1;
int addr = 0;
int addrl ;
#define eeprom 0x50 // endereço da eeprom já shiftado
#include <EEPROM.h>
-----
int y=0;
int rate,x;
void setup()
//-----settime
Wire.begin();
Serial.begin(9600);
//setDateDsl307(); //Set current time;
//-----

Wire.begin();
Serial.begin(9600);
Mirf.cePin = 8; //ce pin on Mega 2560, REMOVE THIS LINE IF YOU ARE USING AN UNO
Mirf.csnPin = 7; //csn pin on Mega 2560, REMOVE THIS LINE IF YOU ARE USING AN UNO
Mirf.spi = &MirfHardwareSpi;
Mirf.init();
Mirf.setRADR((byte *)"client"); //กำหนดค่าโหนดสถานี
Mirf.payload = sizeof(rate);

Mirf.config();
|
```

ภาพที่ 3.14 การกำหนดการรับส่งสัญญาณระหว่างโหนดสถานี

#### 4. การนำข้อมูลขึ้นไปอ่านเพื่อการแสดงผลบนเว็บไซต์

การนำข้อมูลขึ้นเว็บจะทำการรับข้อมูลผ่านทางพอร์ตอนุกรม โดยรับข้อมูลด้วยโปรแกรมภาษา Python ดังภาพที่ 3.15

```

File Edit Format Run Options Window Help
import serial
import time
import requests
ser = serial.Serial('COM5', 9600, timeout=1000)

def num_data(data,str_data):
    if data>79 and data<82:
        pieces = str_data.split()

        g_node = pieces[0]
        date = pieces[1]
        time = pieces[2]
        node = pieces[3]
        humid = pieces[4]
        temp = pieces[5]
        light = pieces[6]
        sm = pieces[7]
        st = pieces[8]
        vb = pieces[9]

        float(humid)
        float(temp)
        float(light)
        float(sm)
        float(st)
        float(vb)

    print(date)
    print(time)
    print(node)
    print(humid)
    print(temp)
    print(light)
    print(sm)
    print(st)
    print(vb)

    userdate = {"date": date, "time": time, "node": node, "humid": humid, "temp": temp, "light": light, "sm": sm, "st": st, "vb": vb}
    resp = requests.post("http://www.ltcgchart.com/smarrt/sm.php", params=userdate, timeout=3000)
    print("read OK")
    print(resp.text)
    print("-----")
    print("-----")

```

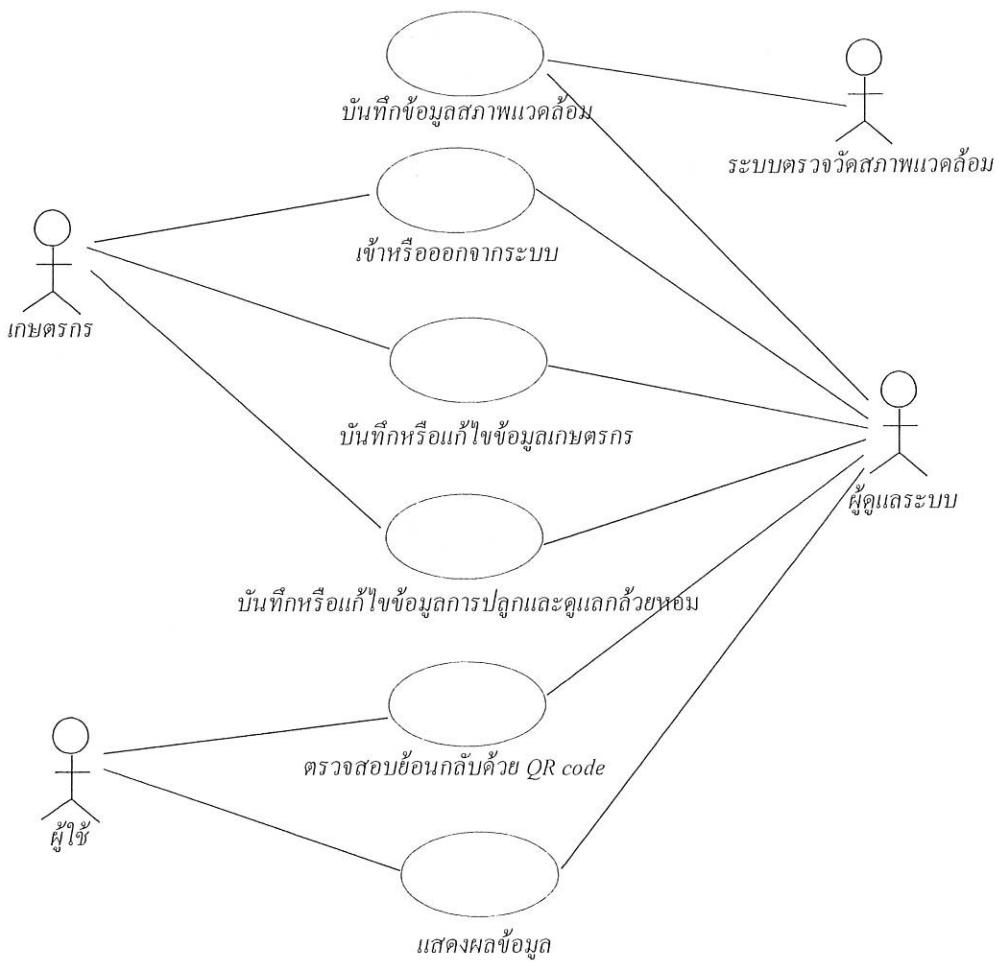
ภาพที่ 3.15 โปรแกรมการส่งข้อมูลขึ้นเว็บ

### 3.2 ระบบสารสนเทศในการปลูกและดูแลกลัวภัยหนองทอง

การสร้างระบบสารสนเทศในการปลูกและดูแลกลัวภัยหนองทอง ในส่วนของข้อมูลสภาพแวดล้อม ได้แก่ 1) ความชื้นสัมพัทธ์ 2) อุณหภูมิ 3) ความชื้นในดิน 4) ความชื้นในวัน 5) อุณหภูมิในวัน 6) พลังงานแบบเตอร์ และ 7) พิกัด GPS จะได้มาระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อม เครื่อข่ายเซ็นเซอร์แบบไร้สายที่ได้สร้างขึ้น ซึ่งจะส่งข้อมูลเข้ามาเก็บในฐานข้อมูลตามเวลาที่กำหนด อย่างอัตโนมัติ และในส่วนของข้อมูลการปลูกและดูแลกลัวภัยหนองทอง ได้แก่ ข้อมูลเกษตรกร ข้อมูล การปลูก เช่น เตรียมดิน วัน เดือน ปีที่เริ่มปลูกกลัวภัยหนองทอง สภาพการปลูก เป็นต้น จะได้มาราบบบันทึกข้อมูลลงระบบของเกษตรกร ดังนั้นผู้วิจัยจึงได้ทำการวิเคราะห์และออกแบบระบบไว้ดังนี้

#### 3.2.1 ยุสเคส์โดยรวม

สำหรับยุสเคส์โดยรวมของระบบ จะประกอบไปด้วยยุสเคสต่าง ๆ ดังภาพ และมี แยกเดอร์ซึ่งประกอบไปด้วย แยกเดอร์ผู้ดูแลระบบทำหน้าที่ดูแลระบบ แยกเดอร์เกษตรกร ที่จะทำ หน้าที่ให้หรือป้อนข้อมูลเกี่ยวกับการปลูกและดูแลกลัวภัยหนองทอง แยกเดอร์ระบบตรวจวัด สภาพแวดล้อมที่จะทำหน้าที่ส่งข้อมูลเกี่ยวกับสภาพแวดล้อมของพื้นที่ในการเพาะปลูกมาบันทึกลง ฐานข้อมูล แยกเดอร์ผู้ใช้ คือผู้ที่ต้องการค้นหาข้อมูลการปลูกและดูแลกลัวภัยหนองทองจากระบบ



ภาพที่ 3.16 ยูสเคส ไดอะแกรมของระบบ

· ส่วนของการอธิบายการทำงานของแต่ละ Use Case ว่ามีรายละเอียดและขั้นตอนการทำงานอย่างไร ได้แสดงรายละเอียดไว้ใน Use Case Template ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.1 Basic Use Case Template ของบันทึกข้อมูลสภาพแวดล้อม

<b>UseCase</b>	บันทึกข้อมูลสภาพแวดล้อม	
<b>Preconditions</b>	มีข้อมูลส่งมาจากระบบตรวจสอบสภาพแวดล้อม	
<b>Successful Post condition</b>	ทำการบันทึกข้อมูลสภาพแวดล้อมได้	
<b>Failed Post condition</b>	ข้อมูลไม่สมบูรณ์ทำการบันทึกไม่ได้	
<b>Primary, Secondary Actors</b>	ระบบตรวจสอบสภาพแวดล้อม	
<b>Flow of Events</b>	<b>Step</b>	<b>Transactions</b>
	1	มีข้อมูลส่งมาจากระบบตรวจสอบสภาพแวดล้อม
	2	ตรวจสอบความสมบูรณ์ ครบถ้วนของข้อมูล
	3	บันทึกข้อมูล

ตารางที่ 3.2 Basic Use Case Template เข้าห้องจากระบบ

<b>UseCase</b>	เข้าห้องจากระบบ	
<b>Preconditions</b>	มีข้อมูลอยู่ในฐานข้อมูลของระบบ	
<b>Successful Post condition</b>	เข้าระบบได้สำเร็จ	
<b>Failed Post condition</b>	ไม่สามารถเข้าระบบได้	
<b>Primary, Secondary Actors</b>	เกษตรกร หรือ ผู้ดูแลระบบ	
<b>Flow of Events</b>	<b>Step</b>	<b>Transactions</b>
	1	ป้อน UserID, UserName และ Password
	2	ตรวจสอบ UserID, UserName และ Password ถ้าพบข้อมูล ให้เข้าสู่ระบบได้ ถ้าไม่พบข้อมูล ไม่ให้เข้าสู่ระบบ

ตารางที่ 3.3 Basic Use Case Template บันทึกหรือแก้ไขข้อมูลเกย์ตระกร

<b>UseCase</b>	บันทึกหรือแก้ไขข้อมูลเกย์ตระกร	
<b>Preconditions</b>	เกย์ตระกร ต้องการบันทึกหรือแก้ไขข้อมูล และได้ทำการ Login เข้าระบบ	
<b>Successful</b>	ทำการบันทึกหรือแก้ไขข้อมูลเกย์ตระกร ได้สำเร็จ	
<b>Post condition</b>		
<b>Failed</b>	ทำการบันทึกหรือแก้ไขข้อมูลเกย์ตระกร ไม่สำเร็จ	
<b>Post condition</b>		
<b>Primary, Secondary Actors</b>	เกย์ตระกร หรือ ผู้ดูแลระบบ	
<b>Flow of Events</b>	<b>Step</b>	<b>Transactions</b>
	1	เข้าสู่ระบบ
	2	บันทึกหรือแก้ไขข้อมูลที่ต้องการ
	3	บันทึกข้อมูลลงฐานข้อมูลของระบบ

ตารางที่ 3.4 Basic Use Case Template บันทึกหรือแก้ไขข้อมูลการปลูกและคุ้แยกล่วงห้อง

<b>UseCase</b>	บันทึกหรือแก้ไขข้อมูลการปลูกและคุ้แยกล่วงห้อง	
<b>Preconditions</b>	เกย์ตระกร ต้องการบันทึกหรือแก้ไขข้อมูลการปลูกและคุ้แยกล่วงห้อง	
<b>Successful</b>	มีข้อมูลการปลูกและคุ้แยกล่วงห้องของเกย์ตระกรอยู่ในฐานข้อมูล	
<b>Post condition</b>		
<b>Failed</b>	ไม่มีข้อมูลการปลูกและคุ้แยกล่วงห้องของเกย์ตระกรอยู่ในฐานข้อมูล	
<b>Post condition</b>		
<b>Primary, Secondary Actors</b>	เกย์ตระกร หรือ ผู้ดูแลระบบ	
<b>Flow of Events</b>	<b>Step</b>	<b>Transactions</b>
	1	ป้อนข้อมูลการคุ้แยกล่วงห้อง
	2	บันทึกข้อมูลลงฐานข้อมูล

ตารางที่ 3.5 Basic Use Case Template ตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code

UseCase	ตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code		
Preconditions	ผู้ใช้ต้องการตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code		
Successful Post condition	สามารถตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code ได้		
Failed Post condition	ไม่สามารถตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code ได้		
Primary, Secondary Actors	ผู้ใช้ หรือ ผู้ดูแลระบบ		
Flow of Events	Step	Transactions	
	1	สแกนรหัสคิวอาร์โค้ด	
	2	เข้าสู่เว็บไซต์ของระบบ	
	3	แสดงหน้าเว็บไซต์	

ตารางที่ 3.6 Basic Use Case Template แสดงผลข้อมูล

UseCase	แสดงผลข้อมูล		
Preconditions	ผู้ใช้ต้องการดูข้อมูลการปลูกและคุ้มครองทอง		
Successful Post condition	แสดงข้อมูลได้		
Failed Post condition	ไม่พบข้อมูลที่ต้องการ		
Primary, Secondary Actors	ผู้ใช้ หรือ ผู้ดูแลระบบ		
Flow of Events	Step	Transactions	
	1	เข้าสู่ระบบทางหน้าเว็บไซต์	
	2	เลือกข้อมูลที่ต้องการแสดง	
	3	ระบบประมวลผลและทำการค้นคืนข้อมูลจากฐานข้อมูลเพื่อแสดงผลข้อมูลตามที่ผู้ใช้ต้องการ	

### 3.2.2 โครงสร้างฐานข้อมูลของระบบ

โครงสร้างฐานข้อมูลของระบบสารสนเทศในการปลูกและดูแลกล้าวัยหออมทองเพื่อให้ผู้บริโภคสามารถตรวจสอบย้อนกลับได้ จึงได้ทำการวิเคราะห์และออกแบบฐานข้อมูล โดยมีรายละเอียดต่อไปนี้

ตารางที่ 3.7 ตารางข้อมูลของระบบ

ที่	ตาราง	คำอธิบาย
1	data_farmer	เก็บข้อมูลเกษตรกร
2	data_farm	เก็บข้อมูลพืชที่เพาะปลูก
3	data_care	เก็บข้อมูลการปลูกและการดูแลกล้าวัยหออมทอง
4	data_activity	เก็บข้อมูลกิจกรรมที่กระทำในแปลงปลูก
5	data_node	เก็บข้อมูลโหนด
6	data_sensor	เก็บข้อมูลสภาพแวดล้อม
7	files	เก็บภาพกิจกรรม
8	member	เก็บข้อมูลผู้ใช้

ตารางข้อมูลเกษตรกร จะเก็บข้อมูลประวัติของเกษตรกร ได้แก่ ชื่อ นามสกุล เพศ เลขที่บัตรประชาชน ที่อยู่ และวันเดือนปีเกิด ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.8 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลเกษตรกร

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id_farmer	int	6	PK	รหัสเกษตรกร
2	name	text	50	-	ชื่อเกษตรกร
3	ser_name	text	50		นามสกุล
4	gender	char	1		เพศ
5	id_card	varchar	13		เลขที่บัตรประชาชน
6	address	text	100		ที่อยู่
7	date_birth	date	8		วันเดือนปีเกิด

ตารางข้อมูลแปลงปลูก จะเก็บข้อมูลเกี่ยวกับพื้นที่ที่ทำการเพาะปลูกกล้วยห้องทอง ได้แก่ รหัสแปลงปลูก รหัสเกษตรกร ที่ตั้ง ตำแหน่งละติจูด ตำแหน่งลองติจูด จำนวนที่ปลูก และจำนวนพื้นที่ที่ทำการเพาะปลูก ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.9 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลแปลงปลูก

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id_farm	int	11	PK	รหัสแปลงปลูก
2	id_farmer	int	6	-	รหัสเกษตรกร
3	address	text	100		ที่ตั้ง
4	latitude	float	4		ตำแหน่งละติจูด
5	longitude	float	4		ตำแหน่งลองติจูด
6	number_plant	int	11		จำนวนที่ปลูก
7	number_map	int	11		จำนวนพื้นที่

ตารางข้อมูลการปลูกและดูแลกล้วยห้องทอง เก็บข้อมูลเกี่ยวกับกิจกรรมต่าง ๆ ที่เกษตรกร ทำในแปลงปลูก ได้แก่ รหัสแปลงปลูก รหัสเกษตรกร รหัสกิจกรรม วันเดือนปีที่ทำการ และหมายเหตุ ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.10 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลการปลูกและดูแลกล้วยห้องทอง

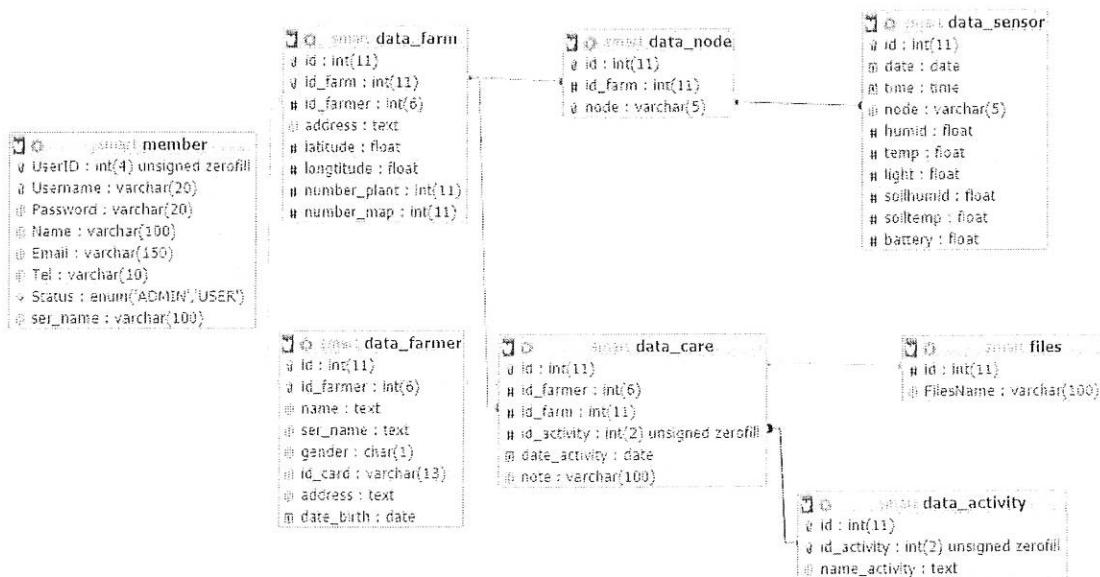
ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id_farm	int	11	PK	รหัสแปลงปลูก
2	id_farmer	int	6	-	รหัสเกษตรกร
3	id_activity	int	2		รหัสกิจกรรม
4	date_activity	date	8		วันเดือนปีที่ทำการ
5	note	varchar	100		หมายเหตุ

ตารางข้อมูลผู้ใช้ เก็บข้อมูลเกี่ยวกับสมาชิกผู้ใช้งานระบบ ซึ่งเป็นผู้ที่สามารถ เพิ่ม แก้ไข หรือลบ ข้อมูลในระบบได้ ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.15 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลผู้ใช้

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	userID	int	4	PK	รหัส
2	UserName	varchar	20	PK	ชื่อ
3	Password	varchar	20		รหัสผ่าน
4	name	varchar	100		ชื่อ
5	Email	varchar	150		อีเมล
6	Tel	varchar	10		เบอร์โทรศัพท์
7	Status	enum	1		สถานะ ‘ADMIN’, ‘USER’
8	ser_name	varchar	100		นามสกุล

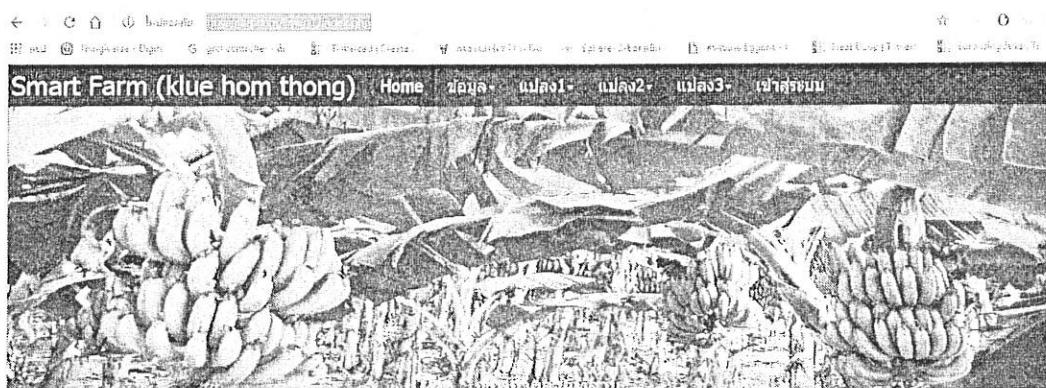
ในการออกแบบความสัมพันธ์ของตาราง ได้ออกแบบไว้ดังภาพต่อไปนี้



ภาพที่ 3.17 ฐานข้อมูลของระบบ

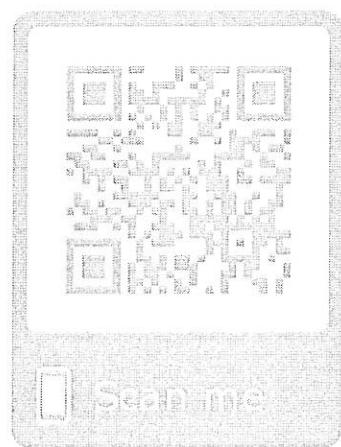
### 3.3 ระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วย QR code

การตรวจสอบย้อนกลับของกล้องห้องจากลูกค้า สามารถนำตำแหน่ง IP ของเว็บไซต์แปลงเป็นรหัสคิวอาร์โค้ด โดยสามารถแปลงจากเว็บไซต์ต่างๆ ได้ เช่น เว็บ <https://th.qr-code-generator.com/> ซึ่งเป็นเว็บสำหรับการแปลง IP ของเว็บไซต์เป็นรหัสคิวอาร์โค้ด การสร้างจะนำค่า IP ดังภาพที่ 3.18 ทำการแปลงจากเว็บไซต์



ภาพที่ 3.18 เว็บไซต์การตรวจสอบย้อนกลับ

การใช้งานจะนำค่า ตำแหน่งเว็บไซต์ <http://itoysmart.com/smart1/index.php> ไปสร้างรหัสคิวอาร์โค้ดซึ่งจะสามารถได้รหัสคิวอาร์โค้ด ดังภาพที่ 3.19



ภาพที่ 3.19 รหัสคิวอาร์โค้ดเว็บไซต์ <http://itoysmart.com/smart1/index.php>

ตารางที่ 3.13 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลโหนด

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id_farm	int	11	PK	รหัสแปลงปลูก
2	node	varchar	5	PK	รหัสโหนด

ตารางข้อมูลสภาพแวดล้อม เก็บบันทึกข้อมูลเกี่ยวกับสภาพแวดล้อมของพื้นที่เพาะปลูก โดยข้อมูลจะถูกส่งมาจากระบบตรวจสอบวัดสภาพแวดล้อมโดยอัตโนมัติ ข้อมูลที่เก็บ ได้แก่ รหัสโหนด วันที่เวลา ความชื้นสัมพัทธ์ อุณหภูมิ ความเข้มแสง ความชื้นในดิน อุณหภูมิในดิน และ พลังงานแบตเตอรี่ ดังตารางด้านไปนี้

ตารางที่ 3.14 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลสภาพแวดล้อม

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	node	varchar	5	PK	รหัสโหนด
2	date	date	8	PK	วันที่
3	time	time	8	PK	เวลา
4	humid	float	4		ความชื้นสัมพัทธ์
5	temp	float	4		อุณหภูมิ
6	light	float	4		ความเข้มแสง
7	soilhumid	float	4		ความชื้นในดิน
8	soiltemp	float	4		อุณหภูมิในดิน
9	battery	float	4		พลังงานแบตเตอรี่

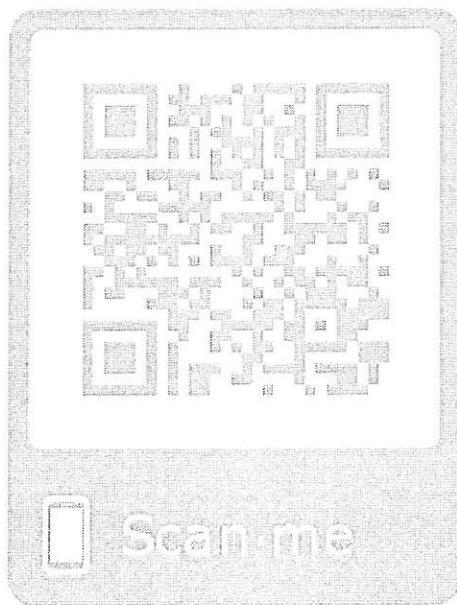
สำหรับข้อมูลของเกษตรกรจะสามารถนำไปสร้างเป็นคิวอาร์โค้ดได้ ภาพที่ 3.20

The screenshot shows a web interface for a 'Smart Farm' system. At the top, there is a navigation bar with icons for back, forward, search, and other functions. Below the navigation bar, the title 'Smart Farm' is displayed, followed by a menu with options like 'Home', 'สมุดบัญชี', 'สมุด1', 'สมุด2', and 'สมุด3'. The main content area is titled 'ข้อมูลเกษตรกร' (Agricultural Farmer Information). A table lists the following data:

รหัสเกษตรกร	ชื่อ	นามสกุล	เพศ	รหัสบัตรประชาชน	ที่อยู่	วันเกิด
100 113599	นาย	ลักษณ์ มงคล	ผู้ชาย	123456789012345678 1709501046588	25 หมู่บ้านฯ 254 หมู่บ้านฯ	2016-09-20 2017-10-31

ภาพที่ 3.20 รหัสคิวอาร์โค้ดเว็บไซต์ [http://itoysmart.com/smart1/sh\\_farmer.php](http://itoysmart.com/smart1/sh_farmer.php)

การใช้งานจะนำค่า ตำแหน่งเว็บไซต์ [http://itoysmart.com/smart1/sh\\_farmer.php](http://itoysmart.com/smart1/sh_farmer.php) ไปสร้างรหัสคิวอาร์โค้ดซึ่งจะสามารถได้รหัสคิวอาร์โค้ดดังภาพที่ 3.21



ภาพที่ 3.21 รหัสคิวอาร์โค้ดเว็บไซต์ [http://itoysmart.com/smart1/sh\\_farmer.php](http://itoysmart.com/smart1/sh_farmer.php)

ตารางข้อมูลกิจกรรมที่กระทำในแปลงป่าลูก เก็บข้อมูลกิจกรรมที่จะกระทำในแปลงป่าลูก เช่น การໄอดเตรียมดิน การปลูก การใส่ปุ๋ย การค้นหา การเก็บผลผลิต เป็นต้น ข้อมูลที่เก็บในตารางได้แก่ รหัสกิจกรรม และ ชื่อกิจกรรม ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.11 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลกิจกรรมที่กระทำในแปลงป่าลูก

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id_activity	int	2	PK	รหัสกิจกรรม
1	name_activity	text	100		ชื่อกิจกรรม 01 ไถ <sup>๔</sup> 02 ปลูก <sup>๕</sup> 03 ใส่ปุ๋ย <sup>๖</sup> 04 ค้นหา <sup>๗</sup> 05 เก็บผลผลิต <sup>๘</sup>

ตารางข้อมูลภาพถ่าย เก็บภาพกิจกรรมในการทำกิจกรรมในแปลงป่าลูก ได้แก่ รหัส และ ชื่อไฟล์ภาพถ่าย ดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 3.12 ลักษณะ Attribute ของตารางข้อมูลภาพถ่าย

ที่	ชื่อภาษาอังกฤษ	ชนิดข้อมูล	ขนาด	คีย์	คำอธิบาย
1	id	int	11	PK	รหัส
2	FileName	varchar	100		ภาพถ่าย

ตารางข้อมูลโหนด เก็บข้อมูลของโหนดเชื่อมต่อระหว่างวัดสภาพแวดล้อม ว่าอยู่ที่แปลงป่าลูก ไหน ข้อมูลที่เก็บในตารางนี้ ได้แก่ รหัสแปลงป่าลูก และ รหัสโหนด ดังตารางต่อไปนี้

## บทที่ 4

### ผลการวิจัย

งานวิจัยนี้ได้ทำการออกแบบและสร้างบอร์ดเครื่อข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย ไคเมียกรทดสอบประสิทธิภาพการทำงานจริงในส่วนก่อสร้างห้องทดลองผลการทดสอบประสิทธิภาพเป็นดังนี้

- 1) ผลการใช้งานระบบเครื่อข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย
- 2) ผลระบบสารสนเทศการปลูกกล้วยหอมทอง
- 3) ผลการใช้งานระบบตรวจสอบยื่อนกลับด้วยระบบ QR code

#### 4.1 ผลการใช้งานระบบเครื่อข่ายโซลาร์ไร้สาย

##### 4.1.1 ระบบเครือข่ายโซลาร์ด Arduino

การติดตั้งและทดสอบเบื้องต้นในสถานที่จริงในส่วนก่อสร้างห้องแสดงดังภาพที่ 4.1 การทดสอบเบื้องต้นจะนำระบบไปติดตั้งในสถานที่จริง จำนวน 10 โหนดเพื่อทดสอบกับสภาพแวดล้อมจริง ผลการทดสอบพบว่า ระบบสามารถทำงานได้ แต่มีการส่งข้อมูลที่ขาดหายไปบ้าง ช่วงเวลา แต่ในภาพรวมสามารถเก็บข้อมูลได้ บันทึกข้อมูลคงในการดูหน้าจอและหน่วยความจำที่โหนดฐานได้ นอกจากนั้นสามารถส่งข้อมูลเข้าเว็บไซต์ได้

การทดสอบประสิทธิภาพในพื้นที่จริง พื้นที่ปลูกกล้วยหอมทอง การติดตั้งในส่วนก่อสร้างห้องจะติดตั้งโหนดให้ห่างกันเป็นระยะ 15 เมตร ซึ่งจากการทดสอบสามารถส่งข้อมูลได้ดี แสดงดังภาพที่ 4.1



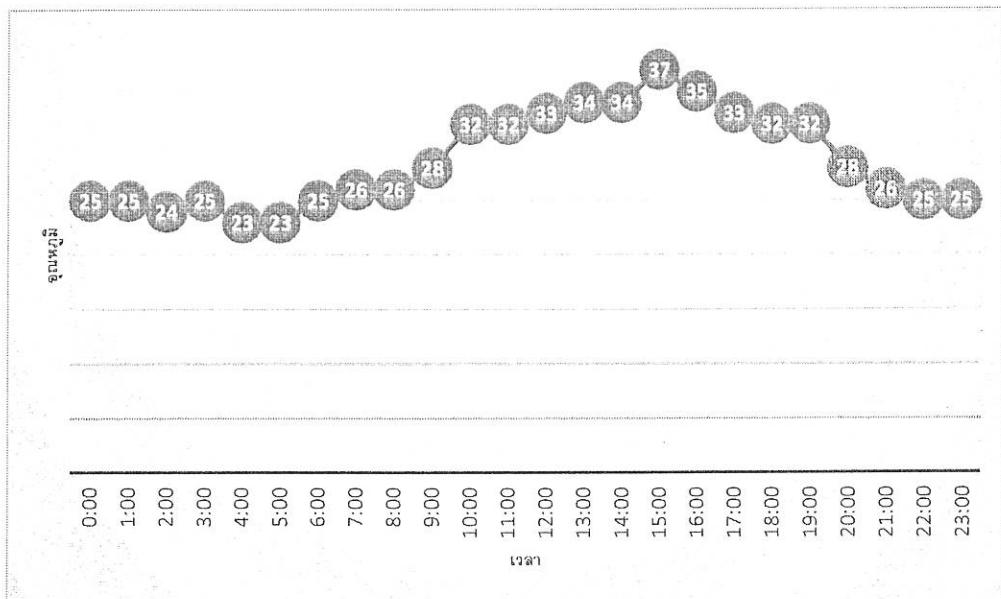
ภาพที่ 4.1 การติดตั้งโหนดเชื่อมแซอร์ในสวนกล้วยหอมทอง

#### 4.1.2 ผลข้อมูลจากการเก็บสภาพแวดล้อมในสถานที่จริงในสวนกล้วยหอมทอง

การเก็บและวิเคราะห์ข้อมูลสำหรับสภาพแวดล้อมในสวนกล้วยหอมทองมีความสำคัญจาก การติดตั้งในระบบจริงผลของค่าต่างๆ นำมาใช้ในการวิเคราะห์สภาพตามที่เป็นจริงเพื่อให้น้ำและ น้ำยึดสำหรับกล้วยหอมทอง ในงานวิจัยนี้ได้ทดสอบโดยเก็บข้อมูลเป็นเวลา 24 ชั่วโมง เป็นข้อมูล ประกอบด้วย ค่าอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์ ความชื้นขั้นแสง ความชื้นในดิน อุณหภูมิในดิน แหล่ง พลังงาน และน้ำข้อมูลมาแสดงผลด้วยกราฟ ดังนี้

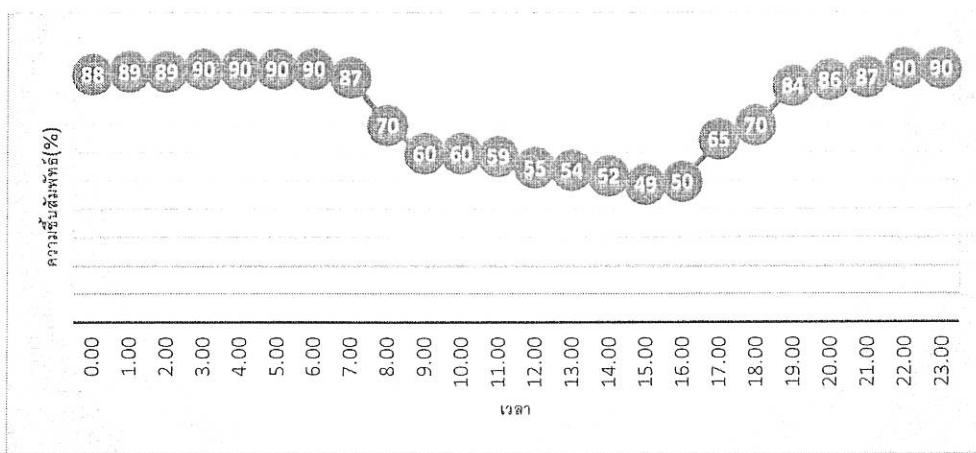
#### อุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์

ค่าอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์พบว่าค่าของอุณหภูมิดังภาพที่ 4.2 มีค่าส่วนมากในตอน กลางคืนตั้งแต่เวลา 20:00 นาฬิกา ถึงเวลา 9:00 นาฬิกา โดยค่าของอุณหภูมิที่เก็บได้จะมีค่าระหว่าง 24-28 องศาเซลเซียส ตั้งแต่เวลา 10:00 นาฬิกาถึงเวลา 16:00 นาฬิกาอุณหภูมิจะมีค่าสูงถึง 32-37 องศา เซลเซียส



ภาพที่ 4.2 กราฟแสดงอุบัติเหตุ (%)

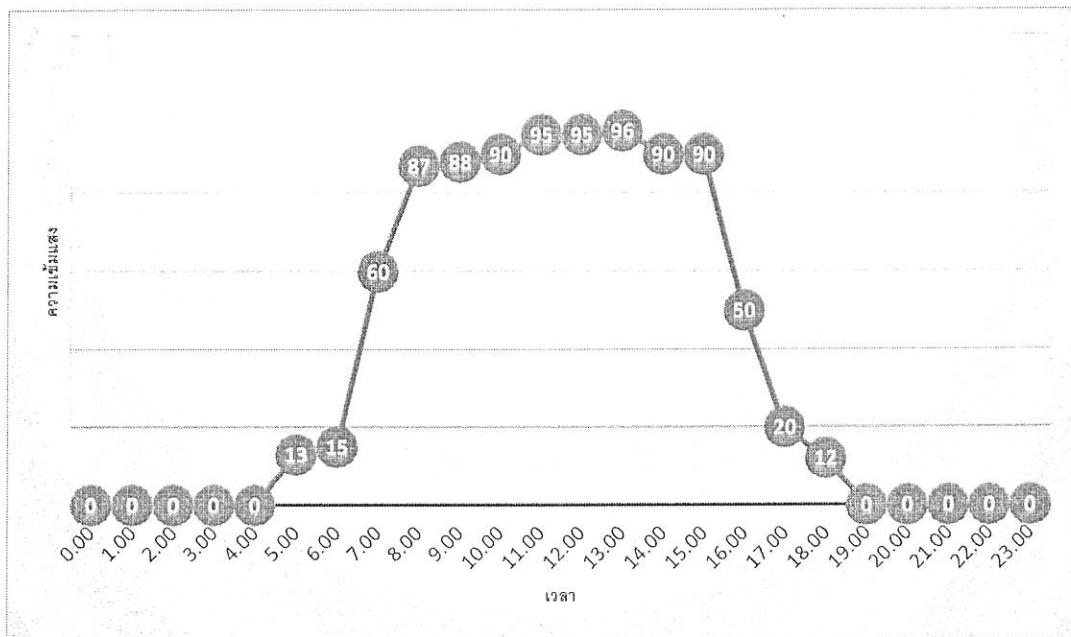
สำหรับค่าความชื้นสัมพัทธ์ภาพที่ 4.3 พบว่า ช่วงเวลาตั้งแต่ 20:00 นาฬิกาถึง 7:00 นาฬิกา ค่าความชื้นสัมพัทธ์อยู่ระหว่าง 80-90 เปอร์เซ็นต์ ส่วนเวลาตั้งแต่ 9:00 นาฬิกา ถึงเวลา 16:00 นาฬิกา พบว่าความชื้นสัมพัทธ์มีค่าต่ำสุด 49 เปอร์เซ็นต์



ภาพที่ 4.3 กราฟความชื้นสัมพัทธ์ (%)

### ความเข้มแสง

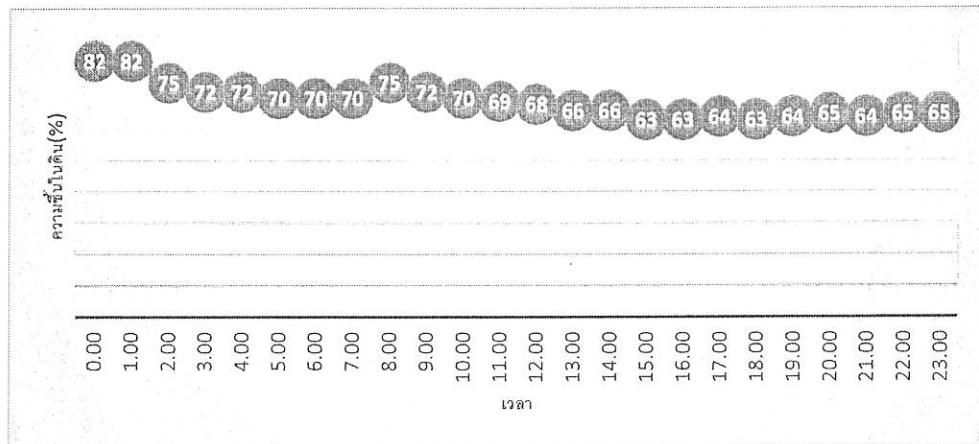
ความเข้มแสง พบร่วมกับในช่วงเวลากลางวันความเข้มแสงมีค่าอยู่ระหว่าง 80-95 เปอร์เซ็นต์ ซึ่งแสงสว่างจะมีสูงในช่วงเวลา 9:00 นาฬิกา ถึง เวลา 16:00 นาฬิกา ดังภาพที่ 4.4



ภาพที่ 4.4 กราฟความเข้มของแสง

### ความชื้นในดิน

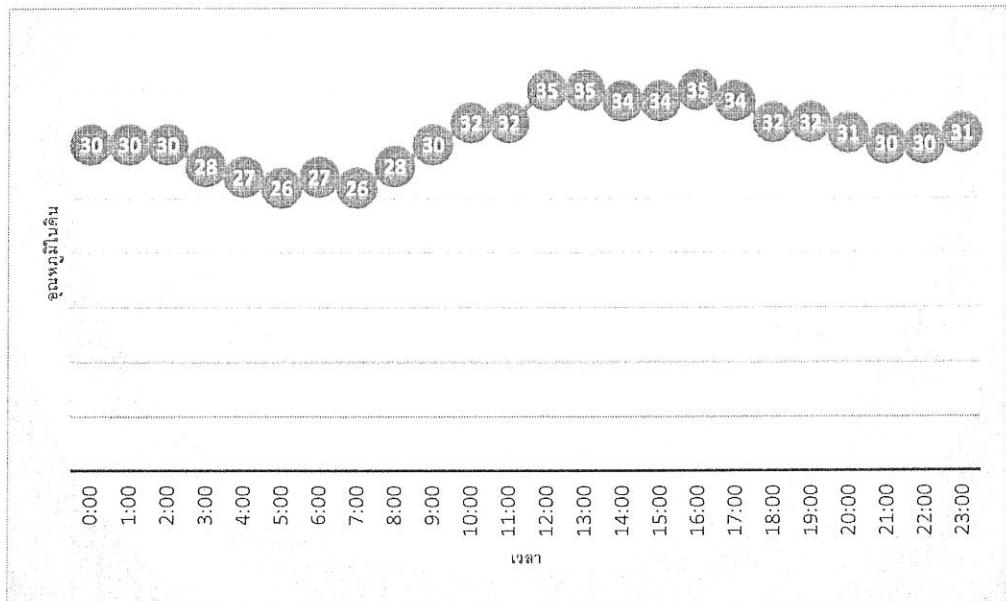
ความชื้นในดินพบว่า ในช่วงเวลา 8:00 นาฬิกาถึง 18:00 นาฬิกาโดยความชื้นลดลง เหลือ 75 เปอร์เซ็นต์และจะลดลงไปเรื่อยๆ ดังกราฟแสดงดังภาพที่ 4.5 โดยความชื้นในดินจะลดลงน้อยกว่า 30 เปอร์เซ็นต์ ชาวสวนแนะนำจะให้น้ำนา ปกติเมื่อให้น้ำน้ำความชื้นในดินจะมีประมาณ 90 -100 เปอร์เซ็นต์ และจะหายไปในระยะเวลา 2-3 อาทิตย์ขึ้นอยู่กับความเข้มแสงและความชื้นสัมพัทธ์ ในอากาศ หากการทดสอบพบว่า ในงานวิจัยนี้ดินลดความชื้นลงจาก 100 เปอร์เซ็นต์ เหลือ 30 เปอร์เซ็นต์ ใช้เวลา 15 วัน



ภาพที่ 4.5 กราฟความชื้นในเดือน

### อุณหภูมิในเดือน

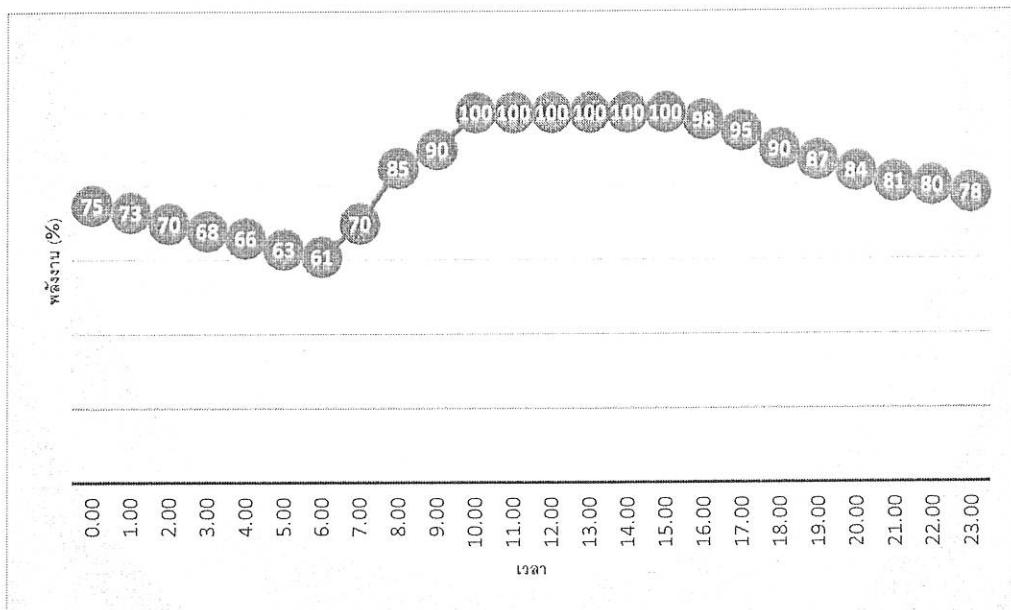
อุณหภูมิในเดือนพบว่ามีการเปลี่ยนแปลงไม่มากในตอนกลางคืนแต่จะเปลี่ยนแปลงมากในตอนกลางวัน และดังภาพที่ 4.6 โดยพบว่าในตอนกลางคืนตั้งแต่เวลา 3:00 นาฬิกา ถึงเวลา 9:00 นาฬิกามีค่าอุณหภูมิลดลง โดยค่าของอุณหภูมิที่เก็บได้จะมีค่าระหว่าง 25-27 องศาเซลเซียส ตั้งแต่เวลา 12:00 นาฬิกาถึงเวลา 17:00 นาฬิกาอุณหภูมิจะมีค่าสูงถึง 35 องศาเซลเซียส



ภาพที่ 4.6 กราฟแสดงอุณหภูมิในคืน

### แหล่งพลังงาน

แหล่งพลังงานพบว่าแบบเดอร์สามารถทำงานได้ปกติโดยในระยะเวลาของการทดสอบ 24 ชั่วโมงพบว่า โซล่าเซลล์สามารถประจุแบตเตอร์ได้ตลอดเวลาในช่วงเวลาที่มีแสงสว่าง ส่วนในเวลากลางคืนพลังงานจะลดลง เหลือ 60 เปอร์เซ็นต์และจะเริ่มประจุแบตเตอร์ใหม่ในช่วงเวลาเมื่อแสงสว่าง การทดสอบพบว่า ระบบจะไม่สามารถทำงานได้ถ้าเหลือพลังงานเพียง 20 เปอร์เซ็นต์ อัตราการลดลงของพลังงานแสดงดังภาพที่ 4.7



ภาพที่ 4.7 กราฟการลดลงของผลักงาน

สำหรับพื้นที่การติดตั้งในสวนกล้วยหอมดังภาพที่ 4.8 และภาพที่ 4.9 ได้มีการติดโหนด เช่นเชอร์ โดยให้ระบบโหนดมีระยะห่างกัน 10-15 เมตร เหตุที่ติดตั้งระยะเพียง 10-15 เมตรเนื่องจากสวนกล้วย มีใบยอดทำให้การส่งข้อมูลผิดพลาด ระยะที่ทดลองที่ดีที่สุดคือระยะ 10-15 เมตร ในสวนกล้วย



ภาพที่ 4.8 การติดตั้งโหนดเช็นเชอร์ในสวนกล้วยหอม



ภาพที่ 4.9 การติดตั้งโหนดฐานและโหนดเชนเชอร์

## 4.2 ผลระบบสารสนเทศการปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษ

การแสดงผลบนเว็บไซต์ [itoysmart.com/smart1/index.php](http://itoysmart.com/smart1/index.php) การแสดงผลบนเว็บนี้จะต้องส่องชื่อเมนูขึ้นไปยังโฉมที่แสดงผลบนเว็บไซต์โดยหน้าจอของเว็บไซต์ [itoysmart.com/smart1/index.php](http://itoysmart.com/smart1/index.php) แสดงดังภาพที่ 4.10

### 4.2.1 หน้าจอเว็บไซต์ แสดงข้อมูลทั่วไป

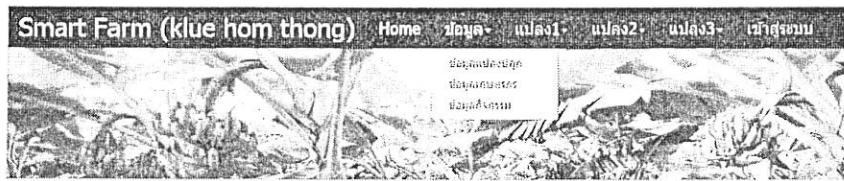
การแสดงหน้าจอเว็บไซต์ดังภาพที่ 4.10 ประกอบด้วย ข้อมูล แปลงปลูก 1 แปลงปลูก 2 แปลงปลูก 3 และการเข้าสู่ระบบ



ภาพที่ 4.10 หน้าจอเว็บไซต์กล้วยหอมทอง

### 4.2.2 ข้อมูลของแปลงปลูก

ข้อมูลบนเว็บไซต์เมนู ข้อมูล ประกอบด้วย ข้อมูลแปลงปลูก ข้อมูลเกษตรกร และข้อมูลกิจกรรม แสดงดังภาพที่ 4.11



ภาพที่ 4.11 ข้อมูลทั่วไปของเว็บไซต์

ข้อมูลแปลงปลูก ประกอบด้วย รหัสแปลงปลูก บ้านเลขที่ ละติจูด ลองติจูด จำนวน แปลงปลูก จำนวนพื้นที่ และรหัสผู้ดูแล แสดงดังภาพที่ 4.12



ภาพที่ 4.12 ข้อมูลแปลงปลูก

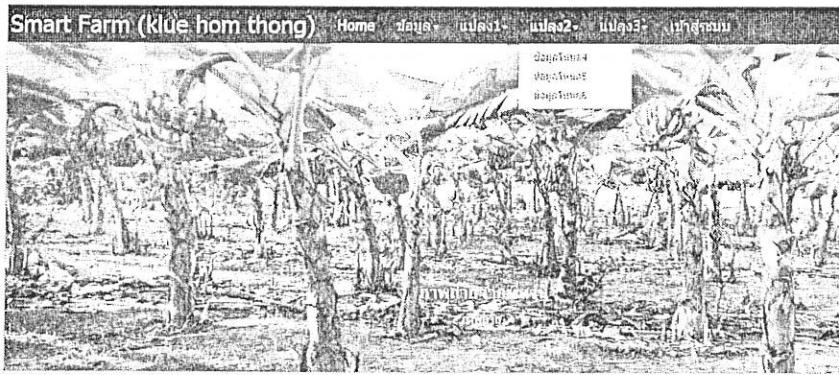
#### 4.2.3 ข้อมูลโหนดเชนเชอร์

ข้อมูลโหนด เป็นข้อมูลจากเซนเซอร์แต่ละโหนด จาก โหนดเซนเซอร์ 1 โหนดเซนเซอร์ 2 โหนดเซนเซอร์ 3 แสดงดังภาพที่ 4.13



ภาพที่ 4.13 ข้อมูลแปลงปลูกโหนด 1-3

ข้อมูลโหนด เป็นข้อมูลจากเซนเซอร์แต่ละโหนด จาก โหนดเซนเซอร์ 4 โหนดเซนเซอร์ 5 โหนดเซนเซอร์ 6 แสดงดังภาพที่ 4.14



ภาพที่ 4.14 ข้อมูลแปลงปุลูกโหนด 4-6

ข้อมูลโหนด เป็นข้อมูลจากเซนเซอร์แต่ละโหนด จาก โหนดเซนเซอร์ 7 โหนดเซนเซอร์ 8 โหนดเซนเซอร์ 9 แสดงดังภาพที่ 4.14



ภาพที่ 4.15 ข้อมูลแปลงปุลูกโหนด 7-9

ในแต่ละโหนดจะประกอบด้วยข้อมูล คือ ข้อมูลโหนด อุณหภูมิ ความชื้นสัมพัทธ์ แสง อุณหภูมิคิน ความชื้นคิน แบตเตอรี่ วันที่ เวลา แสดงดังภาพที่ 4.16 จะเห็นว่าเป็นข้อมูลของโหนด 1

Smart Farm [Home](#) [บันทึก](#) [แจ้งเตือน](#) [ไฟล์ 1](#) [ไฟล์ 2](#) [ไฟล์ 3](#)

ลำดับข้อมูล	อุณหภูมิ	ความชื้น	แสง	อุณหภูมิเดิน	ความชื้นเดิน	แพคเกจ	วันที่	เวลา
node1	22	45	644	25.31	44	3.15	0000-00-00	00:00:00
node1	22	45	567	25.31	43	3.15	0000-00-00	00:00:00
node1	22	45	625	25.31	43	3.15	0000-00-00	00:00:00
node1	22	43	607	25.43	26	3.15	2017-10-31	10:20:28
node1	22	43	603	25.37	26	3.15	2017-10-31	01:02:12
node1	22	43	578	25.37	27	3.15	2017-10-31	10:21:36
node1	22	43	532	25.37	28	3.15	2017-10-31	01:02:28
node1	22	43	433	25.37	28	3.15	2017-10-31	10:22:44
node1	22	43	534	25.37	28	3.15	2017-10-31	10:23:17
node1	22	43	529	25.37	24	3.15	2017-10-31	10:23:50
node1	22	43	548	25.43	26	3.15	2017-10-31	10:24:24
node1	22	43	560	25.37	26	3.15	2017-10-31	10:24:58
node1	22	43	569	25.37	26	3.15	2017-10-31	10:25:32
node1	22	43	524	25.43	25	3.15	2017-10-31	00:00:00
node1	22	43	513	25.43	24	3.15	2017-10-31	10:26:39
node1	22	43	585	25.43	24	3.15	2017-10-31	10:27:13
node1	22	42	480	25.43	23	3.15	2017-10-31	10:27:47
node1	22	42	537	25.43	23	3.15	2017-10-31	10:28:54
node1	22	42	532	25.43	23	3.15	2017-10-31	10:29:23
node1	22	45	570	25.37	21	3.15	2017-10-31	01:03:02
node1	22	42	579	25.37	22	3.15	2017-10-31	10:30:55

ภาพที่ 4.16 ข้อมูลโหนดเซนเซอร์ 1

โหนด 2 ประกอบด้วย ข้อมูล คือ ข้อมูลโหนด อุณหภูมิ ความชื้นสัมพัทธ์ และ อุณหภูมิ ดิน ความชื้นดิน แบตเตอรี่ วันที่ เวลา แสดงดังภาพที่ 4.17

Smart Farm [Home](#) [บันทึก](#) [แจ้งเตือน](#) [ไฟล์ 1](#) [ไฟล์ 2](#) [ไฟล์ 3](#)

ลำดับข้อมูล	อุณหภูมิ	ความชื้น	แสง	อุณหภูมิเดิน	ความชื้นเดิน	แพคเกจ	วันที่	เวลา
node2	21	0	657	-127	5	4.61	2017-10-31	10:30:34
node2	21	0	654	-127	5	4.6	2017-10-31	01:03:17
node2	21	0	594	-127	5	4.6	2017-10-31	10:31:40
node2	21	0	630	-127	5	4.6	2017-10-31	10:32:13
node2	21	0	573	-127	5	4.61	2017-10-31	10:32:46
node2	21	0	616	-127	5	4.6	2017-10-31	10:33:19
node2	21	0	529	-127	5	4.6	2017-10-31	10:33:52
node2	21	0	518	-127	5	4.6	2017-10-31	10:34:25
node2	21	0	765	-127	5	4.6	2017-10-31	10:34:58
node2	21	0	563	-127	5	4.6	2017-10-31	10:35:32
node2	21	0	548	-127	5	4.6	2017-10-31	00:00:00
node2	21	0	551	-127	5	4.6	2017-10-31	10:36:38
node2	21	0	777	-127	5	4.6	2017-10-31	10:37:11
node2	21	0	761	-127	5	4.6	2017-10-31	10:37:44
node2	21	0	760	-127	5	4.61	2017-10-31	10:38:17
node2	21	0	758	-127	5	5.61	2017-10-31	10:38:50
node2	21	0	694	-127	4	4.6	2017-10-31	01:11:30

ภาพที่ 4.17 ข้อมูลโหนดเซนเซอร์ 2

โหนด 3 ประกอบด้วย ข้อมูล คือ ข้อมูลโหนด อุณหภูมิ ความชื้นสัมพัทธ์ และ อุณหภูมิ ดิน ความชื้นดิน แบตเตอรี่ วันที่ เวลา แสดงดังภาพที่ 4.18

Smart Farm									
Home	รายงาน	รายงาน 1	รายงาน 2	รายงาน 3	รายงาน 4	รายงาน 5	รายงาน 6	รายงาน 7	รายงาน 8
ข้อมูลใบอนุญาต	ผู้ดูแลระบบ	ความชื้น	แสง	อุณหภูมิเดิน	ความชื้นเดิน	แมลงศรีษะ	วันที่	เวลา	
ก้อนดิน 3	24	31	191	25.68	52	4.08	2017-10-31	01:00:22	
ก้อนดิน 3	23	31	185	25.68	54	3.8	2017-10-31	19:03:16	
ก้อนดิน 3	24	31	169	25.75	54	3.08	2017-10-31	10:03:44	
ก้อนดิน 3	24	31	185	25.68	55	3.56	2017-10-31	10:04:17	
ก้อนดิน 3	24	31	211	25.75	56	3.36	2017-10-31	10:05:25	
ก้อนดิน 3	24	31	186	25.75	58	3.1	2017-10-31	00:00:00	
ก้อนดิน 3	24	31	185	25.61	58	3.04	2017-10-31	10:07:40	
ก้อนดิน 3	24	31	171	25.61	60	2.8	2017-10-31	10:09:46	
ก้อนดิน 3	24	31	171	25.61	60	2.88	2017-10-31	10:09:21	
ก้อนดิน 3	24	31	186	25.61	61	2.8	2017-10-31	10:09:55	
ก้อนดิน 3	24	31	175	25.61	61	2.72	2017-10-31	10:10:29	
ก้อนดิน 3	24	31	173	25.67	62	2.6	2017-10-31	10:02:53	
ก้อนดิน 3	24	31	187	25.61	63	2.54	2017-10-31	10:03:27	

ภาพที่ 4.17 ข้อมูลโภนดูนเซ็นเซอร์ 3

การส่งข้อมูลจะทำการส่งข้อมูลขึ้นเวบไซต์ อัตโนมัติ วนไปเรื่อยๆ จนครบ 9 โภนด แต่ว่าจะวนกลับมาส่ง โภนด 1 และวนส่งไปเรื่อย อย่างอัตโนมัติ

#### การเข้าใช้ระบบ ด้วยผู้ใช้งาน

การใช้งานของระบบจะเข้าสู่ระบบสมาร์ทฟาร์มดังภาพที่ 4.18 โดยผู้ใช้งานระบบจะต้องใส่ Username และ Password ก่อนเข้าใช้ระบบ

เข้าสู่ระบบ

เข้าสู่ระบบ

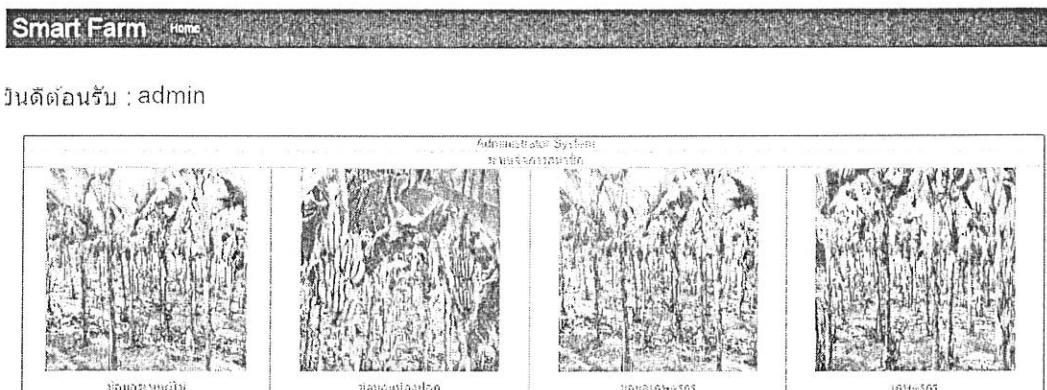
Username: admin

Password: \*\*\*\*\*

Login

ภาพที่ 4.18 การเข้าใช้งานของระบบ

เมื่อเข้าสู่ระบบแสดงดังภาพที่ 4.19 โดยหน้าจอเนี้ยจะเป็นหน้าจอของผู้ใช้งานที่เป็น admin ซึ่งสามารถใช้งานระบบโดยป้อนข้อมูล คือ 1) ข้อมูลระบบผู้ใช้ 2) ข้อมูลแปลงปลูก 3) ข้อมูลเกษตรกร 4) เกษตรกร



ภาพที่ 4.19 ระบบจัดการผู้ใช้งาน

ข้อมูลระบบผู้ใช้งาน เมื่อเข้าสู่ระบบเมนู ข้อมูลระบบผู้ใช้งาน แสดงดังภาพที่ 4.20 ข้อมูลประกอบด้วย 1) รหัสผู้ใช้งาน(UserID) 2) ชื่อผู้ใช้งาน.Username 3) นามสกุล(Sename) รหัสเข้าใช้งาน(Password) 4) ชื่อ(name) 5) อีเมล์(Email) 6) โทรศัพท์(Tel) 7) แก้ไข(Edit) 8) ลบข้อมูล>Delete หน้าจอใช้งานแสดงดังภาพที่ 4.20

Smart Farm Home								
ADMIN								
User ID	Username	Sename	Password	Name	Email	Tel	Edit	Delete
0033	admin	adminmaster		admin	admin@gmail.com	0971679921		

ภาพที่ 4.20 ข้อมูลระบบผู้ใช้งาน

การเพิ่มเติมบัญชีผู้ใช้งาน สามารถเพิ่มบัญชีเกียรติกรแสดงดังภาพที่ 4.21 สามารถเพิ่มข้อมูลในสองรูปแบบคือ ในฐานะ admin และ User

เพิ่มผู้ใช้

Username	
Password	
Confirm Password	
Name	
Surname	
Email	
Tel	
Status	ADMIN USER

ภาพที่ 4.21 การเพิ่มบัญชีผู้ใช้งาน

ข้อมูลแปลงปลูก ข้อมูลแปลงปลูก จะแสดงรายละเอียดของพื้นที่ปลูก ได้แก่ 1) รหัสแปลงปลูก 2) สถานที่ปลูก 3) ละติจูด 4) ลองติจูด 5) จำนวนปลูก 6) จำนวนปลูก 7) จำนวนพื้นที่ปลูก 8) รหัสผู้ดูแล 9) การแก้ไข 10) การลบข้อมูล ข้อมูลแปลงปลูกแสดงดังภาพที่ 4.22

ID	ที่ดิน	ละติจูด	ลองติจูด	จำนวนปลูก	ผู้ดูแล	Edit	Delete
115590	123-123	01.23.1	123.124	12	1	115590	Edit Delete

ภาพที่ 4.22 ข้อมูลแปลงปลูก

การกรอกข้อมูลแสดงดังภาพที่ 4.23

แปลง	ปลูก
ที่ดิน	115590
ละติจูด	
ลองติจูด	
จำนวน	ปลูก
จำนวน	พืช
พืช	
ผู้ดูแล	ผู้ดูแล

ok

ภาพที่ 4.23 เมนูการกรอกข้อมูลแปลงปลูก

ข้อมูลเกษตรกร ข้อมูลเกษตรกรประกอบด้วย 1) รหัสเกษตรกร 2) ชื่อเกษตรกร 3) นามสกุล  
 4) เพศ 5) รหัสประชาชน 6) ที่อยู่ 7) วันเดือนปีเกิด 8) การแก้ไข 9) การลบข้อมูล ข้อมูลแสดงดังภาพ  
 ที่ 4.24

Smart Farm										
ลำดับ	ชื่อ	นามสกุล	เพศ	ที่อยู่	บันทึกความ	วันที่	แก้ไข	Edit	Delete	
100	ทดสอบ	ทดสอบ	ชาย	ประเทศไทย	1256002341249	25 มิถุนายน	26/06/2020	Edit	Delete	

ภาพที่ 4.24 ข้อมูลเกษตรกร

การกรอกข้อมูลแสดงดังภาพที่ 4.25

ชื่อ	
นามสกุล	
เพศ	
ที่อยู่	
บันทึก	Click to show: datepicker
	OK

ภาพที่ 4.25 การกรอกข้อมูลเกษตรกร

รายละเอียดการเพาะปลูก การปลูกจะมีรายละเอียดที่จำเป็นในการเก็บและแสดงข้อมูลคือ 1)  
 รหัสเกษตรกร 2) รหัสแปลงของเกษตรกร 3) ข้อมูลกิจกรรม 4) วันเดือนปี 5) บันทึกข้อความ 6) เพิ่ม  
 กิจกรรม 7) แสดงภาพกิจกรรม 8) ลบภาพกิจกรรม 9) ลบข้อมูลทั้งหมด เมนูแสดงดังภาพที่ 4.26

Smart Farm									
id_farmer	id_farm	data_activity	date	note	add_img	img	Delete_img	Delete	

ภาพที่ 4.26 รายละเอียดการเพาะปลูก

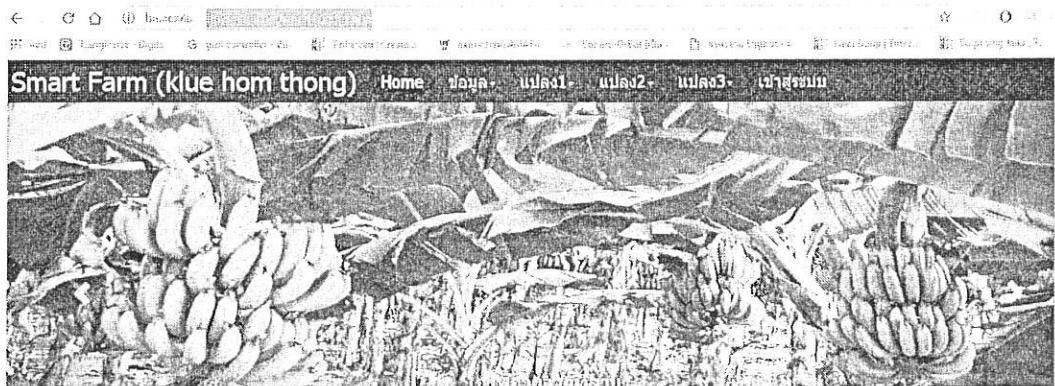
การกรอกข้อมูลรายละเอียดการปลูกแสดงดังภาพที่ 4.27

id_farmer	115599
id_farm	กุดานลือกเปลกมลก *
id_activity	กุดานลือกเปลก *
date_activity	วันที่ปลูกเพื่อผลิตภัณฑ์
note	
ok	

ภาพที่ 4.27 การเลือกข้อมูลรายละเอียดการปลูก

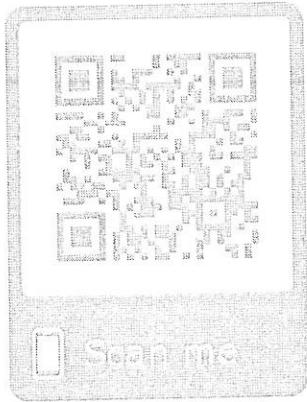
### 4.3 ผลการใช้งานระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR

การตรวจสอบระบบย้อนกลับ เป็นการตรวจสอบย้อนกลับของผู้บริโภค ซึ่งผู้บริโภคสามารถตรวจสอบย้อนกลับด้วยห้องที่ซื้อไปบริโภคได้ โดยสามารถตรวจสอบจากเว็บไซด์ดังภาพที่ 4.28



ภาพที่ 4.28 เว็บไซต์แสดงข้อมูลการปลูกกล้วยหอม

ที่กล่าวข้างต้นจะติดรหัสคิวอาร์โค้ดแสดงดังภาพที่ 4.29 เมื่อสแกนรหัสคิวอาร์โค้ด จะสามารถเข้าเว็บไซต์ เพื่อตรวจที่มาของกล้วยหอม ข้อมูลเกษตรกร ข้อมูลรายละเอียดการปลูกได้



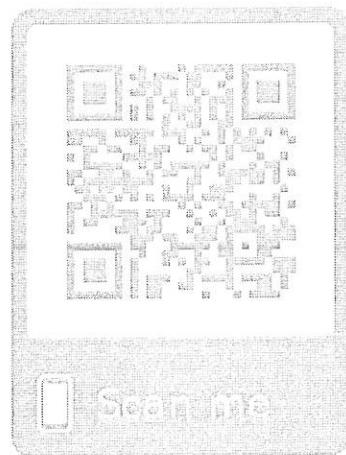
ภาพที่ 4.29 คิวอาร์โค้ด แสดงข้อมูลการปลูกกล้วยหอม

การตรวจย้อนกลับข้อมูลเกษตรกรสามารถอ่านข้อมูลได้จากเว็บไซต์ ดังภาพที่ 4.30 ซึ่งจะแสดง ข้อมูลเกี่ยวกับเกษตรกรที่ปลูกกล้วยหอม

ข้อมูลเกษตรกร						
รหัสเกษตรกร	ชื่อ	นามสกุล	เพศ	รหัสบัตรประชาชน	ที่อยู่	วันเก็บ
000	สุวัฒนา	ลีรัตน์	หญิง	1234567890123456	29 ปีศาจแดง	2016-09-20
1123456	ธนากร	มงคล	ชาย	1234567890123456	284 ปีศาจแดง	2017-10-31

ภาพที่ 4.30 เว็บไซต์ข้อมูลเกษตรกร

การตรวจย้อนกลับสามารถตรวจสอบจากรหัสคิวอาร์โค้ด ดังภาพที่ 4.31 ซึ่งจะแสดงข้อมูล เกษตรกรปลูกกล้วยหอม



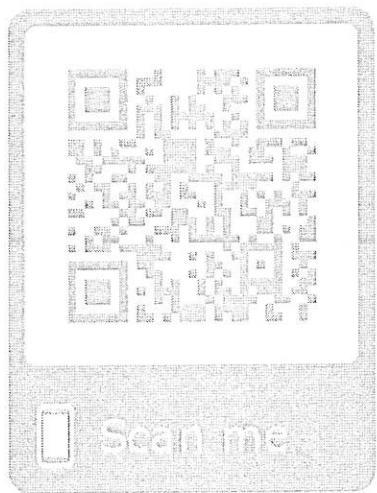
ภาพที่ 4.31 คิวอาร์โค้ดข้อมูลเกมตระกร

ข้อมูลแปลงปลูกแสดงพื้นที่การปลูกดังภาพที่ 4.32 และสามารถคูข้อมูลด้วยระบบคิวอาร์โค้ดดังภาพที่ 4.33

บล็อกข้อมูลของแปลงปลูก

แปลงปลูก	พืช	ระยะ	ลงตัว	จำนวนปัก	จำนวนที่นา	ผู้ดูแล
115500	123/123	1123.1	123.124	12	1	115500

ภาพที่ 4.32 เว็บไซต์ข้อมูลแปลงปลูก



ภาพที่ 4.33 คิวอาร์โค้ด ใช้ดีข้อมูลแปลงปลูก

## บทที่ 5

### สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ

งานวิจัยนี้ เป็นการสร้างระบบการออกแบบนวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกย์ตระกรใน การปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก ในการออกแบบจะทำการออกแบบและทดสอบในห้องปฏิบัติการก่อนนำไปใช้งานจริง โดยได้ออกแบบระบบดังนี้ คือ

- 1) สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องเขียนเซอร์เบน ไร้สาย
- 2) สร้างระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกล้วยหอมทอง
- 3) สร้างระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR code

#### 5.1 สรุปผลการวิจัย

นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกย์ตระกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก โดยทำการทดสอบประสิทธิภาพในห้องปฏิบัติการและทดสอบการใช้งานจริงในไร่กล้วยบริเวณคุ่มน้ำเพชรบูรณ์ จังหวัดเพชรบูรณ์ มีวัตถุประสงค์ของการวิจัยดังนี้

- 6.1 สร้างระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมเครื่องเขียนเซอร์เบน ไร้สาย พื้นที่ปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก
- 6.2 สร้างระบบสารสนเทศในการดูแลการปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก
- 6.3 สร้างระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR code การปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก

ในการวิจัยได้มีวิธีการดำเนินการวิจัยดังนี้

### 5.1.1 การออกแบบชาร์ดแวร์ สร้างระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

การออกแบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายได้ทำการออกแบบบอร์ดระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย โดยออกแบบเป็นโหนดต่าง ๆ คือ โหนดเซนเซอร์ โหนดฐาน และโหนดสถานี นอกจานี้ได้ทดสอบประสิทธิภาพในรูปแบบของการส่งข้อมูลต่าง ๆ

การออกแบบบอร์ดระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย จะออกแบบฐานข้อมูลของไมโครคอนโทรลเลอร์ อาดูโน โดยได้ออกแบบเซนเซอร์ต่างๆ ที่

เซนเซอร์สำหรับตรวจวัดสภาพแวดล้อม สำหรับเซ็นเซอร์ตรวจวัดสภาพแวดล้อมจะมีเซ็นเซอร์ในการตรวจวัดสภาพแวดล้อมทั้งหมด 5 เซ็นเซอร์ ดังนี้ เซ็นเซอร์โหนด วัดความชื้น ตั้งผัสและวัดอุณหภูมิ เซ็นเซอร์โหนดวัดอุณหภูมิ เซ็นเซอร์โหนดวัดความชื้นสัมพัทธ์ เซ็นเซอร์โหนด วัดความเข้มแสง เซ็นเซอร์โหนด วัดความชื้นดิน เซ็นเซอร์โหนดวัดอุณหภูมิดิน การรับส่งสัญญาณจะใช้ ตัวรับส่งสัญญาณ ไร้สาย และการจ่ายพลังงานจะใช้ ชุดชาร์จแบตเตอรี่

### 5.1.2 การทดสอบประสิทธิภาพ

การทดสอบประสิทธิภาพ จะทดสอบแต่ละรูปแบบ รูปแบบการส่งข้อมูลของการตรวจวัดสภาพแวดล้อมและการทดสอบเซ็นเซอร์ต่าง ๆ ดังนี้

การทดสอบ การรับส่งข้อมูล แบบ จุดต่อจุด (point-to-point)

การทดสอบ การรับส่งข้อมูลจะทำการทดสอบข้อมูลในห้องปฏิบัติการ สาขาวิชาเทคโนโลยีคอมพิวเตอร์ อิเล็กทรอนิกส์ การทดสอบแบบจุดต่อจุด (point-to-point) แสดงดังภาพที่ 3.6 การทดสอบจะทำการทดสอบการส่งข้อมูลจากโหนด 1 และโหนด 2 ไปยังโหนดฐาน จำนวน 10 ครั้ง พบว่า สามารถส่งข้อมูลได้ทั้ง 10 ครั้ง และหลังจากนั้น ทำการทดสอบ การส่งข้อมูลระยะห่างต่าง ๆ พบว่า การส่งข้อมูลที่ดีที่สุดคือ 15-20 เมตร

### การทดสอบเครื่อข่ายแบบ 4 จุด

การทดสอบเครื่อข่ายแบบ 4 จุด แสดงดังภาพที่ 3.7 การทดสอบแบบ 4 จุดจะทดสอบโดยการเขียนโปรแกรมให้โหนดเซ็นเซอร์ทั้ง 3 โหนดส่งข้อมูลไปที่โหนดฐาน โดยโหนดฐานจะทำการเก็บข้อมูลให้เรียงลำดับข้อมูลเริ่มจากโหนดเซ็นเซอร์ 1 ตามด้วยโหนดเซ็นเซอร์ 2 และโหนดเซ็นเซอร์ 3 ข้อมูลทั้ง 3 โหนดจะถูกเก็บไว้ที่หน่วยความจำโหนดฐาน ก่อนจะส่งข้อมูลไปยังส่วนต่อไป เมื่อมีการเก็บข้อมูลครบทั้ง 3 ชุดข้อมูลจะส่งข้อมูลไปยังส่วนต่อไป การทดสอบจะทำการทดสอบการส่งข้อมูลจำนวน 10 ครั้ง พบว่า สามารถส่งข้อมูลและบันทึกค่าข้อมูลได้ถูกต้องทั้ง 10 ครั้งไม่ผิดพลาด

### การทดสอบเครื่อข่ายแบบ 5 จุด

การทดสอบโหนดเซ็นเซอร์แบบ 5 จุด แสดงดังภาพที่ 3.8 การทดสอบแบบ 5 จุดเป็นการทดสอบการส่งสัญญาณเป็นคู่ โดยในลำดับแรกให้โหนด 1 และโหนด 2 ส่งข้อมูลไปยังเบสโหนด โดยทำการเก็บข้อมูลไว้ที่เบสโหนดเมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปโหนดสถานี อีก 30 วินาทีต่อมาให้โหนด 2 และโหนด 3 ส่งข้อมูลไปบันทึกที่โหนดเบส เมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปยังสถานีทำการทดสอบข้อมูลโดยการส่งข้อมูลเป็นเวลา 30 นาที พบว่า การทดสอบแบบ 5 จุด สามารถส่งข้อมูลได้ 90 เปอร์เซ็นต์

### การทดสอบเครื่อข่ายแบบ 10 จุด

การทดสอบโหนดเซ็นเซอร์แบบ 10 จุด แสดงดังภาพที่ 3.9 การทดสอบแบบ 10 จุดเป็นการทดสอบการส่งสัญญาณเป็น โดยในลำดับแรกให้โหนด 1 และโหนด 2 และโหนด 3 ส่งข้อมูลไปยังเบสโหนด 1 โดยทำการเก็บข้อมูลไว้ที่เบสโหนดเมื่อครบทั้ง 3 โหนดแล้วจึงส่งไปโหนดสถานี 1 อีก 30 วินาทีต่อมาให้โหนด 4 และโหนด 5 และโหนด 6 ส่งข้อมูลไปบันทึกที่โหนดเบส 2 เมื่อครบทั้ง 2 โหนดแล้วจึงส่งไปยังสถานี 2 ทำการทดสอบข้อมูลโดยการส่งข้อมูลเป็นเวลา 30 นาที พบว่า การทดสอบแบบ 10 จุด สามารถส่งข้อมูลได้ 80 เปอร์เซ็นต์มีความผิดพลาด เกิดขึ้น

### 5.1.3 การออกแบบซอฟต์แวร์ ระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

การออกแบบซอฟต์แวร์จะออกแบบเป็น 4 ส่วนคือ 1) ส่วนรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ 2) ส่วนการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดฐาน 3) ส่วนรับส่งข้อมูลโหนดสถานี 4) การนำข้อมูลเข้า酵素ต์เพื่อการแสดงผลบนเว็บไซต์

ส่วนรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ ในส่วนของการรับค่าข้อมูลจากเซนเซอร์จะเขียนโปรแกรมให้อ่านค่าข้อมูลจากเซนเซอร์ ได้แก่ เซนเซอร์ ตรวจวัดอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์จะรับค่าข้อมูลผ่านพอร์ต 17 ของ อาดูโวน ส่วนวัดอุณหภูมินิดินรับค่าข้อมูลผ่านพอร์ต 15 วัดความสว่างผ่านพอร์ต 14 และวัดค่าความชื้นในดินผ่านพอร์ต 16

ส่วนการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดฐาน การกำหนดการรับส่งข้อมูลระหว่างโหนดเซนเซอร์และโหนดฐานจะมีการกำหนดที่ Mirf.setRADDR((byte \*)"clie1") ซึ่งจะต้องกำหนดให้โหนดเซนเซอร์และโหนดฐานให้มีค่าต่างกันจึงจะสามารถรับส่งข้อมูลได้

ส่วนรับส่งข้อมูลโหนดสถานี การกำหนดค่าโหนดสถานีจะทำการกำหนดให้มีค่าโหนดเหมือนกับโหนดฐานซึ่งจะสามารถรับส่งข้อมูลกันได้

การนำข้อมูลเข้า酵素ต์ เพื่อการแสดงผลบนเว็บไซต์ การนำข้อมูลเข้าเว็บจะทำการรับข้อมูลผ่านทางพอร์ตอุปกรณ์ โดยรับข้อมูลด้วยโปรแกรมภาษาไฟทอน

สร้างระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR code การตรวจสอบย้อนกลับของกล้องห้องจากลูกค้า สามารถนำตำแหน่ง IP ของเว็บไซต์แปลงเป็นรหัสคิวอาร์โค้ด โดยสามารถแปลงจากเว็บไซต์ต่างๆ ได้ เช่น เว็บไซต์ <https://th.qr-code-generator.com/> ซึ่งเป็นเว็บสำหรับการแปลง IP ของเว็บไซต์เป็นรหัสคิวอาร์โค้ด

#### 5.1.4 ผลข้อมูลจากการเก็บสภาพแวดล้อมในสถานที่จริง

ผลข้อมูลจากการเก็บสภาพแวดล้อมในสถานที่จริงในสวนกล้วยหอมทอง การเก็บและวิเคราะห์ข้อมูลสำหรับสภาพแวดล้อมในสวนกล้วยหอมทองมีความสำคัญจากการติดตั้งในระบบจริง ผลของค่าต่างๆจะนำมาใช้ในการวิเคราะห์สภาพตามที่เป็นจริงเพื่อให้น้ำและปุ๋ยสำหรับกล้วยหอมทอง ในงานวิจัยนี้ได้ทดสอบโดยเก็บข้อมูลเป็นเวลา 24 ชั่วโมง เป็นข้อมูลประกอบด้วย ค่าอุณหภูมิ และความชื้นสัมพัทธ์ ความเข้มแสง ความชื้นในดิน อุณหภูมิในดิน แหล่งพลังงานพบว่า

ค่าอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์พบว่าค่าของอุณหภูมิตั้งภาพที่ 4.2 มีค่าสม่ำเสมอในตอนกลางคืนตั้งแต่เวลา 20:00 นาฬิกา ถึงเวลา 9:00 นาฬิกา โดยค่าของอุณหภูมิที่เก็บได้จะมีค่าระหว่าง 24-28 องศาเซลเซียส ตั้งแต่เวลา 10:00 นาฬิกาถึงเวลา 16:00 นาฬิกาอุณหภูมิจะมีค่าสูงถึง 32-37 องศาเซลเซียส

ความเข้มแสง ความเข้มแสง พบว่าในช่วงเวลากลางวันความเข้มแสงมีค่าอยู่ระหว่าง 80-95 เปอร์เซ็นต์ ซึ่งแสงสว่างจะมีสูงในช่วงเวลา 9:00 นาฬิกา ถึง เวลา 16:00 นาฬิกา

ความชื้นในดิน ความชื้นในดินพบว่า ในช่วงเวลา 8:00 นาฬิกาถึง 18:00 นาฬิกาโดยความชื้นลดลง เหลือ 75 เปอร์เซ็นต์และจะลดลงไปเรื่อยๆ โดยความชื้นในดินจะลดลงน้อยกว่า 30 เปอร์เซ็นต์ ชาวสวนแนะนำจะให้น้ำนา ปกติเมื่อให้น้ำนานาความชื้นในดินจะมีประมาณ 90 - 100 เปอร์เซ็นต์ และจะหายไปในระยะเวลา 2-3 อาทิตย์ขึ้นอยู่กับความเข้มแสงและความชื้นสัมพัทธ์ ในอากาศ หากการทดสอบพบว่า ในงานวิจัยนี้ดินลดความชื้นลงจาก 100 เปอร์เซ็นต์ เหลือ 30 เปอร์เซ็นต์ ให้เวลา 15 วัน

อุณหภูมิในดิน อุณหภูมิในดินพบว่ามีการเปลี่ยนแปลงไม่มากในตอนกลางคืนแต่จะเปลี่ยนแปลงมากในตอนกลางวัน แสดงดังภาพที่ 4.6 โดยพบว่าในตอนกลางคืนตั้งแต่เวลา 3:00 นาฬิกา ถึงเวลา 9:00 นาฬิกามีค่าอุณหภูมิลดลง โดยค่าของอุณหภูมิที่เก็บได้จะมีค่าระหว่าง 25-27 องศาเซลเซียส ตั้งแต่เวลา 12:00 นาฬิกาถึงเวลา 17:00 นาฬิกาอุณหภูมิจะมีค่าสูงถึง 35 องศาเซลเซียส

แหล่งพลังงาน แหล่งพลังงานพบว่าแบบเตอร์สามารถทำงานได้ปกติโดยในระยะเวลาของ การทดสอบ 24 ชั่วโมงพบว่า โซล่าเซลล์สามารถประจุแบบเตอร์ได้ตลอดเวลาในช่วงเวลาที่มีแสง

ส่วน ส่วนในเวลากลางคืนพลังงานจะลดลง เหลือ 60 เปอร์เซ็นต์และจะเริ่มประจุแบตเตอรี่ใหม่ในช่วงเวลามีแสงสว่าง การทดสอบพบว่า ระบบจะไม่สามารถทำงานได้ถ้าเหลือพลังงานเพียง 20 เปอร์เซ็นต์ อัตราการลดลงของพลังงาน

### 5.1.5 ผลระบบสารสนเทศการป้องกันภัยห้อมทองปลดสารพิษ

การแสดงผลบนเว็บไซต์ [itoysmart.com/smart1/index.php](http://itoysmart.com/smart1/index.php) การแสดงผลบนเว็บนี้ จะต้องต่อข้อมูลเข้าไปยังโอดีท์ที่แสดงผลบนเว็บไซต์ โดยหน้าจอของเว็บไซต์

[itoysmart.com/smart1/index.php](http://itoysmart.com/smart1/index.php) เว็บไซต์ประกอบด้วยเมนูคือ หน้าจอเว็บไซต์ แสดงข้อมูลทั่วไป ข้อมูลของแปลงปลูก ข้อมูลโภนดเซนเซอร์

การออกแบบฐานข้อมูล การออกแบบฐานข้อมูลจะทำการออกแบบเป็น 5 ส่วน ประกอบด้วย 1) ข้อมูลเกษตรกร 2) ข้อมูลแปลงปลูก 3) ข้อมูลการดูแล 4) ข้อมูลกิจกรรม 5) ข้อมูลโภนด

ผลการใช้งานระบบตรวจสอบย้อนกลับด้วยระบบ QR การตรวจสอบระบบย้อนกลับ เป็นการตรวจสอบย้อนกลับของผู้บริโภค ซึ่งผู้บริโภคสามารถตรวจสอบย้อนกลับกลัวภัยห้อมที่ซื้อไปบริโภคได้ โดยสามารถตรวจสอบจากเว็บไซต์ด้วยระบบคิวอาร์โคเด้

### 5.2 ข้อเสนอแนะการนำ้งานวิจัยไปใช้

การนำ้งานวิจัยนี้ไปใช้จะต้องคำนึงถึงข้อจำกัดของผลการวิจัยดังนี้

- 1) ระยะการรับส่งข้อมูลของโภนดต่างๆ ไม่ควรเกิน 15-20 เมตร
- 2) การใช้งาน เว็บไซต์ [itoysmart.com/smart1/index.php](http://itoysmart.com/smart1/index.php) ผู้ใช้งานจริงควรศึกษาเพิ่มเติม การใช้งานเว็บไซต์จริงจากหน้าเว็บไซต์
- 3) ข้อมูลที่ได้จากเซ็นเซอร์เป็นข้อมูลที่มีจำนวนมาก จำเป็นที่จะต้องมีพื้นที่ในการเก็บข้อมูลให้มากเพียงพอ

### 5.3 ข้อเสนอแนะในการวิจัยครั้งต่อไป

จากผลการดำเนินการวิจัยที่ผ่านมาผู้วิจัยมีข้อเสนอแนะในการทำการวิจัยเพื่อเป็นประโยชน์ต่องานวิจัยดังนี้

- 1) งานวิจัยนี้เป็นงานที่ออกแบบระบบโดยใช้ระบบหารดwareซึ่งมีราคาถูกจึงทำให้การส่งสัญญาณของเซ็นเซอร์โอนค่าส่งในระยะใกล้ได้ไม่เกิน 15-20 เมตร ซึ่งควรทำการวิจัยโดยทำการขยายสัญญาณการรับส่งให้มีระยะที่ไกลขึ้น
- 2) งานวิจัยนี้ยังขาดการนำข้อมูลมาพยากรณ์สภาพแวดล้อม เพื่อการเพาะปลูกในช่วงเวลาที่เหมาะสม ควรพัฒนาเพิ่มเติม

## บรรณานุกรม

กลอยใจ กางกรรณ์. (2551). การวัดปริมาณก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์บนท้องถนนโดยใช้เครื่องข่าย  
ตรวจจับแบบไร้สาย. วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชวกรรมไฟฟ้า บัณฑิต  
วิทยาลัย มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ.

เฉลิมพล ศรีอุดมเนย়. (2551). ระบบควบคุมและตรวจสอบเครื่อข่ายตรวจจับไร้สาย. โครงการ  
วิศวกรรมภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์.

บริษัทวินสเซ็พพัลัย จำกัด. (2556). Xbee Basic Configuration in Network Application.  
[ออนไลน์] เข้าถึงได้: [http://thaieeasyelec.com/article-wiki/embedded-electronics-application/xbee-basic-configuration-in-network-application.html](http://thaieasyelec.com/article-wiki/embedded-electronics-application/xbee-basic-configuration-in-network-application.html) [2556, สิงหาคม 1]

\_\_\_\_\_. (2556). Zigbee And Xbee BASIC ตอน Xbee คืออะไร. [ออนไลน์] เข้าถึงได้:  
<http://thaieeasyelec.com/Review-Product-Article/what-is-xbee.html> [2556, สิงหาคม 1]

ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ. (2556). Microcontroller. [ออนไลน์]  
เข้าถึงได้: <http://www.nectec.or.th/schoolnet/library/webcontest2003/100team/dlne137/am/Microcontroller.html> [2556, กันยายน 25]

สถาปัตย์ กิลาโส. (2553). ระบบเครื่อข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายเพื่อแสดงผลสภาพอากาศ. ปัจยภาพเชิง  
วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอม  
เกล้าพระนครเหนือ.

สุชา ศุภิทัยกรรณพงศ์. (2556). เครื่อข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย. [ออนไลน์] เข้าถึงได้:  
[http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless\\_Sensor\\_Network/index.php](http://www.thaitelecomkm.org/TTE/topic/attach/Wireless_Sensor_Network/index.php)  
[2556, สิงหาคม 1]

สุวิชา โภสุมวงศ์วัฒน์. (2549). การพัฒนาระบบเครื่องข่ายเซนเซอร์ไร้สายเพื่อแจ้งเตือนไฟป่า. สารนิพนธ์วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ.

อนุศักดิ์ ประพัฒน์. (2551). ระบบตรวจสอบปริมาณօอกซิเจนในน้ำโดยอัตโนมัติโดยใช้เครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย สำหรับฟาร์มกุ้ง. วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า บัณฑิตวิทยาลัย มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมมกุฎราชนครเหนือ.

Adafruit. (2013). Using a Photocell Analog Voltage Reading Method. [online] Available: <http://learn.adafruit.com/photocells> [2013, March 1]

Arduino. (2013). Arduino Uno. [online] Available: <http://arduino.cc/en/Main/ArduinoBoardUno> [2013, December 1]

Arduitronics. (2013). DHT11 Humidity and Temperature Sensor with Arduino. [online] Available: <http://www.arduitronics.com/article?tskp=4> [2013, December 1]

Koanantakool, T., Kingrungped, B., Krootkaew, C., and Vannarat, S. (2013). Mini Monitoring Station (MMS). National Electronics and Computer Technology Center. [online] Available: [www.apan.net/meetings/bangkok2005/presentation/MMS-APAN2005.pdf](http://www.apan.net/meetings/bangkok2005/presentation/MMS-APAN2005.pdf) [20013, August 1]

Moteiv Corporation. (2013). Ultra low power IEEE 802.15.4 compliant wireless sensor module. [online] Available: <http://www.eecs.harvard.edu/~konrad/.../tmote-sky-datasheet.pdf> [2013, August 29]

Terry. (2013). nRF24L01 2.4GHz Radio/Wireless Transceivers How-To. [online] Available: <http://arduino-info.wikispaces.com/Nrf24L01-2.4GHz-HowTo> [2013, January 20]

Valada. A., Kohanbash. D., and Kantor. G. (2010). Design and Development of a Wireless Sensor Network System for Precision Agriculture. Pittsburgh. Pennsylvania.

## ภาคผนวก

### การเผยแพร่องานวิจัย

นำเสนอผลงานงานวิจัย “นวัตกรรมอัจฉริยะช่วยเหลือเกษตรกรในการปลูกและดูแลกล้วยหอมทองในพื้นที่เพาะปลูกกล้วยหอมทองปลอดสารพิษเพื่อการส่งออก”, งานประชุมวิชาการ ECTI-CARD 2018 ครั้งที่ 10 “การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0” จัดโดย คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร และ สมาคมวิชาการไฟฟ้า อิเล็กทรอนิกส์ โทรคมนาคมและสารสนเทศประเทศไทย ระหว่างวันที่ 26 – 29 มิถุนายน พ.ศ. 2561 ณ จังหวัดพิษณุโลก

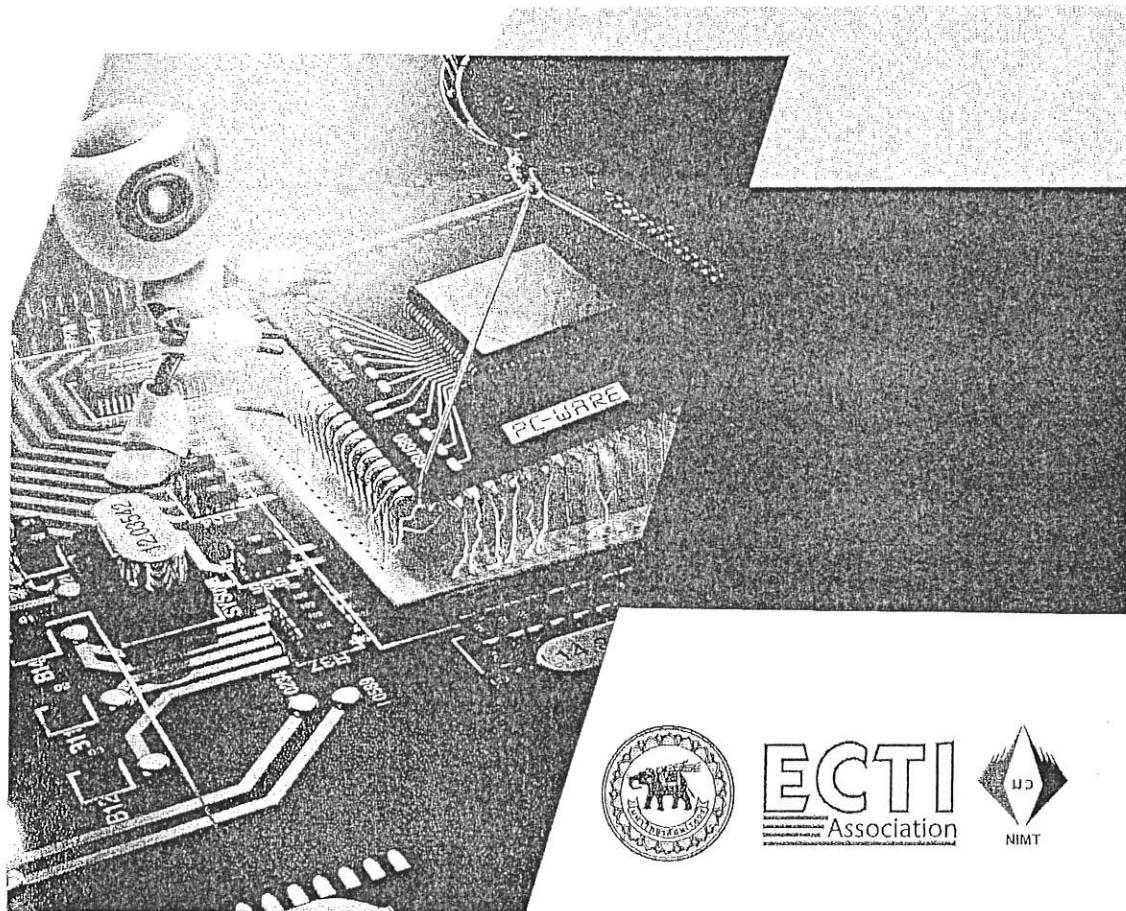
Conference Proceedings

# ECTI-CARD 2018

การประชุมวิชาการ งานวิจัย และพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10

ณ ศูนย์วิฒนธรรมภาคเหนือตอนล่าง วังจันทน์ รีสอร์ฟ จ.พิษณุโลก

26 - 29 มิถุนายน 2561



การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้จ้างเทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

# ECTI-CARD 2018

การประชุมวิชาการ งานวิจัย และพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10  
การประยุกต์ใช้จ้างเทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0

วันที่ 26-29 มิถุนายน 2561  
ณ ศูนย์วัฒนธรรมภาคเหนืออุดรธานีล่าง วังจันทน์เรืองรัตน์  
จังหวัดพิษณุโลก

## ข้อโดย

สมาคมวิชาการไฟฟ้า อิเล็กทรอนิกส์ คอมพิวเตอร์ โทรคมนาคม และสารสัมภาระ  
มหาวิทยาลัยนเรศวร  
สถาบันภาษาตัววิทยาแห่งประเทศไทย

วันที่ 26-29 มิถุนายน พ.ศ.2561 ณ ศูนย์วัฒนธรรมภาคเหนืออุดรธานีล่าง วังจันทน์เรืองรัตน์ จังหวัดพิษณุโลก

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้ขั้นตอนโนโลห์เพื่อคัดกรองส่วนของไข้ในประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

### Conference Committee

#### Advisory Chairs

ศาสตราจารย์(พิเศษ) ดร. ภาณุจนา เจริญนิร์ อธิการบดี มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง  
รศ.ดร. ศรีนทร์ กิ๊ฟฟ์ แทนน้ำทราย ผู้ทรงคุณวุฒิประจำมหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

#### Steering Committee

รศ.ดร. สมศักดิ์ ชุมช่วย	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
รศ.ดร. อนันต์ พลเพ็ง	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร. อัครพันธ์ วงศ์กังบาล	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. ชัยวัฒน์ สาฤส	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลวิจัย
ผศ.ดร. ณัฐพงศ์ พันธุวนะ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร
ชัยพันธุ์ ประภะพันธ์	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี

#### General Chairs

ศาสตราจารย์ ดร. โภสินทร์ จันจงไทร	ECTI
ศาสตราจารย์ ดร. นิติธรรม ใจกลาง	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลวิจัย
ผศ.ดร. สุรเดช สุกานต์ประภา	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
รศ.ดร. ลินช์ กลภิวงษ์	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

#### Technical Program Committee

ผศ.ดร. อภิรักษ์ ขันธ์สว่าง	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.ชัยรัตน์ พินทอง	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. ปิยะดา ภาชนะพรวณ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
รศ.ดร. ไพบูล พูนิชสว่าง	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
รศ.ดร. พrush พฤกษ์ภารานนท์	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์
รศ.ดร. รอดรัช นฤกษ์ภารานนท์	มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
รศ.ดร. พีระพงษ์ แสนโภชน์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร. ชัยพร ใจมาก	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
รศ.ดร. สมชาย เกียรติวนิชวิไล	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.ดร. วินัย ใจกล้า	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
รศ.ดร. ชานนท์ วิสาร	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

วันที่ 26-29 พฤษภาคม พ.ศ.2561 ณ ศูนย์วัฒนธรรมภาคเหนือตอนล่าง จังหวัดเชียงใหม่ ไทย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้งานเทคโนโลยีเพื่อตอบสนองงานในภาคประชาชนไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

ผศ.ดร.สุภกิต แก้วดวงตา

มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลล้านนา

ดร.ชัยวัฒน์ เจริญภัณฑ์

สถาบันมาตรฐานวิทยาแห่งชาติ

ดร.ศรีญญา ปะสะกิริ

สถาบันมาตรฐานวิทยาแห่งชาติ

#### Local Arrangement Chairs

ดร.สราฐ วัฒนาวงศ์พิทักษ์

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

ผศ.ดร.นุกิตา สงวนทรัพย์

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

#### Registration Chair

ผศ.ดร.สุภาวรรณ พลพิทักษ์พันธ์

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

#### Finance Chairs

ไฟริน แก้วกวย

ECTI

สารินทร์ เดิมสุษา

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

#### Publication Chairs

กานุพงษ์ สอนคุณ

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

#### Secretary

เกรียงไกร ดงก้าวานิช

มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาด้านประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้จานวนในโลกที่ท่องเที่ยวศึกษาในประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

## รายงานผู้ทรงคุณวุฒิพิจารณาบทความ

ดร.พัชพล เหรี้ยญ โนรา	มหาวิทยาลัยกรุงเทพ
ผศ.ดร.ชัยพร ใจแก้ว	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
รศ.ดร.อา拿มต พลเพ็ม	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.วิวัช ตั้งตรงไฟโรจน์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.อภิรักษ์ ขันท์สว่าง	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.อธิรัตน์ จริยะเรวีชช์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.ชาลิด หรีสสถาพรพัฒน์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.กาญจนานันท์ ลูกวิชัย	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ณัฐรุพิ ชินธนาศ	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
สุรชัยศรี ไอลอน	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.วีรุติ บานกุณรงค์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.ประยานวิดี บิดรัตน์ติสุข	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
รศ.ดร.วิพิท ฉัตรรัตนกุลชัย	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.อภิรักษ์ ขันท์สว่าง	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ดร.ชัยรักน์ วงศ์กิจรุ่งเรือง	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
รศ.ดร.กฤตญาณ ไวยนัย	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.อุลย์พิเชษฐ์ ถุกนันป์คำพงษ์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
เสนีย์ ตั้งสอดี	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์
ผศ.ดร.มิติ ฐานรุกษ์	มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตศรีราชา
ผศ.ดร.สราญช์ จักรเป็ง	มหาวิทยาลัยขอนแก่น
ผศ.ดร.ชุมพาดา สุรช่วงนิชกุล	มหาวิทยาลัยขอนแก่น
รศ.ดร.สมิวนักก์ อรือตรองจิตต์	มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
ผศ.ดร.สุคชาญ บุญโถ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
รศ.ดร.มนูกุลมศ หวานรัตนรักษ์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
ผศ.ดร.วิวัฒน์ สัญญาณุกุล	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
รศ.ดร.พงษ์พิริญช์ วุฒิเดชชูไชย	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
ผศ.ดร.พิสิทธิ์ วิสุทธิเมธิก	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
รศ.ดร.ชูพันธุ์ รัตน์โภคาก	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
ดร.กฤตฤณ นามาตร	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้ภาษาไทยในโลหะเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

ผศ.ดร. วิทวัส ผ่องญาติ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ
ผศ.ดร. เมธิดา ตีสิลิ่วไพบูลย์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ
ดร. อัญชลี พระษะก์พันธุ์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ
รอง.ดร. โอมภาส ศรีวิรารชิตาوار	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ
ผศ.ดร. บุญเรือง ธรรมศุภณ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ
ดร. สมหมาย แสงเงิน	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสัมภានคร
ผศ.ดร. สายชล ชุดเจ้อชื่น	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏกรุงเทพ
ดร. วิภาวดีนุ บุญชาติ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏรัตนโกสินทร์
ดร. นรเศรษฐ์ วิชพานิชย์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏรัตนโกสินทร์
ผศ.ดร. ภัสรพงศ์ พันธุวนะ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏพระนคร
ผศ.ดร. นัฐ ใจดี รักไทยเจริญชัยพ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏพระนคร
ดร. คงกฤต บุญยิ่ง	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏรัตนโกสินทร์
ผศ.สุกฤติ แก้ววงศ์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา เชียงใหม่
ดร. พลกฤต ทุนคำ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา เชียงใหม่
ผศ.ดร. อุเทน กาน่าน	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา เชียงใหม่
ดร. นพดล มีเตียร	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา เชียงใหม่
รศ. โภศต โอหรา ไฟโรจน์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา ตาก
ผศ.ดร. จักรกฤษณ์ เคลื่อบรัง	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ดร. ชาญยุทธ์ กาญจนพิมุข	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. ชัยวัฒน์ สาฤก	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ธนาฒน์ สุกนวลด	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ไม่ต้อง ธรรมมา	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ. วิชาพุ่งน์ วิบูลเจริญ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. ศิริวัฒน์ วสุนธรณ์ริมู	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
พราภู คงล้ำพันธ์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. นิติพัชโน พิฤทธิพงษ์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. อุดริกา จันเศษคุณ	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ. สมใจ อารยะวัฒน์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. วรรษณร์ วงศ์ไตรรัตน์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
รศ.ดร. พีระพงษ์ อุจารสกุล	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. มนต์พิพัฒ์ อุจารสกุล	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน
ผศ.ดร. ธรรม อั่งสกุล	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา น่าน

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 ภาควิชาระดับโลกในไทยที่เชื่อมโยงนโยบายประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

ผศ.ดร. จิตินามส์ อั่งสกุล	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี
ผศ.ดร. ประไชย พันธุ์สัตต์	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี
ผศ.ดร. ณัฐรุณนท์ วงศ์วิริย์นร	มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ดร. ประภาพร รัตน์ธารา	มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ดร. วนิดา พฤทธิ์วิทยา	มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
นุชหากอร์ งามเสาวรส	มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ผศ.ดร. วิรัตน์ ใจเรืองศรีพุลย์	มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ผศ. ดัญพัฒน์ ดวงมาลัย	มหาวิทยาลัยนครพนม
ผศ. พงษ์พัทรอ นังคละศรี	มหาวิทยาลัยนครพนม
ผศ.ดร. สุรเดช ภานต์ประชา	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
เศรษฐา ถึงศักดาวนิช	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ดร. ชัยรัตน์ พินทอง	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. พนัสน อ้อฤทธิ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ภาณุพงศ์ สอนกุม	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
แสงจันทร์ มัจกราชอง	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. ศิริพร เดชะศิลารักษ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. มุฑิตา สงวนเจันทร์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
รศ.ดร. สุชาติ แย้มเม่น	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. พนมขวัญ รีบมงคล	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
รัฐภูนิ วรานุสาဏ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. พงศ์พันธ์ กิงston โภคิน	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. ปีรดนัย ภาชนะพารณ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. สราญชี วัฒนาวงศ์พิทักษ์	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ดร. พิสุทธิ์ อภิชาญกุล	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. สุกวรรณ พลพิทักษ์ชัย	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ดร. สรุตเศช จิตประไพคุลศาลา	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
จิราพร พุกสูญ	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ผศ.ดร. นรรัตน์ วัฒน์มงคล	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ดร. นรนิมิต กันจ์ ฟองสมุทร	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
ดร. ชนากิฟฟ์ ถันทร์คง	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
วาสนา นาคุ	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง
กรวิน ศุวรรณภักดี	มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประชุมวิชาการในโลกเพื่อความยั่งยืนในไทยฯประยุกต์ไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

ศรีราษฎร์ แต้๊ะโอด	มหาวิทยาลัยมหาสารคาม
รศ.ดร.อภินันท์ อุร โสกณ	มหาวิทยาลัยมหาสารคาม
ผศ.ดร.สุรัตน์ ชนพิพัฒน์	มหาวิทยาลัยมหิดล
ดร.ธนาวุฒิ ธนาคมิชช์	มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงราย
ไกคล พิพัฒน์ตั้ดบพลด	มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
ผศ.ดร.สรารุษ บุญเกิดรัตน์	มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร
ผศ.วานา เกมนันทน์	มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร
รัตนบุตร นันพะ	มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร
ปริญญา รจนา	มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร
ผศ.เรชต์ บุญยะบุตร	มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร
นันท์รัฐ บำรุงเกียรติ	มหาวิทยาลัยราชภัฏเทพสตรี
ดร.สัญญา ควรคิด	มหาวิทยาลัยราชภัฏบูรพา
ผศ.ดร.ธวัชชัย ทองเหลี่ยม	มหาวิทยาลัยราชภัฏบูรพา
ผศ.ดร.สันติ ฤกุการชาษา	มหาวิทยาลัยราชภัฏบูรพา
รศ.ดร.ปิยะ ໂหวินท์ทวีวัฒน์	มหาวิทยาลัยราชภัฏบูรพา
ดร.ซึชัย ทุมพวง	มหาวิทยาลัยราชภัฏรำไพพรรณี
ชัยพันธุ์ ประภาระพันธุ์	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ผศ.ดร.กริช สมกันสา	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ผศ.ปัจจะพส แสนสกุล	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ผศ.ดร.กัณฑ์ จักร์โภก	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ผศ.วีไลพร ฤทธิ์ตั้งอ่อนนา	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ผศ.ไวยบันต์ ชนะพรหมนา	มหาวิทยาลัยราชภัฏอุดรธานี
ดร.ชนันท์กรณ์ จันแดง	มหาวิทยาลัยลักษณ์ดักษณ์
ผศ.ดร.ชาญ ไชย ไทยเจียม	มหาวิทยาลัยศรีนครินทรวิโรฒ
ผศ.ดร.น้ำคุณ ศรีสันติ	มหาวิทยาลัยศรีนครินทรวิโรฒ
ดร.จรัญชัย เหมียนชู	มหาวิทยาลัยศิลปากร
ดร.จริยาณ์ แท่นทอง	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์
อัมรินทร์ คีมะการ	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์
ผศ.ซึชัย เอ็งจ้วน	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์
ผศ.ดร.ณัฐร้า จันดาพืชาร์	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์
ดร.ซัชวิน นานนท์	มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ดร.รัศมีพัท แม่นมนูรย์	ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประชุมวิชาการเทคโนโลยีเพื่อพัฒนาองค์ความรู้ในไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

ดร.บัญชา เทธีอุดง	ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ
ภาสกร ทิวัฒนา牟ี	ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ
ผศ.ดร.อิษณ์ศักดิ์ นิตกัมเมะวงศ์	สถาบันเทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ
ผศ.ดร.ชนวนนท์ วรีสาร	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
สิทธิ์ชัย เต้นศรี	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.ดร.สรวัฒน์ ชิวปีรีชา	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
รศ.วีระ สุกవาราสุวัฒน์	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.ดร.วินัย ใจกล้า	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ศศ.คุณรักษ์ ขันทด	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.สุจิน อาษาภูมิ	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
รศ.ดร.พิพัฒน์ พรหมณี	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
คณศ. พุกกะพันธุ์	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
พิชานนนท์ วงศ์ศิริธร	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.ดร.จตุพร ทองคำรี	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
อาnanท์ ศักดิ์มาพงษ์	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ผศ.ดร.รัฐพงษ์ สรุลักษณ์	สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ดร.รัชฎา ประสะกิจ	วิทยาเขตดอนพูนทรรศอุดมศักดิ์
ดร.ชัยวัฒน์ เบญจกุจันต์	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
ดร.นฤดุม นวลข่าว	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
ดร.ชัชวาล คุรุภารถ	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
ดร.ปิยะพัฒน์ พุกโพง	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
ดร.พานิพัช หุ่นทูกทิศ	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
เทพบดินทร์ บริรักษ์อร瓦ินท์	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่
ดร.กรภัสสร์สิบษู่ พรนารดา	สถาบันมหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประชุมตัวจริงเทคโนโลยีด้วยตนเองในใบปัดเพื่อพัฒนาสนับสนุนใบหน้าประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

### สรุปจำนวนบทความที่ส่งเข้าร่วมการประชุมวิชาการ ECTI-CARD 2018

จำนวนบทความที่ส่งเข้าร่วมฯ มีทั้งสิ้น	277	บทความ
ผ่านการพิจารณา	212	บทความ
นำเสนอแบบบรรยาย	195	บทความ
นำเสนอแบบโป๊สเดอร์	17	บทความ
ไม่ผ่านการพิจารณา	65	บทความ

### สรุปจำนวนบทความที่ผ่านการพิจารณา

กลุ่มที่ 1	เกมทดลอง อุดสาหกรรมเกษตร	24	บทความ
กลุ่มที่ 2	เทคโนโลยีชีวภาพ การแพทย์วิทยาศาสตร์ภายนอก วิทยาศาสตร์ การศึกษา	8	บทความ
กลุ่มที่ 3	การประชุมตัวจริง การจัดการผลลัพธ์งาน บ้านอัจฉิโนมติ	0	บทความ
กลุ่มที่ 4	การเรียนการสอนทางไก่ การศึกษาบ้านพื้นเมืองชีววิทยาเครื่องแอนามีนชีวะ	0	บทความ
กลุ่มที่ 5	การถ่ายทอด กระบวนการคิดและพัฒนา	9	บทความ
กลุ่มที่ 6	การเรื่องสาร การทำบันทึกวิธีดูแลบ้าน หรือช่างซ่อม เชื่อใจช่างเป็นสำคัญ	18	บทความ
กลุ่มที่ 7	การบริการดูแลบ้าน ความสะอาด การจัดการอุดสาหกรรม	0	บทความ
กลุ่มที่ 8	ชีววิทยาการอนามัย การท่องเที่ยว และการโรงแรม	0	บทความ
กลุ่มที่ 9	ระบบความปลอดภัย การควบคุมการเข้าออก การเขียนบันทึกงาน ระบบตรวจสอบ	10	บทความ
กลุ่มที่ 10	มาตรฐาน ภาษา การพัฒนาคุณภาพชีวภาพ การเขียนบันทึกงาน ระบบตรวจสอบ	9	บทความ
กลุ่มที่ 11	วิศวกรรมและเทคโนโลยีอุตสาหกรรม	27	บทความ
กลุ่มที่ 12	STEM เทคโนโลยีการศึกษา	10	บทความ
กลุ่มที่ 13	หัวข้ออื่น ๆ ที่เกี่ยวข้อง	18	บทความ
กลุ่มที่ 14	Special Sessions	79	บทความ
	การประชุมตัวจริงทางแม่เหล็กไฟฟ้า	8	บทความ
	การออกแบบวงจรเดี่ยวอินิกิส์และวงจร IoT	8	บทความ
	เทคโนโลยีการวัดสำหรับอุตสาหกรรมเส้นทาง S-Curve	7	บทความ
	เทคโนโลยีขั้นสูงเพื่อการพัฒนาที่ยั่งยืน	8	บทความ
	นวัตกรรมทางเทคโนโลยีเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ที่ดีที่สุด	28	บทความ
	การประชุมตัวจริงเทคโนโลยีเพื่อการพัฒนาที่ดีที่สุด	7	บทความ
	การประชุมตัวจริงทางภาคเหนือเพื่อพัฒนาอุตสาหกรรม	7	บทความ
	การประชุมตัวจริงทางภาคใต้เพื่อพัฒนาอุตสาหกรรม	5	บทความ
	นวัตกรรมสำหรับการต่อสู้อาชญากรรม	1	บทความ

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

### สรุปจำนวนความที่ผ่านการพิจารณาแยกตามหน่วยงาน

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง	30	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏรำไพพรรณี	16	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏอุบลราชธานี	16	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ	12	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏวิจิตร	12	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏสกลนคร	11	นบทความ
มหาวิทยาลัยแม่ฟ้าหลวง	10	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏเชียงราย	9	นบทความ
มหาวิทยาลัยมหาสารคาม	8	นบทความ
มหาวิทยาลัยมหาสารคาม	8	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม	7	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏพะเยา	7	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงราย	7	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่	7	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏเชียงใหม่	6	นบทความ
สถาบันมาตรฐานวิทยาการจราحت	6	นบทความ
การทางพิเศษแห่งประเทศไทย	5	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏรังสิต	4	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา	4	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่	4	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่	4	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่	3	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏเชียงใหม่	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏเชียงใหม่	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏเชียงใหม่	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยพะเยา	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยมหาสารคาม	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏปฐม	2	นบทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรณ์	2	นบทความ

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10 การประยุกต์ใช้วิจัยเทคโนโลยีเพื่อศักดิ์ศรีของไทย 4.0  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD-2018, Phitsanulok, Thailand

วิทยาลัยเทคโนโลยีตรังสิตา	2	บทความ
ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แม่โจ้	2	บทความ
อุทยานวิทยาศาสตร์มหาวิทยาลัยบูรพา	1	บทความ
บริษัท เคซีอิน ไฟเทคโนโลยี	1	บทความ
บริษัท เบสแล็บ จำกัด	1	บทความ
มหาวิทยาลัยกรุงเทพมหานคร	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตศรีราชา	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ชลบุรี	1	บทความ
มหาวิทยาลัยอนันดาภิเษก	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏบึงกุ่ม	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏดะวันออก	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา วิทยาเขตตาก	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏล้านนา วิทยาเขตเชียงใหม่	1	บทความ
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชภัฏสุรนารี	1	บทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏเชียงใหม่	1	บทความ
มหาวิทยาลัยราชภัฏอุบลราชธานี	1	บทความ
มหาวิทยาลัยศรีปักษ์ วิทยาเขตพระราชวังสวนกุหลาบ	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตปัตตานี	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตตากใบ	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตบุรีรัมย์	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตชุมพรฯ	1	บทความ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตสุราษฎร์ธานี	1	บทความ
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง วิทยาเขตชุมพรฯ	1	บทความ



### บทความวิจัย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 10  
10<sup>th</sup> ECTI-CARD 2018, Phitsanulok Thailand

โครงสร้างและการใช้งานได้จริงสำหรับบันคາโดไฮไฟฟ์รุ่นระบบเพื่อช่วยเหลือเด็กคนครอง

### 3. งานและทดสอบที่ได้ยังข้าง

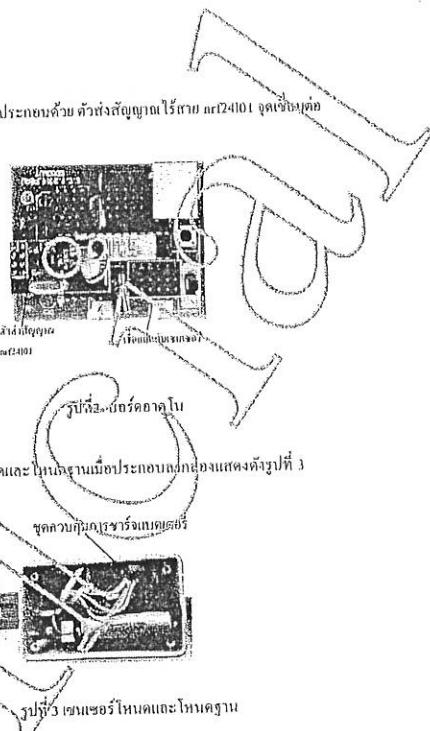
ระบบเครื่องข่ายเสียงไว้สำหรับประกอบห้องสัมมนาชั้นเรียน ห้องน้ำร้อน เสียงดนตรี เทคโนโลยีและสถาปัตยกรรม

3.1 หน่วยรับเสียงซึ่งเป็นอุปกรณ์ที่มีจํานวนมากที่สุดตั้งอยู่ในห้องพักห้องนอนที่อยู่ติดกับห้องน้ำร้อน เช่นห้องน้ำร้อน ห้องน้ำร้อน เสียงดนตรี เทคโนโลยีและสถาปัตยกรรม

3.2 เทคโนโลยีที่มีหน้าที่ในการรับส่งข้อมูล ระหว่างสถานีฐาน และเครื่องข่ายเสียงของไว้สำหรับอุปกรณ์ที่อยู่ในห้องน้ำร้อน เช่นห้องน้ำร้อน ห้องน้ำร้อน เสียงดนตรี เทคโนโลยีและสถาปัตยกรรม

3.3 สถานีฐาน ที่มีหน้าที่รับส่งข้อมูลที่ตัวได้จัดให้มีหน้าที่รับเสียงที่อยู่ในห้องน้ำร้อน เช่นห้องน้ำร้อน เสียงดนตรี เทคโนโลยีและสถาปัตยกรรม

ที่ 2 บานนอร์ต ประกอบด้วย ลักษณะสัญญาณไฟสีเขียว ผู้ใช้งาน Mr24101 ห้องน้ำร้อน เสียงดนตรี



### 4. รายละเอียดการพัฒนา

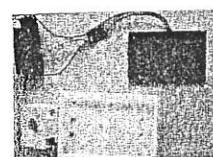
#### 4.1 ภาพรวมของระบบ

ระบบประกอบด้วย โนนเดนเซนเซอร์ชั้นวาง 12 โนนเดน โนนเดนชั้นวาง 4 โนนเดน และโนนเดนสถานี จำนวน 1 โนนเดน ในนัดฐานและโนนเดนเซนเซอร์ออกแบบมาเพื่อนับแต่ไปรับเรื่องราวที่มีอยู่ในนัดฐาน ก่อนส่งข้อมูลไปยังบานนอร์ต ตามที่ 2.4 ด้านล่าง การรวมของระบบ แสดงดังรูปที่ 1



รูปที่ 1 แสดงภาพรวมของระบบในการทดสอบ

บานนอร์ตแบบเดียวที่มีประกอบเป็นสีแดงดังรูปที่ 5 บานนอร์ตแบบเดียวที่ประกอบด้วย โซล่าเซลล์ ขนาด Solar Cell 5.5V 90mA พลังงาน 0.3W ขนาด แบตเตอรี่ Li-ion 18650 ความ 2850mAh



รูปที่ 4 บานนอร์ตแบบเดียวที่ใช้ลักษณะ





# ECTI-CARD 2018

ສັນຕິພາບ ດົກທະບຽນ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ

ສັນຕິພາບ ໂດຍເຫັນຜົນດີ ເພື່ອ ສໍາເລັດ ແລ້ວ ສໍາເລັດ ເພື່ອ ສັນຕິພາບ

ມະນຸຍາ ພົມ ພົມ ພົມ

ໃຊ້ອານຸມັດ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ

ກໍລຸນາກໍານົດ ທີ່ ດີ ສໍາເລັດ ເພື່ອ ສັນຕິພາບ

ໃຊ້ອານຸມັດ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ

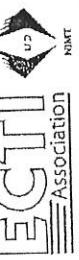
ວັນທີ 26 - 29 ພຶສ ພົມ ພົມ ພົມ

ໃຊ້ອານຸມັດ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ ຂອງ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ

ຜູ້ຮ່ວມມືນ ຕະຫຼາມ ດົກທະບຽນ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ (ນາງ)

ຄະດີ ດົກທະບຽນ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ (ນາງ)

ນາຍຄະນະທະບຽນ ECTI



ຄະດີ ດົກທະບຽນ ປະຊາທິປະໄຕ ປະຊາຊົນລາວ (ນາງ)

ນາຍຄະນະທະບຽນ ECTI

## ประวัติผู้วิจัย

1. ชื่อ	ผู้ช่วยศาสตราจารย์ คิวพร เนมีดไชสง
ที่อยู่ปัจจุบัน	211 หมู่ 6 ตำบลท่าแดง อำเภอท่ายาง จังหวัดเพชรบูรี
สังกัด	คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี
สถานที่ติดต่อ	คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี ถนน หาดเจ้าสำราญ ตำบลนาวุ่ง อำเภอเมือง จังหวัดเพชรบูรี

### 2. ตำแหน่ง

- (พ.ศ. 2552-2556) รองคณบดีคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี  
(พ.ศ. 2547-2559) ประธานสาขาวิชาคอมพิวเตอร์ประยุกต์  
(พ.ศ. 2560) รองคณบดีคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี

### 3. ประวัติการศึกษา

- ปริญญาตรี - วิทยาศาสตรบัณฑิต (วิทยาการคอมพิวเตอร์)  
มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี, ปี พ.ศ. 2535  
ปริญญาโท - ครุศาสตรอุดศศิลป์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต  
(คอมพิวเตอร์และเทคโนโลยีสารสนเทศ)  
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี, ปี พ.ศ. 2545

### 4. ผลงานวิชาการ

- คิวพร เนมีดไชสง.(2545) การประยุกต์ใช้แผนตารางทำการ, สถาบันราชภัฏเพชรบูรี,  
270 หน้า  
คิวพร เนมีดไชสง.(2546) การวิเคราะห์และออกแบบระบบ, สถาบันราชภัฏเพชรบูรี,  
260 หน้า  
คิวพร เนมีดไชสง.(2547) การเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์(โคนอค), สถาบันราชภัฏ  
เพชรบูรี, 281 หน้า

ศิวารพ เนเมยด ไชสง.(2548) การประยุกต์ใช้คอมพิวเตอร์ในงานธุรกิจ, สถาบันราชภัฏ

เพชรบูรี, 290 หน้า

ศิวารพ เนเมยด ไชสง.(2549) การวิเคราะห์และออกแบบระบบเชิงวัดถูก, มหาวิทยาลัยราช

ภัฏเพชรบูรี, 360 หน้า

ศิวารพ เนเมยด ไชสง.(2551) การเขียนโปรแกรมเชิงวัดถูก, มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี,

381 หน้า

ศิวารพ เนเมยด ไชสง.(2553) ตระการการเขียนโปรแกรม, มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี,

281 หน้า

## 5. งานวิจัยที่ทำสำเร็จแล้ว

ศิวารพ เนเมยด ไชสง.(2542). การเปรียบเทียบความคาดหวังและสภาพการปฏิบัติจริงเกี่ยวกับ

การเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ของนักศึกษาเอกคณิตพิวเตอร์กู้มสถาบันราชภัฏภาค

ตะวันตก กรุงเทพมหานคร : วิทยานิพนธ์ปริญญาโท, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยี

พระจอมเกล้าฯ นครศรีธรรมราช.

ศิวารพ เนเมยด ไชสง. (2552). การพัฒนาระบบสารสนเทศรายรับรายจ่ายครัวเรือน :

กรณีศึกษาชาวบ้านตำบลท่าแดง อำเภอท่ายาง จังหวัดเพชรบูรี, ทุน

มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี.

ศิวารพ เนเมยด ไชสง. (2554). ตลอดจินดีอก: ตระการการเขียนโปรแกรมสำหรับผู้เริ่มต้น.

ทุนคณาจารย์ โนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี.

ศิวารพ เนเมยด ไชสง. (2555). การพัฒนาโปรแกรมภาษาช้าง. ทุนคณาจารย์ โนโลยี

สารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี.

ศิวารพ เนเมยด ไชสง. (2555). การพัฒนาและออกแบบโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับเด็ก.

ทุนคณาจารย์ โนโลยีสารสนเทศ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี.

เที่ยง เนเมยด ไชสง, ศิวารพ เนเมยด ไชสง, สราวุธิ เมฆาสกุ. (2556). การสร้างความรู้ด้วย

ตนเองเกี่ยวกับระบบควบคุมฟื้นฟูฐานโดยใช้โปรแกรมภาษาที่สัมผัสและรู้สึกได้,

ทุนสำนักงานคณาจารย์การวิจัยแห่งชาติ.

ศิวารพ เนเมยด ไชสง, เที่ยง เนเมยด ไชสง, สราวุธิ เมฆาสกุ. (2556). ระบบตรวจวัด

สภาพแวดล้อมและตรวจสอบข้อมูลด้วยเครื่องอ่านเข็มซอร์ท์สายสำหรับพื้นที่

เพาะปลูกมะนาว, ทุนสำนักงานคณาจารย์การวิจัยแห่งชาติ.

ศิวารพ เหมียวดีไชยวงศ์, เที่ยง เมมีယดีไชยวงศ์, สาวุตติ เชาวสกุล. (2558). การวิจัยและพัฒนา  
ระบบการตรวจจับสภาพแวดล้อมและระบบสารสนเทศในพื้นที่เพาะปลูกมะนาว  
ด้วยเครื่องข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายระดับหมู่บ้านเพื่อลดการใช้สารเคมีและสารพิษ  
ตกค้างคุ้มแม่น้ำเพชรบูรี, ทุนสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ.

สาวุตติ เชาวสกุล, ศิวารพ เหมียวดีไชยวงศ์, เที่ยง เมมีယดีไชยวงศ์. (2558). การพัฒนาทักษะการ  
เรียนรู้ด้วยของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะตามแนวทางการเรียนรู้แบบสะเต็มศึกษา,  
ทุนสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ.

ศิวารพ เหมียวดีไชยวงศ์, เที่ยง เมมีယดีไชยวงศ์, สาวุตติ เชาวสกุล. (2559). นวัตกรรมอัจฉริยะ  
เพื่อการท่องเที่ยวเชิงสร้างสรรค์คุ้มแม่น้ำเพชรบูรีตอนบน, ทุนสำนักงาน  
คณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ.

เที่ยง เมมีယดีไชยวงศ์, ศิวารพ เหมียวดีไชยวงศ์, สาวุตติ เชาวสกุล. (2559). การวิจัยและพัฒนา  
นวัตกรรมของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะ เพื่อสร้างความรู้ด้วยตนเองเกี่ยวกับพลวัตร  
ของระบบ, ทุนสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ.

เที่ยง เมมีယดีไชยวงศ์, ศิวารพ เหมียวดีไชยวงศ์, สาวุตติ เชาวสกุล. (2560). นวัตกรรมดิจิ托ล  
การละเอียดพื้นบ้านไทยเพื่อพัฒนาทักษะการคิดแบบนักวิทยาการคอมพิวเตอร์  
สำหรับนักเรียนระดับชั้นประถมศึกษา, ทุนสำนักงานคณะกรรมการวิจัย  
แห่งชาติ.

ได้รับรางวัลนักวิจัยดีเด่น เนื่องในงานสัปดาห์วันวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยราชภัฏ  
เพชรบูรีประจำปี พ.ศ. 2554

ได้รับรางวัลนักวิจัยระดับดี เนื่องในงานราชภัฏเพชรบูรีวิจัยเพื่อแผ่นดินไทยที่ยั่งยืน ครั้งที่  
3 มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรีวันที่ 3 สิงหาคม พ.ศ. 2556

ได้รับรางวัลนักวิจัยดีเด่นทางด้านวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรีประจำปี พ.ศ. 2557  
วิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรีประจำปี พ.ศ. 2557

ได้รับรางวัลนักวิจัยระดับดี เนื่องในงานนำเสนอผลงานวิจัยระดับชาติ ราชภัฏเพชรบูรี  
วิจัยเพื่อแผ่นดินไทยที่ยั่งยืน ครั้งที่ 4 “พัฒนาทดสอบเพื่อการพัฒนาคุณภาพ  
ชีวิตก้าวไกลสู่อาเซียน” มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี วันที่ 23 สิงหาคม พ.ศ.

## 6. บทความวิจัยและการนำเสนอผลงานวิจัย

### บทความวิจัยที่เผยแพร่ในวารสาร

ศิวaphor เหมียวด ไชสง. (2552). การพัฒนาระบบสารสนเทศรายรับรายจ่ายครัวเรือน :กรณีศึกษาตำบลท่าแดง อำเภอท่าယาง จังหวัดเพชรบูรี

(Development of revenue and expense information systems for families in Taleang town Tayang district Phetchaburi province Case study), วารสารวิชาการ มนุษย์ดังคณ์ปริทัศน์ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี. ปีที่ 12 ฉบับที่ 1 มกราคม-มิถุนายน 2553.

ศิวaphor เหมียวด ไชสง. (2554). ตอนจิกบล็อก: ตระรรกรรมเรียนโปรแกรมสำหรับผู้เริ่มต้น (Logic Block: Logic programming for Novices), วารสารวิชาการ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี. ปีที่ 1 ฉบับที่ 1 มกราคม-มิถุนายน 2554.

ศิวaphor เหมียวด ไชสง. (2556). การพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับเด็ก, วารสารวิชาการ มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรี. ปีที่ 2 ฉบับที่ 1 มกราคม-มิถุนายน 2556.

### เผยแพร่ในงานสัมนา/ประชุมวิชาการ

ศิวaphor เหมียวด ไชสง. (2553). ตอนจิกบล็อก: การเรียนรู้ตระรรกรรมเรียนโปรแกรมสู่การเรียนโปรแกรมจริง, แสดงผลงานวิจัยในงาน “การนำเสนอผลงานวิจัยแห่งชาติ 2553” (Thailand Research Expo 2010), สำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ (วช.), วันที่ 26-30 สิงหาคม 2553.

เที่ยง เหมียวด ไชสง, ศิวaphor เหมียวด ไชสง, สราวุฒิ เชาวสกุ. (2556). การสร้างความรู้ด้วยตนเองเกี่ยวกับระบบควบคุมพื้นฐานโดยใช้โปรแกรมภาษาที่สามผสและรู้สึกได้, การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ครั้งที่ 5, ECTI-CARD 2013, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี จังหวัดนครราชสีมา, วันที่ 8-10 พฤษภาคม 2556.

ศิวaphor เหมียวด ไชสง, เที่ยง เหมียวด ไชสง, สราวุฒิ เชาวสกุ. (2556). ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมและตรวจสอบข้อมูลด้วยเครื่องอ่านเข็มซ่อนรีโมทสายสำหรับพื้นที่

เพาะปลูกมะนาว, การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ครั้งที่ 5, ECTI-CARD 2013, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี จังหวัดนครราชสีมา, วันที่ 8-10 พฤษภาคม 2556.

ศิวा�พร เหมียวด ไชสง, เที่ยง เหมียวด ไชสง, สราฐุติ เขาวสกุ (2556). ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมด้วยเครื่องอ่านเซ็นเซอร์ไร้สายที่เหมาะสมกับพื้นที่เพาะปลูกมะนาว, แสดงผลงานวิจัยในงาน “การนำเสนอผลงานวิจัยแห่งชาติ 2556” (Thailand Research Expo 2013), สำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ (วช.), วันที่ 23-28 สิงหาคม 2556.

Siwaporn Meadthaisong and Thiang Meadthaisong(2013). Wireless Sensor NetWorks for Lemon Orchards., การประชุมวิชาการนานาชาติ ม.อ.ภูเก็ตวิจัยครั้งที่ 2.“The 2<sup>nd</sup> Annual PSU Phuket International Conference 2013”, มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ วิทยาเขตภูเก็ต, วันที่ 14-15 พฤษภาคม 2556.

ศิวा�พร เหมียวด ไชสง, เที่ยง เหมียวด ไชสง(2556). ระบบบันทึกและการใช้ข้อมูลตรวจวัดสภาพแวดล้อมด้วยเครื่องอ่านเซ็นเซอร์ไร้สายสำหรับพื้นที่เพาะปลูกมะนาว, การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้าครั้งที่ 36 The 36<sup>th</sup> Electrical Engineering Conference (EECON-36), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ เป็นเจ้าภาพ ณ โรงแรมเพล็กซ์ ริเวอร์แคร์ สอร์ท จังหวัดกาญจนบุรี, วันที่ 11-13 ขันคม 2556.

Thiang Meadthaisong and Siwaporn Meadthaisong (2014). Tangible Programming for Controling Robots., การประชุมวิชาการนานาชาติ “ICLIST 2014 : International Conference on Learning Innovation in Science and Technology 2014 “Learning and Innovation in Science, Technology, Engineering and Mathematics (STEM) education.”, จังหวัดเชียงใหม่ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลล้านนา, วันที่ 22-24 มกราคม 2557.

Thiang Meadthaisong and Siwaporn Meadthaisong (2014).Tangible Programming for Basic Control System New Frameworks in Engineering Education for Children.The 5th KKU International Engineering Conference 2014 (KKU-IENC 2014) มหาวิทยาลัยขอนแก่น, จังหวัดขอนแก่น วันที่ 27 - 29 มีนาคม 2557

เที่ยง เหมียวดีไชสง, ศิวพร เหมียวดีไชสง (2557). การพัฒนาองค์กรพื้นบ้านเป็นของ  
เล่นอัจฉริยะ. การประชุมวิชาการระดับชาติมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคล  
ครั้งที่ 6 (6th RMUTNC)“เทคโนโลยีและนวัตกรรมสู่อาเซียน” จังหวัด  
พระนครศรีอยุธยา, วันที่ 23-25 กรกฎาคม 2557

เขตต์ทินทัศน์ พรมพา, ศิวพร เหมียวดีไชสง และ เที่ยง เหมียวดีไชสง (2557). ระบบ

ตรวจวัดกระแสไฟฟ้าและอุณหภูมิด้วยระบบเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย. การ  
ประชุมวิชาการระดับชาติ ราชภัฏเพชรบูรณ์วิจัยเพื่อแผ่นดินไทยที่ยั่งยืนครั้งที่ 4  
ที่ 4 “ผลงานทดลองเพื่อการพัฒนาคุณภาพชีวิตไทย ก้าวไกลสู่อาเซียน”

มหาวิทยาลัยราชภัฏเพชรบูรณ์ จังหวัดเพชรบูรณ์, 23 สิงหาคม 2557

ศิวพร เหมียวดีไสสง (2558). การพัฒนาโปรแกรมภาษาช้าง. การประชุมวิชาการระดับชาติ  
และนานาชาติ ราชภัฏเพชรบูรณ์วิจัยเพื่อแผ่นดินไทยที่ยั่งยืนครั้งที่ 5 “ผลงาน  
ทดลองเพื่อการพัฒนาคุณภาพชีวิตไทย ก้าวไกลสู่อาเซียน” มหาวิทยาลัยราช  
ภัฏเพชรบูรณ์ จังหวัดเพชรบูรณ์, 24-25 กรกฎาคม 2558

ศิวพร เเหมียวดีไชสง, เที่ยง เเหมียวดีไชสง (2558). การวิจัยและพัฒนาระบบตรวจวัด  
สภาพแวดล้อมในพื้นที่เพาะปลูกมะนาวด้วยเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายระดับ  
หมู่บ้านเพื่อลดการใช้สารเคมีและสารพิษตกค้างสูงแม่น้ำเพชรบูรณ์. การ  
ประชุมวิชาการการวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ครั้งที่ 7 ECTI-CARD 2015.  
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลศรีวิชัย วิทยาเขตตรัง, วันที่ 8 – 10  
กรกฎาคม 2558

ตราภูมิ เขาวสกุ, เที่ยง เเหมียวดีไชสง, ศิวพร เเหมียวดีไชสง (2558). การพัฒนาทักษะการ  
เรียนรู้ด้วยของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะ ตามแนวทางการเรียนรู้สะเต็ม ศึกษา.  
การประชุมวิชาการระดับชาติ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตกำแพงแสน  
ครั้งที่ 12, วันที่ 8 - 9 ธันวาคม 2558

เที่ยง เเหมียวดีไชสง, ศิวพร เเหมียวดีไชสง, ตราภูมิ เขาวสกุ. (2559). การวิจัยและพัฒนา  
นวัตกรรมของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะ เพื่อสร้างความรู้ด้วยตนเองเกี่ยวกับพลังวัต  
ของระบบ. การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 8 ECTI-  
CARD 2016, การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีอย่างชาญฉลาดเพื่อตอบสนอง

ภาคอุดสาหกรรมสมัยใหม่ย่างยั่งยืน, ณ โรงแรมหัวหินแกรนด์ ไฮแอท แอนด์ รีสอร์ท, อำเภอหัวหิน จังหวัดประจวบคีรีขันธ์, วันที่ 27-29 กรกฎาคม พ.ศ.2559 ศิวा�พร เหมียวด์ไชสง, เที่ยง เมมีယด์ไชสง, สราชุติ เขาวสกุ. (2559). นวัตกรรมอัจฉริยะเพื่อการท่องเที่ยวเชิงสร้างสรรค์ลุ่มนแม่น้ำเพชรบูรณ์ตอนบน. การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 8 ECTI-CARD 2016, การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีอย่างชาญฉลาดเพื่อตอบสนองภาคอุดสาหกรรมสมัยใหม่ย่างยั่งยืน, ณ โรงแรมหัวหินแกรนด์ ไฮแอท รีสอร์ท, อำเภอหัวหิน จังหวัด ประจวบคีรีขันธ์, วันที่ 27-29 กรกฎาคม พ.ศ.2559 ศิวा�พร เมมีယด์ไชสง, เที่ยง เมมีယด์ไชสง (2558). การวิจัยและพัฒนาระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมในพื้นที่เพาะปลูกมะนาวด้วยเครือข่ายเซ็นเซอร์ไรสยากระดับหมู่บ้านเพื่อลดการใช้สารเคมีและสารพิษตกค้างลุ่มนแม่น้ำเพชรบูรณ์. ประชุมวิชาการการวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 7 ECTI-CARD 2015. มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลรัตนโกสัย วิทยาเขตตรัง, วันที่ 8 – 10 กรกฎาคม 2558 เที่ยง เมมีယด์ไชสง (2558). การวิจัยและพัฒนาเครื่องมือจับสัตว์ภูมิปัญญาห้องถินให้เป็นนวัตกรรมอัจฉริยะเพื่อการศึกษาวิทยาศาสตร์และการอนุรักษ์. ประชุมวิชาการ การวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 7 ECTI-CARD 2015. มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลรัตนโกสัย วิทยาเขตตรัง, วันที่ 8 – 10 กรกฎาคม 2558 สราชุติ เขาวสกุ, เที่ยง เมมีယด์ไชสง, ศิวा�พร เมมีယด์ไชสง (2558). การพัฒนาหักษะการเรียนรู้ด้วยของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะ ตามแนวทางการเรียนรู้สะเต็ม ศึกษา. การประชุมวิชาการระดับชาติ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตกำแพงแสน ครั้งที่ 12, วันที่ 8 - 9 ธันวาคม 2558 เที่ยง เมมีယด์ไชสง, ศิวัพร เมมีယด์ไชสง, สราชุติ เขาวสกุ. (2559). การวิจัยและพัฒนานวัตกรรมของเล่นพื้นบ้านอัจฉริยะ เพื่อสร้างความรู้ด้วยตนเองเกี่ยวกับพลังงานของระบบ. การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 8 ECTI-CARD 2016, การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีอย่างชาญฉลาดเพื่อตอบสนอง

ภาคอุดสาหกรรมสมัยใหม่ย่างยั่งยืน, ณ โรงแรมหัวหินแกรนด์ ไฮแอท แอนด์ รีสอร์ท, อำเภอหัวหิน จังหวัดประจวบคีรีขันธ์, วันที่ 27-29 กรกฎาคม พ.ศ.2559 ศิวा�พร เหมียวด์ไชสง, เที่ยง เหมียวด์ไชสง, สราชฎิ เชาวสกุ. (2559). นวัตกรรมอัจฉริยะเพื่อการท่องเที่ยวเชิงสร้างสรรค์ลุ่มแม่น้ำเพชรบูรณ์ตอนบน. การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 8 ECTI-CARD 2016, การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีย่างชาวนาล่าดเพื่อตอบสนองภาคอุดสาหกรรมสมัยใหม่ย่างยั่งยืน, ณ โรงแรมหัวหินแกรนด์ ไฮแอท รีสอร์ท, อำเภอหัวหิน จังหวัด ประจวบคีรีขันธ์, วันที่ 27-29 กรกฎาคม พ.ศ.2559 เที่ยง เหมียวด์ไชสง, ศิวा�พร เหมียวด์ไชสง. (2561). การพัฒนาหุ่นยนต์วัวลานและหุ่นยนต์วัวเทียมเกวียนเพื่อกำรอนุรักษ์และเรียนรู้หุ่นยนต์สำหรับเด็กไทย. การประชุมวิชาการระดับชาติราชภัฏหมู่บ้านจอมบึงวิจัย ครั้งที่ ๕ “สร้างองค์ความรู้ สู่ ท่องเที่ยวไทย เศรษฐกิจก้าวไกล สังคมไทยยั่งยืน” ในวันพุธที่ ๑ มีนาคม พ.ศ. ๒๕๖๐ ณ มหาวิทยาลัยราชภัฏหมู่บ้านจอมบึง อำเภอจอมบึง จังหวัดราชบูรี ศิวा�พร เหมียวด์ไชสง, เที่ยง เหมียวด์ไชสง, สราชฎิ เชาวสกุ. (2561). นวัตกรรมอัจฉริยะ ช่วยเหลือเกษตรกรในการป้องกันและคุ้มครองตัวยุงทองในพื้นที่เพาะปลูก กตัวยุงทองปลดสารพิษเพื่อกำรส่งออก. งานประชุมวิชาการ ECTI-CARD 2018 ครั้งที่ 10 “การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0.” จัดโดย คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร และ สมาคมวิชาการ ไฟฟ้า อิเล็กทรอนิกส์ โทรคมนาคมและสารสนเทศประเทศไทย ระหว่างวันที่ 26 – 29 มิถุนายน พ.ศ. 2561 ณ จังหวัดพิษณุโลก เที่ยง เหมียวด์ไชสง, ศิวा�พร เหมียวด์ไชสง, สราชฎิ เชาวสกุ. (2561). นวัตกรรมดิจิ托ล การละเล่นพื้นบ้านไทยเพื่อพัฒนาทักษะการคิดแบบนักวิทยาการคอมพิวเตอร์ สำหรับนักเรียนระดับชั้นประถมศึกษา. งานประชุมวิชาการ ECTI-CARD 2018 ครั้งที่ 10 “การประยุกต์ใช้เทคโนโลยีเพื่อตอบสนองนโยบายประเทศไทย 4.0.” จัดโดย คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร และ สมาคมวิชาการ ไฟฟ้า

อิเล็กทรอนิกส์ โทรมนากมและสารสนเทศประเทศไทย ระหว่างวันที่ 26 – 29

มิถุนายน พ.ศ. 2561 ณ จังหวัดพิษณุโลก

Siwaporn Meadthaisong, Thiang Meadthaisong. (2018). Tangible programming for Development of Computer Scientist Thinking Skill New Frameworks to Smart Farm in Primary School Student. ECTI-CON 2018 (IEEE Conference Record Number #42360) is the fifteenth annual international conference organized by Electrical Engineering/Electronics, Computer, Telecommunications and Information Technology (ECTI) Association, Thailand, 18-21 July 2018, Chiang Rai, Thailand